

# SEMINAR on PROBABILITY

VOL. 35

## 拡散過程の局所構造

池田 信行      渡辺 信三

1971

確率論セミナー

## 目 次

序 文 .....	1
§ 1 拡散過程の定義と準備 .....	7
§ 2 関数空間論よりの準備 .....	21
§ 3 拡散過程の生成要素 .....	42
§ 4 調和座標系が存在する場合 .....	59
§ 5 Brown 運動を dominate する拡散過程(I) .....	78
§ 6 回転不変な拡散過程 .....	94
§ 7 skew-product で構成される拡散過程 .....	102
§ 8 Brown 運動を dominate する拡散過程(II) .....	109
§ 9 拡散過程の similarity とその不変量 .....	119
文 献 .....	141

### < 序 >

比較的早くから研究されて来たマルコフ過程論の1分野に拡散過程の研究がある。このノートはこゝ数年来、その拡散過程について時に応じ考えて来たことをまとめたものだが、まだまとまりをもつところまでは到っていない。どちらかという中間的なもので自分で保存しておく資料とでも言うべきものであるが Seminar on Probability の趣旨の中にはその種のものも積極的に公やけにして行くということがあったと思うので、この段階であえて書いてみた。そのような事情で内容も一貫性に欠け未成熟な点があり、説明なしには全体の趣旨がわかりにくいと思うので、本文に進む前にその説明をすることにする。

Wiener, Kolmogorov, Lévy 等に始まるマルコフ過程論で比較的にはっきりした形をとるのえて来ているのはポテンシャル論のマルコフ過程による定式化の部分である。それに比べて特定のマルコフ過程の確率論的にきわだった特徴を出発点にした解析の諸問題との関連はそれほどまでにはしられていない。この種の研究は Lévy の研究に多くの源を持っていると考えられているが、その舞台としては拡散過程がふさわしい。いまわれわれが注目することは“道”=“標本関数”の局

所的な挙動とその性質の解析学への反映形式である。例えば確率積分に関する伊藤の公式((1.1)式参照)とそれから容易に導かれる諸公式みたいなものがわれわれの興味を呼ぶことの1つである。

一般にマルコフ過程を構成する基本要素には(1)Brown運動的なもの(2)飛躍による変化(3)直線運動的なものの3種類がある。この事情は加法過程に関する Lévy - 伊藤の分解や加法的汎関数の分解(本尾-渡辺[44], Knight[31])をみれば良くわかる。その3つの中で拡散は(1)と(3)を併せたものだが今考えていることは(1)の型の要素を中心にするものまたはそれと(3)の型の要素のからみあいである。そこでの基本的特徴は道が“有界変動でない連続関数”をなしていることである。それらに関する法則としては道の連続性についての上級クラス, 下級クラスに関する0-1法則が有名だが, 関連する量としては martingale additive functional の分散や Lévy が  $\varepsilon \sqrt{dt}$  の記号で書いた Brown 運動に関する stochastic differential 等がある。この種のものの中からどれを出発点にすれば後のものを自然に導き体系化することが出来るか、問題だが現在の所その点についての考えをかためる決定的な手がかりはないようである。しかしそれらを考える足場がみたくべきものとしてはつぎのことが考えられる。

(i) 拡散過程は局所化出来るものだから出発点にする特性量は局所的に決まるべきものである。

(ii) 有界変動でない変化の法則を支配する量であるから, 変化の勾配の概念みたいなものより, 振動のエネルギー状態を反映するものが直接的な意味を持つだろう。

まづ局所的な特性量としては拡散過程の生成作用素が考えられる。抽象的にはそれで充分なのだが, 問題は目的に向っての解析に耐え得る形でどうして把握するかである。一般には生成作用素は拡散過程の場合は局所的で最大値原理をみたすものとして知られている。しかし連続関数の空間で考えても2乗可積分な関数の作る Hilbert 空間で考えても定義域の決定に大きな難点というかむづかしさがある。そこでその種の作用素を双線型形式としてみる解析での標準的な考えを取入れ作用素の対称性を仮定すればその双線型形式に対応する Hilbert 空間はいわゆる  $L_2$ -Dirichlet 空間になる。このように言え変えるとその空間の中に Schwartz の空間がふくまれることを仮定するのは自然なことがわかる。そのことと最大値原理や局所性を併せると Beurling - Deny[3]の結果よりつぎのことが言える。双線型形式  $\varepsilon$  は

$$\varepsilon(u, v) = \sum_{i,j=1}^n \int \frac{\partial u}{\partial x_i}(x) \frac{\partial v}{\partial x_j}(x) \nu_{ij}(dx) + \int u(x)v(x)k(dx)$$

と表わされ, 生成作用素  $H$  は

$$H : \mathcal{D} \rightarrow \mathcal{D}'$$

と理解出来る。しかも局所的に定まる，対称性の基準になる Radon 測度  $m(dx)$ ，非負定符号な Radon 測度の行列  $(\nu_{ij}(dx))$ ，mass の減少を示す Radon 測度  $k(dx)$  の組

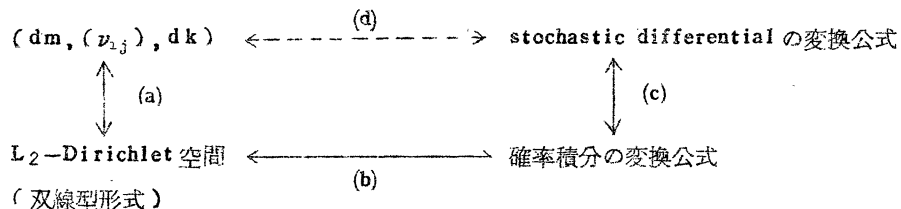
$$\{ m, (\nu_{ij}), k \}$$

で  $H$  は定まる。さらに  $H$  は (楕円型) 測度係数の 2 階微分作用素とみることが出来る。

生成作用素の上で示した分解と振動のエネルギーとの関連が先にのべた II) の内容を示す。古典的な拡散過程について Lévy [37] (pp. 64~65) は生成作用素の計算を

$$\left. \begin{array}{l} \text{stochastic differential} \\ \text{の変換公式} \end{array} \right\} \rightarrow \text{生成作用素}$$

の道筋で行なっている。(なお Lévy の結果には形式に不十分さがある)。このことは伊藤の stochastic differential equation の方法に見られるように 2 階の楕円型偏微分作用素に対して、2 階の係数行列の positive symmetric root を取って或る種の 1 階の常微分作用素を対応させることに関連している。(McKean[39])。Skorohod [52] は一般の拡散過程についても Lévy のこの考えを中心において議論を進めることを提案している。このことに関連して実際にこのノートで多くの例について下図のような対応を実証する。



(a) は先にのべたことであり，(c) は stochastic differential の定義に用いられる対応である。(b) の対応がこのノートで示すことでそれは Lévy の考えの 1 つの形である。さらにそれは Skorohod [52] の考えとも本質的に一致する。しかしながらこれで目標に近づいたように思えるが必ずしも満足すべきものではない。Lévy の原形がそうであるように，望ましいのは stochastic differential の局所的な定義から始まって  $\leftarrow (d) \rightarrow$  を通して  $(dm, (\nu_{ij}), dk)$  とつながることである。 $\leftarrow (b) \rightarrow$  の関係はその積分として理解するのがより目標に近いと思われる。残念ながら現在のところそこまでは進み得ない。この方向の考えの自然さを知るには Hörmander [21] の研究に関連する § 9 の例 9.5 等も参考になる。

拡散過程の研究が 1 つ 1 つについて行なわれるのは不自然である。当然なことながら，拡散過程



のクラス分けの方法とその各クラスにおける典型についての研究に分けられて行く。現在広く知られているクラスは“到達確率系”による同値類である。しかしそのわけ方はこまかすぎる。拡散過程であることおよびその基本的特徴は状態空間の位相同型写像で変らない。そうだとすればそのような写像で同じ到達確率系を持つものにつれるときは同値と考えるのが自然である。それはまさに Ito - McKean[26] で導入された“Similarity”による同値類の決定である。ここで  $(dm, (\nu_j), dk)$  から similarity にどれだけのことを引出せるかと, similarity に関し不変な特性量の決定が問題として出て来る。§ 5~8 までの準備を基礎に § 9 で similarity に関する不変な性質を考える。例えば公理的ポテンシャル論で使う“ellipticity”も不変性として定めることが出来る。退化した場合もこめていくつかの例を § 9 で示す。また Skorohod[53] の“rank”の概念もやゝ変形してそのような不変量として導入する。また  $R^2$  の場合は § 9 で導入される“調和示性数”も不変量として役に立つ。この量は簡単に言えばつぎのようなものである。状態空間  $D$  の各点  $x$  に対して、 $x$  以外の所で拡散過程  $X$  に関し調和になっている有界関数の germ に適当な  $X$  に関連した同値関係を入れた空間を対応させる。その空間の次元が目的の量である。この量は oblique reflection の境界条件を持った調和関数の空間における argument principle として知られていることに関連している。またこれは対応する Brown 運動の境界点への近づき方として Dynkin[13] や Motoo[43] によって確率論的にも詳しく解析されている。oblique reflection に関連しては調和示性数は高々 2 であるが、実際 2 の時は道がその点へ 2 つの方向から tangentiall に近づくことが Dynkin[13] で知られている。一方古典的な一様楕円型作用素に関して一点を除いた領域における有界調和関数を求めることにも関係している。この事実は神田[29] によって fine topology による similarity の議論に利用されたが、連続係数とすれば対応する拡散過程の道の局所的性質と密接に関連して調和示性数が 0, 1,  $\infty$  の場合があることが示される。これら通常の微分作用素や境界条件に対応して出て来る調和示性数が 0 でない点は孤立点になっているが、そうでない場合もある。そのことを見るためには通常の微分作用素でない生成作用素の時  $(dm, (\nu_j), dk)$  を指定して拡散過程の存在をまづ示す必要がある。

特性量を与えた時の拡散過程の構成は上の similarity を離れても重要であるが、現在まで比較的良く知られているのは直積の方法と Ito - McKean[26] の skew-product の方法である。この方法だけでも古典的拡散過程と本質的に違ったものが構成される。例えば  $R^2$  の場合である線分上のすべての点で調和示性数が 2 になるものが作れる。なお解折的に言えば skew-product の方法は Weitzell[56] によって境界条件の問題で利用されたものになっている。さらに 1 つの変数を除いて残りでは Fourier 変換をほどこして常微分方程式に帰着出来る問題でしばしば用いられているも

のに対応している。これらに関しては § 6, § 7 で詳しくのべる。また類似の対象に関し福島[17] は  $L_2$ -Dirichlet 空間の直接的な構成を行なっている。skew-product の方法は確率微分方程式を使って変数係数まで拡張することも出来る ( Ikeda[24] )。§ 8 ではこれらの方法で作れない拡散の新たな構成法を § 5 の事実を基礎に与える。そこでは Ito[28] の方法が用いられるが、これはエネルギー測度とその性質が良くわかっている拡散過程を “dominate” する拡散過程の構成にとって有力な方法と思われる。なおこの § 8 で構成された拡散を用いれば調和示性数が任意の正整数をとる点を持つ拡散の存在が言える。しかしながら構成に関して全体的立場で言えば個々のものの具体性に強く依存した方法しか知られておらず、一般的な構成法は古典的な場合を除いて知られていない。

先に使った dominate の概念について言えば、例えば Brown 運動を dominate するのは、一様楕円型の生成作用素をもつ拡散過程のクラスの拡張になっている。この概念を始め拡散過程の性質を対応する  $L_2$ -Dirichlet 空間の相互関係でみることは興味ある事実を引出すように思えるが、現在のところそれほど解明が進んでいるとは言えない。例えば空間の和についてすら良くわからない。おまかかと言えば空間の和はその空間の核の和、すなわち生成作用素の和であるが、それだけから何かが引出せるかが問題である。

§ 4 は調和座標に関連したことを取扱っている。“road map” = “到達確率系” を調和座標系とエネルギー測度系  $(\nu_{ij})$  に分解して決定しようとしたのは Skorohod[52] の考えである。ここで問題になるのは調和座標の存在とそれに対応する martingale additive function が相互に直交するものがどんな時に similar なクラスの中とれるかということである。このいづれについても現在の所、さたかな見通しはない。例えば后者のことも古典的微分作用素の時ですら適当な局所座標による対角化の可能性の問題はそれほど容易なことではなく、可能性自体が状態空間の次元に関連して来る。(  $R^2$  の時については § 4 または Courant - Hilbert[10], III, IV 章参照)。前者については Skorohod[53] の drift の変換による座標の調和化と、次元を逐次下げて構造を決める方法を結合させる考えがあるが、まだ論理の筋に難点があり構想は正当化されていない (小林[32])。

こうして見て来ると本質的には測度係数の楕円型 2 階偏微分作用素の問題に帰着される拡散過程も確率過程論としてみればほとんど手つかずの状態であることがわかる。その意味では筋道を追った議論は困難を段階だが、現在までにわかっているだけでもこれまでの解折に出て来るものと違った様相のもの芽が見られる。これらはこれまでのマルコフ過程論で体系化されたものとやゝ異なった方向のもので、これから整備しなくてはならない概念や技術も多いが、全く未知のことでなくいくつかの側面はすでに顔を表面に出していると言えるだろう。このノートはそれらを未整理なま

まにならべた形になっている所が多い。その意味で始めにのべたように途中の段階のものである。

なおこのノートは上のような趣旨から拡散過程の研究にとっての標準的な入門に都合のよい形になっておらず、こゝで目標にした問題に便利なことを第一義的に考えている。そのためにそれ自身で閉じておらず引用の形ですましたことが非常に多い。

最後にわれわれがこの問題に興味を持ってからこゝ数年にわたって多くの討論の機会を持ち有益な助言を得た本尾実氏にこの機会を利用して心から礼をのべたい。また福島正俊氏と国田寛氏に種々の助力を得たことを感謝したい。

1971. 8. 15

## § 1 拡散過程の定義と準備

### 1.1 Markov 過程

Markov 過程の定義と基本的性質をまとめておく。くわしく知りたい読者は Blumenthal - Gettoor[4] (こことは、記号は少し異なるが本質的の違いはない) を参照されたい。

次の対象があたえられたとする。

- (1)  $(E, \epsilon)$  : ある可測空間；これは Markov 過程の 状態空間 (state space) になるもので、通常は  $E$  は、可算 open base をもつ locally compact Hausdorff space,  $\epsilon$  は  $E$  の open set を含む最小の  $\sigma$ -field  $\mathcal{B}(E)$  として与えられる。
- (2)  $(\Omega, \underline{M}, \underline{M}_t, t \in [0, \infty))$  :  $(\Omega, \underline{M})$  はある可測空間  $\underline{M}_t, t \in [0, \infty)$  は  $\underline{M}$  の sub  $\sigma$ -fields の increasing family.
- (3)  $X_t(\omega), t \in [0, \infty), \omega \in \Omega$  :  $[0, \infty) \times \Omega$  から  $E$  への写像  

$$(t, \omega) \in [0, \infty) \times \Omega \longmapsto X_t(\omega) \in E$$
 で  $\underline{M}_t$  に adapted ; すなわち、各  $t \in [0, \infty)$  に対し写像  $\omega \longmapsto X_t(\omega)$  は  $\underline{M}_t / \epsilon$ -可測、(すなわち、 $A \in \epsilon$  に対して  $X_t^{-1}(A) \in \underline{M}_t$ )
- (4)  $\theta_t, t \in [0, \infty)$  :  $\Omega$  から  $\Omega$  への写像のあつまり、
- (5)  $P_x, x \in E$  :  $(\Omega, \underline{M})$  上の probability measure のあつまり、

このとき次の記号を導入する

$$\underline{N}_t = \sigma \{ X_s ; s \leq t \} : X_s, s \leq t \text{ を可測にする最小の } \sigma\text{-field}$$

$$\underline{N} = \sigma ( X_s ; s \in [0, \infty) )$$

明らかに  $\underline{N}_t \subset \underline{M}_t$  かつ  $X_t$  は  $\underline{N}_t$  に adapted である。

定義 1.1 上で与えられた対象のあつまり  $X = (\Omega, \underline{M}, \underline{M}_t, X_t, \theta_t, P_x)$  が次の性質 (M. 1) - (M. 4) をもつとき、 $X$  を状態空間  $(E, \epsilon)$  上の Markov 過程 という。

$$(M. 1) \quad X_{t+h}(\omega) = X_t(\theta_h \omega) \quad , \quad \forall \omega \in \Omega, \forall t, h \in [0, \infty),$$

$$(M. 2) \quad P_x [\omega : X_0(\omega) = x] = 1 \quad , \quad \forall x \in E$$

$$(M. 3) \quad x \longmapsto P_x [\omega : X_t(\omega) \in A] \text{ は (各 } t \in [0, \infty), A \in \epsilon \text{ に対し) } \epsilon\text{-可測,}$$

(M. 4) (Markov 性)  $P_x [X_{t+s} \in A | M_t] = P_{X(t)} [X_s \in A] \quad a. s.$

( $X_t(\omega)$  をしばしば  $X(t, \omega)$  とか  $X(t)$  というようにかく)

以下ではしばしば Markov 過程は  $X = (X_t, P_x)$  とか  $\{X_t; t \geq 0\}$  などと略記する。

$x \in E$  が Markov 過程  $X$  の trap であるというのは、その点に到達したらはなれない、すなわち  $\forall y$  に対し、

$$P_y [\{ \omega ; X_s(\omega) = x \implies X_t(\omega) = x \quad \text{for all } t \geq s \}] = 1$$

をみたすことである。一つの trap  $\Delta$  を特別視し、 $\Delta$  へ到達したら Markov 過程の粒子は消滅したと考えると便利ことが多い。そのような  $\Delta$  を終点 (terminal point, 又は死点, ということもある),  $\Delta$  への到達時間  $\zeta(\omega)$  :

$$\zeta(\omega) = \inf \{ t : X_t(\omega) = \Delta \}$$

を生存時間 (life time, 又は killing time ということもある) という。(このノートでは常に  $\inf \phi = \infty$  とおく),

次のことは定義 1.1 より容易にたしかめることができる。

- (i)  $\theta_h$  は  $\underline{N}_{t+h} / \underline{N}_t$  - 可測したがって特に  $\underline{N} / \underline{N}$  - 可測,
- (ii) 任意の  $B \in \underline{N}$  に対し  $x \mapsto P_x(B)$  は  $\varepsilon$ -可測,

$\mu$  を  $(E, \varepsilon)$  上の probability measure とする。  $B \in \underline{N}$  に対し

$$P^\mu(B) = \int_E P_x(B) \mu(dx)$$

とおくとこれは  $(\Omega, \underline{N})$  上の probability measure である。

$\underline{N}$  の  $P^\mu$  による completion  $\overline{\underline{N}}^{P^\mu}$  を考え

$$\overline{\underline{N}} = \bigcap_{\mu \in \mathcal{M}} \overline{\underline{N}}^{P^\mu} \quad (\mathcal{M} \text{ は } (E, \varepsilon) \text{ 上の probability measure の全体})$$

とおく 又

$$\overline{\underline{N}}_t = \{ A \in \overline{\underline{N}}; \mu \in \mathcal{M}, \exists A_\mu \in \underline{N}_t; P_\mu(A \ominus A_\mu) = 0 \}$$

( $\ominus$  は対称差をあらわす)

とおく。

一方  $\underline{M}$  の  $P_x$  による completion  $\overline{\underline{M}}^{P_x}$  を考え,

$$\overline{\underline{M}} = \bigcap_{x \in E} \overline{\underline{M}}^{P_x},$$

$$\overline{\underline{M}}_t = \{ A \in \overline{\underline{M}}; x \in E, \exists A_x \in \underline{M}_t; P_x(A \ominus A_x) = 0 \}$$

とおく。明らかに

$$\overline{\underline{N}} \subset \overline{\underline{M}}, \quad \overline{\underline{N}}_t \subset \overline{\underline{M}}_t$$

である。

明らかに, 各  $t \in [0, \infty)$  に対し  $X_t$  は  $\overline{\underline{N}}_t | \varepsilon^*$  - 可測であり  $B \in \overline{\underline{N}}$  に対し  $x \mapsto P_x(B)$  は  $\varepsilon^*$  - 可測である。

ここで  $\varepsilon^*$  は

$$\varepsilon^* = \bigcap_{\mu \in \mathfrak{M}} \overline{\varepsilon}^\mu$$

で与えられる。  $A \in \varepsilon^*$  を universally measurable な  $E$  の subset という。

$X = (\Omega, \underline{M}, \underline{M}_t, X_t, \theta_t, P_x)$  が  $(E, \varepsilon)$  上の Markov 過程なら  $(\Omega, \overline{\underline{M}}, \overline{\underline{M}}_t, X_t, \theta_t, P_x)$  も  $(E, \varepsilon)$  上の ( $(E, \varepsilon^*)$  上としてもよい) Markov 過程であることは明らか, したがって,  $\underline{M}, \underline{M}_t$  は始めから  $\overline{\underline{M}} = \underline{M}, \overline{\underline{M}}_t = \underline{M}_t$  となるようにしておくことができる。以下断らないかぎり  $\underline{M}, \underline{M}_t$  はこのようなものであるとする。特に  $\overline{\underline{N}} \subset \underline{M}, \overline{\underline{N}}_t \subset \underline{M}_t$  である。

さて, 以下で我々が考える Markov 過程  $X = (\Omega, \underline{M}, \underline{M}_t, X_t, \theta_t, P_x)$  は断らないかぎり次の条件(a), (b)をみたしているものとする。

(a) 状態空間  $E$  は, 可算 open base をもつ locally compact Hausdorff space,  $\varepsilon = \mathcal{B}(E)$  は  $E$  の open set から生成される  $\sigma$ -field

(b)  $X$  は次の右連続性の条件:

確率1で

$$t \in [0, \infty) \mapsto X_t(\omega) \in E \quad \text{は右連続}$$

をみたす。

(ここで, “確率1で” という statement は “ある  $\Omega_0 \in \underline{M}, P_x(\Omega_0) = 1, \forall x \in E$  があって  $\forall \omega \in \Omega_0$  に対し” という意味である。この言い方は以下でもしばしば用いる)

$\sigma$ がXのMarkov time (又は stopping timeともいう)であるというのは

$\sigma$ は $\Omega$ から $[0, \infty]$ への写像であって各 $t \in [0, \infty)$ に対し

$$\{\omega; \sigma(\omega) \leq t\} \in \underline{M}_t$$

がなりたつことである。

Markov time  $\sigma$ が与えられたとき $\underline{M}$ の sub  $\sigma$ -field  $\underline{M}_\sigma$ を

$$\underline{M}_\sigma = \{A \in \underline{M}; A \cap \{\sigma \leq t\} \in \underline{M}_t, t \in [0, \infty)\}$$

で定める。こととき、 $\sigma$ や  $X_\sigma(\omega) \equiv X_{\sigma(\omega)}(\omega)$  は  $\underline{M}_\sigma$  に関し可測になる。

定義 1. 2  $X = (\Omega, \underline{M}, \underline{M}_t, X_t, \theta_t, P_x)$  が次の条件をみたすとき 強 Markov 過程 (strong Markov process) であるという:

任意の Markov time  $\sigma$  に対し,

$$P_x [X_{t+\sigma} \in A; \sigma < \infty | \underline{M}_\sigma] \\ = 1_{\{\sigma < \infty\}} P_{X_\sigma} [X_t \in A] \quad \text{a. s.}$$

がすべての  $x \in E, t \in [0, \infty), A \in \mathcal{B}(E)$  に対してなりたつ。

ここで一般に  $I_\Lambda$  は集合  $\Lambda$  の定義関数をあらわす

定義 1. 3 (qsasi-left continuity)  $X$  が quasi-left continuity をもつというのは次の条件をみたすことである:

任意の Markov time の増加列  $\sigma_n$  に対し ( $\sigma = \lim \sigma_n$  として) 確率1で  $\sigma = \infty$  か又は  $\sigma < \infty$  で  $\lim_{n \rightarrow \infty} X_{\sigma_n} = X_\sigma$  がなりたつ,

強 Markov 過程で quasi-left continuity を持つものは特に Hunt process と呼ばれる。Hunt process は Markov 過程によるポテンシャル論を論ずるのに具合のよいクラスとして Hunt によって導入されたもので、具体的な Markov 過程で重要なものは大体 Hunt process になっている。尚 quasi-left continuity より path の左極限の存在が云えることに注意しておこう。

定義 1. 4 強 Markov 過程  $X$  が次の条件: 確率1で  $t \in [0, \infty) \rightarrow X_t$  が連続をみたすとき強い意味の 拡散過程 という。 $\Delta \in E$  を終点とし確率1で  $t \in [0, \zeta) \rightarrow X_t$  が連続のとき  $X$  を 拡散過程 という。

この定義より、拡散過程は一般に生存時間でその path は不連続であってもよい。尚境界問題を考えるとき、拡散過程の定義はここで与えたものよりもっと一般のもの、例えば境界では path は不連続を許すようなものを考えることが多い。

Markov 過程  $X$  を特性づける解析量として重要なものを与えよう。記号「 $f \in \mathcal{B}(E)$ 」, 「 $f \in \mathcal{B}_b(E)$ 」は、 $f$  が  $\mathcal{B}(E)$  - 可測実函数 ( resp.  $\mathcal{B}(E)$  - 可測有界実函数 ) ということの意味する。universally measurable field  $\mathcal{B}^*(E)$  に対しても同様の記号を用いる。 $E$  が終点  $\Delta$  をもつときは、断らないかぎり  $f(\Delta) = 0$  とする。

定義 1. 5

$$T_t f(x) = E_x [ f(X_t) ] \quad , \quad t \geq 0, \quad f \in \mathcal{B}_b^*(E)$$

$$G_\alpha f(x) = E_x \left[ \int_0^\infty e^{-\alpha t} f(X_t) dt \right] = \int_0^\infty e^{-\alpha t} T_t f(x) dt, \quad \alpha > 0, \quad f \in \mathcal{B}_b^*(E)$$

$T_t$  は  $f \in \mathcal{B}_b^*(E) \rightarrow T_t f \in \mathcal{B}_b^*(E)$  なる写像で、もし  $f \in \mathcal{B}_b(E)$  ならば  $T_t f \in \mathcal{B}_b(E)$  である。 $G_\alpha$  についても同様である。Markov 性より  $T_t$  は semigroup property

$$T_{t+s} = T_t T_s$$

をみたし、 $G_\alpha$  は resolvent equation

$$G_\alpha - G_\beta + (\alpha - \beta) G_\alpha G_\beta = 0$$

をみたす。

$T_t$  を Markov 過程  $X$  の semigroup,  $G_\alpha$  を  $X$  の resolvent operator ( 又は Green operator ) と呼ぶ。semigroup, resolvent operator は Markov 過程  $X$  を特性づける；すなわち同じ状態空間  $E$  上の 2 つの Markov 過程  $X, X'$  がありその semigroup  $T_t$  ( 又は resolvent  $G_\alpha$  ) が一致すれば、 $X$  の確率法則  $P_x$  と  $X'$  の確率法則  $P'_x$  は任意の  $x \in E$  に対し  $N$  の上で一致する。(このようなとき  $X$  と  $X'$  は 同値な Markov 過程 であるといふ、本質的に同じものとする)。

次の定理は Markov 過程論における一つの基本定理である。 $E$  を可算 open base をもつ locally compact Hausdorff space  $\hat{E} = E \cup \{\Delta\}$  を  $E$  の一点 compact 化 ( $E$  が既に compact のときは  $\Delta$  は孤立点とする),  $C_0(\hat{E})$  は  $\hat{E}$  上の実連続関数で  $f(\Delta) = 0$  とするものの全体に通常の順序



と max-ノルムを与えて得られる Banach lattice

$\{T_t\}_{t \in [0, \infty)}$  を  $C_0(\hat{E})$  上の有界作用素のなす半群:  $T_{t+s} = T_t T_s$ ,  $t, s \in [0, \infty)$  でさらに

$$(T. 1) \quad f \in C_0(E) \text{ かつ } 0 \leq f \leq 1 \implies 0 \leq T_t f \leq 1$$

$$(T. 2) \quad \|T_t f - f\| \rightarrow 0, \quad (t \rightarrow 0), \quad \forall f \in C_0(\hat{E})$$

の2条件をみたすものとする。

定理 1. 1    このような  $(T_t)$  が与えられたとする。このとき  $E$  上に  $\Delta$  を終点としてもつ Hunt process  $X$  が存在し

$$T_t f(x) = E_x[f(X_t)], \quad f \in C_0(\hat{E})$$

となる。このような  $X$  は同値をのぞいて一意的に定まる。さらに  $U^\varepsilon(x)$  を  $x \in E$  の  $\varepsilon$ -近傍とし

$$P_t(x, U^\varepsilon(x)^c) \equiv P_x(X_t \in U^\varepsilon(x)^c) = o(t) \quad (t \rightarrow 0)$$

が  $x \in E$  について局所一様になりたつならば  $X$  は  $E$  上の拡散過程である。

この定理より Markov 過程の構成のためには  $(T. 1)(T. 2)$  をみたす  $C_0(\hat{E})$  上の semigroup が構成出来るとよい。このような semigroup を Feller semigroup と呼ぶ。さて Feller semigroup  $T_t$  が与えられたとしよう。

$\mathcal{D}(A) = \{f \in C_0(\hat{E}), \lim_{t \downarrow 0} \frac{1}{t} (T_t f - f) \text{ が } C_0(\hat{E}) \text{ の位相 (すなわち強位相) で収束する}\}$

$f \in \mathcal{D}(A)$  に対し

$$Af = \lim_{t \downarrow 0} \frac{1}{t} (T_t f - f) \quad \text{と定める。}$$

operator  $(A, \mathcal{D}(A))$  を semigroup  $T_t$  の 生成作用素 (infinitesimal generator) という。

生成作用素は semigroup を完全に決定する。

実際, operator  $\alpha - A$  ( $\alpha > 0$ ) は

$\mathcal{D}(A)$  から  $C_0(\hat{E})$  の上への injective な写像で

$$G_\alpha = \int_0^\infty e^{-\alpha t} T_t dt \quad \text{は } (\alpha - A)^{-1} \quad \text{と一致する。}$$

$G_\alpha (\alpha > 0)$  がきまれば  $T_t$  が unique にきまることは見易い。

次の定理は有名な Hille-Yosida の定理を Sato-Ueno[47] が使いよい形にまとめたものである。

定理 1.2  $\mathscr{D}$  を  $C_0(\hat{E})$  の部分線型空間  $A$  を  $\mathscr{D}$  から  $C_0(\hat{E})$  の中への線型写像とする。

次のことがなりたつと仮定する：

- (1)  $\mathscr{D}$  は  $C_0(\hat{E})$  の中で密
- (2)  $u \in \mathscr{D}$  かつ  $\sup u > 0$  なるものに対し  $\exists x \in E \quad u(x) = \sup u$  かつ  $Au(x) \leq 0$
- (3) ある  $\alpha \geq 0$  が存在し値域  $(\alpha - A)(\mathscr{D})$  は  $C_0(E)$  で密。

このとき, operator  $(A, \mathscr{D})$  は閉拡大可能で, かつその最小の閉拡大  $(\hat{A}, \hat{\mathscr{D}})$  はある Feller semigroup  $T_t$  (もちろん  $(A, \mathscr{D})$  から unique にきまる) の生成作用素になる。

この定理によって例えば具体的に与えられた微分作用素  $(A, \mathscr{D})$  (一般には, いわゆる境界条件で限定される) に対し (1)(2)(3) の条件を確かめることによって拡散過程が構成できるのである。この方向については Sato-Ueno[47], Bony-Courrège-Priouret[6] Sato[46] 等に詳しい。

## 1.2 Markov 過程の additive functional

Markov 過程を確率論的な方法で色々研究しようとするとき, その additive functional (以下, しばしば a. f. と略す) は重要な手段になる。

以下で  $X = (\Omega, \underline{M}, \underline{M}_t, X_t, \theta_t, P_x)$  は  $(E', \mathscr{B}(E'))$  上の Hunt process とする。さらに  $X$  は終点  $\Delta \in E'$  をもつものとし  $\zeta$  を生存時間とする。  $E = E' \setminus \{\Delta\}$  とあらわす, 又  $\mathscr{B}(E')$  を  $E$  に制限したものを  $\mathscr{B}(E)$  とかく,  $E'$  上の関数は断らないかぎり  $\Delta$  で 0 の値をとるものとする。又  $E$  上の関数は常に  $\Delta$  で 0 の値を 0 と定義して  $E'$  上の関数として考えることにする。

例えば,  $f \in \mathscr{B}(E)$  とかいても  $f \in \mathscr{B}(E')$  とかいても同じことで,  $f$  は  $E'$  上で定義された  $\mathscr{B}(E')$  - 可測関数で  $f(\Delta) = 0$  とみたすものということの意味している。  $f \in \mathscr{B}_b(E)$  とかけば有界関数,  $f \in \mathscr{B}_+(E)$  とかけば非負関数をあらわすものとする。  $\mathscr{B}^*(E)$  は universally measurable set のなす  $\sigma$ -field である。

定義 1.6  $\alpha \geq 0$  とする,  $f \in \mathcal{B}_+^*(E)$  は次の条件をみたすとき ( $X$  に関し)  
 $\alpha$ -excessive であるという:

- (a)  $T_t^\alpha f(x) \equiv E_x[e^{-\alpha t} f(X_t)] \leq f(x)$ ,  $\forall x \in E, \forall t \geq 0$ ,  
 (b)  $T_t^\alpha f(x) \rightarrow f(x)$ ,  $(t \downarrow 0)$ ,  $\forall x \in E$

定義 1.7  $[0, \infty) \times \Omega$  から  $(-\infty, \infty]$  への写像  $A = (A_t(\omega))_{t \in [0, \infty)}$  は  
 次の条件をみたすとき  $X$  の additive functional と呼ばれる。

- (A.1) 確率1で写像  $t \mapsto A_t$  は右連続,  $A_0 = 0$  かつ  $A_s = A_t + A_{s-t}$  for  $s \in [t, \infty)$   
 (A.2) 各  $t \in [0, \infty)$  に対し  $A_t$  は  $\bar{N}_t$ -可測  
 (A.3) 各  $t, s \in [0, \infty)$  に対し

確率1で  $A_{t+s} = A_t + A_s \cdot \theta_t$

もし確率1で, すべての  $t, s$  に対し  $A_{t+s} = A_t + A_s \cdot \theta_t$  がなりたつときは  $A_t$  は  
 perfect な a. f. であるという。一般の a. f. は多くの場合 perfect な a. f. と同値になる。こ  
 こで2つの a. f.  $A$  と  $B$  が同値 (equivalent) であるとは各  $t \in [0, \infty)$  と  $x \in E$  に対し

$$P_x[A_t = B_t] = 1$$

となることである。(このとき (A.1) より直ちに  $P_x[A_t = B_t, \forall t] = 1$  となる)

さらに確率1で  $t \mapsto A_t$  が continuous になるとき  $A$  を continuous な a. f. 確率1で  
 $t \mapsto A_t$  が non-decreasing になるとき  $A$  を non-negative な a. f. という。あきらかに  
 $A$  が non-negative ということと  $P_x[A_t \geq 0] = 1, \forall x, \forall t \geq 0$ , とは同値である。

excessive function と a. f. の対応については1960年代の前半盛んに研究され, それは  
 Meyer によって supermartingale の分解定理にまで一般化された。

(A) non-negative additive functional と excessive function

$A_t$  を non-negative な a. f. とする。  $\alpha \geq 0$  に対しその  $\alpha$ -potential を

$$U_A^\alpha(x) = E_x \left[ \int_0^\infty e^{-\alpha t} dA_t \right]$$

で定義する。この平均が各  $x \in E$  で有限のとき  $U_A^\alpha$  は  $\alpha$ -excessive function である。さらにそれは次の性質をもつ：

$\sigma_n$  を  $\sigma \equiv \lim_{n \rightarrow \infty} \sigma_n \geq \zeta$  a. s. なる Markov time の増大列とすると

$$\lim_{n \rightarrow \infty} E_x [e^{-\alpha \sigma_n} u(X_{\sigma_n})] = 0$$

一般にこの性質をもつ  $\alpha$ -excessive function を  $\alpha$ -natural potential と呼ぶ

定理 1.3  $u$  を  $\alpha$ -natural potential とする。このときある non-negative a. f. が存在し

$$u = u_A^\alpha$$

となる。

この定理で  $A$  は一般に一意的でない。その uniqueness のために Meyer は次のような a. f. のクラスを導入した。

定理 1.8 non-negative a. f.  $A_t$  は次の条件をみたすとき natural であるといわれる：確率 1 で  $t \mapsto A_t$  と  $t \mapsto X_t$  は共通の不連続点をもたない。

定理 1.3 の uniqueness part は次の形で解決される。

定理 1.4 定理 1.3 において  $A_t$  は natural であるようにえらべる。この条件のもとで  $A_t$  は (同値をのぞいて) 一意的に定まる。

continuous な non-negative a. f. はもちろん natural である。どのようなとき potential に対応する natural a. f. は continuous になるであろうか。

定義 1.9  $\alpha$ -excessive function は次の条件をみたすとき  $\alpha$ -regular potential であるといわれる：

$\sigma_n$  を Markov time の増大列で  $\sigma = \lim \sigma_n$  とするとき

$$E_x(e^{-\alpha\sigma_n} u(X_{\sigma_n})) \longrightarrow E_x(e^{-\lambda\sigma} u(X_\sigma)), \quad \forall x \in E,$$

がなりたつ。

度々注意しているように  $u(\Delta) = 0$  であるので定義より直ちに **regular potential** は **natural potential** になることがわかる。a. f.  $A$  が **non-negative** で **continuous** のとき  $u_A^\alpha(x)$  は **regular potential** になることは見易い。実はこの逆がなりたつ。

定理 1.5  $u$  を  $\alpha$ -regular potential とする。このとき定理 1.4 で  $u$  に対応する **natural a. f.**  $A$  は **continuous** になる。すなわち **non-negative continuous a. f.**  $A$  が存在し

$$u = u_A^\alpha$$

特に有界連続な  $\alpha$ -excessive function は  $\alpha$ -regular potential であり、したがって対応する **continuous a. f.** が一意に定まる。

Green 測度 (= resolvent operator の核) がある測度に関し密度をもち potential が測度の potential であらわされるような process  $X$  に対しては、その測度の条件で **natural potential** や **regular potential** を特徴づけることができる。これは Markov 過程と potential との関連におけるもっとも傑出した結果の一つであるがここではのべない。これらについては(上の各定理の証明と共に) Blumenthal - Gettoor[4] によくまとめられている。

たゞ、関連することで次のことを注意しておこう。例えば Brown 運動ではどんな  $\alpha$ -natural potential も  $\alpha$ -regular potential になる。このような Markov 過程のクラスは条件 (H) をみたす process のクラスとして Hunt[23] で詳細に研究せられた。特に Green 測度がある測度に関し対称な密度をもつときは条件 (H) がなりたち  $\alpha$ -natural potential は  $\alpha$ -regular potential になる。したがってすべての **natural a. f.** は **continuous a. f.** になる。(H) がなりたない process の典型例としては **uniform motion** とか **space time Brownian motion** とかがある。

#### (B) martingale additive functional

$X$  の a. f. で 2 乗可積分な martingale になるクラスも **non-negative a. f.** とは又別の意味で重要である。実際  $X$  の構造はこのような a. f. のクラスによく反映されるのである：例えばこのクラスが **trivial** ということは  $X$  が **deterministic** ということと同値であり、この class が

continuous なものからなるということは、 $X$  が強い意味での拡散過程であることと同値である等々。  
 又 Markov 過程の変換論にも深い関係がある。この方向のことは、Motoo - Watanabe[44]、  
 Skorohod [52][53] で詳しく論ぜられている。又これらは一般の 2 乗可積分 martingale の理論  
 へと発展していった (Kunita - Watanabe[36]、Meyer[41]、Doléan - Dade & Meyer[12])。

ここでは主としてこれらの a. f. に関する確率積分の公式 (Brown 運動のときの伊藤の公式の一  
 般化) についてふれておくことにする。

今  $X$  の a. f.  $A_t$  で次の条件をみたすものの全体を  $\mathcal{M}$  であらわす:

$$E_x[A_t^2] < \infty, \quad E_x[A_t] = 0 \quad \forall x \in E$$

(このとき  $A_t$  は各  $P_x$  に対し 2 乗可積分な martingale になる)

又

$$\mathcal{M}^c = \{ A \in \mathcal{M} : A \text{ は continuous a. f. } \}$$

$$\mathcal{M}_+^c = \{ A : X \text{ の a. f. で non-negative, continuous かつ } E_x[A_t] < \infty \}$$

$$\mathcal{M}^c = \{ A = A_1 - A_2 : A_i \in \mathcal{M}_+^c \quad i = 1, 2 \}$$

とおく。

定理 1.6  $A, B \in \mathcal{M}$  に対し同値をのぞいて唯一つの a. f.  $\varphi \in \mathcal{M}^c$  が定まり次の性質を  
 もつ:

$$E_x[A_t B_t] = E_x[\varphi_t], \quad \forall x \in E, \quad \forall t \in [0, \infty)$$

定義 1.10 この  $\varphi$  を  $\varphi = \langle A, B \rangle$  とあらわす, 又  $\langle A, A \rangle$  を単に  $\langle A \rangle$  と書く。  
 $\langle A \rangle \in \mathcal{M}_+^c$  である。

定義 1.11  $A \in \mathcal{M}$ , に対し

$$\mathcal{L}_2(A) = \{ f \in \mathcal{B}^*(E); \quad E_x \left[ \int_0^t f^2(X_s) d\langle A \rangle_s \right] < \infty \quad \forall x \in E, \\ \forall t \in [0, \infty) \}$$

**定理 1.7**  $A \in \mathcal{M}$ ,  $f \in \mathcal{L}_2(A)$  に対し次の性質をもつ  $B \in \mathcal{M}$  が存在する;

任意の  $C \in \mathcal{M}$  に対し

$$\langle C, B \rangle_t = \int_0^t f(X_s) d\langle C, A \rangle_s \quad (= \text{は同値の意味})$$

この  $B$  は  $A$  と  $f$  から同値をのぞいて一意的に定まる。

**定義 1.12** この  $B \in \mathcal{M}$  を  $B = f \cdot A$  とか  $B_t = \int_0^t f(X_s) dA_s$  とあらわし、 $f$  の  $A$  による確率積分と呼ぶ。

今  $f_1, f_2, \dots, f_n$  を  $\mathcal{B}^*(E)$ -可測な函数で

$$f_i(X_t) - f_i(X_0) = A_i(t) + \varphi_i(t), \quad i = 1, 2, \dots, n$$

ここで  $A_i \in \mathcal{M}^c$ ,  $\varphi_i \in \mathcal{M}^c$ , と分解されるもの、又  $F(y_1, y_2, \dots, y_n)$  は  $\mathbb{R}^n$  で定義された2階連続的可微分の関数で2階までの導関数はすべて有界なものとする。  $F$  より  $E$  上の関数  $F(f_1(x), f_2(x), \dots, f_n(x))$  が定まるがこれも同じ  $F(x)$  の記号であらわそう、同様に  $\frac{\partial F}{\partial y_i}(x) \equiv \frac{\partial F}{\partial y_i}(f_1(x), \dots, f_n(x))$  等々。

**定理 1.8** (確率積分の公式)

$$F(X_t) - F(X_0) = \sum_{i=1}^n \int_0^t \frac{\partial F}{\partial y_i}(X_s) \cdot dA_i(s) + \sum_{i=1}^n \int_0^t \frac{\partial F}{\partial y_i}(X_s) d\varphi_i(s) \quad (1.1)$$

$$+ \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n \int_0^t \frac{\partial^2 F}{\partial y_i \partial y_j}(X_s) d\langle A_i, A_j \rangle(s)$$

右辺の第一項は定義1.12の意味の確率積分で、したがってmartingaleの部分、のこりの2項が有界変動な process の部分である。

尚確率積分をもう少し一般に定義しておけば  $F$  およびその導関数に関する有界性の条件は不必要である。

ここにあげた確率積分の公式はかなり特殊なもので、もっと一般的なものを考えておく方が便利であるがそうすれば結局より一般な2乗可積分martingaleのわく組の中で話を論じなければならなくなる。これらについては上であげた論文を参照せられたい。又 $\mathcal{H}$ のsubspaceへの分解やbaseの概念、又 $\mathcal{H}$ をgenerateするfunctionalのsystem等についてもここではふれない。Skorohod [52][53]やMotoo - Watanabe[44]を参照せられたい。

### 1.3 拡散過程の Similarity

1次元の正則区間における拡散過程は座標変換と時間変更(time change)によってBrown運動に帰着せられる(Ito - McKean[26])。そこで一般に2つの拡散過程が空間の位相的変換と時間変更により互いにうつりうるとき、この2つのdiffusionは互いにsimilarであると呼ぶ。正確にはIto - McKean[26]に従えば次のように定義することが出来る。

$E$ 上の拡散過程 $X = (X_t, P_x)$ があたえられたとき任意の $x \in E$ と任意の $V \in \mathcal{B}(E)$ に対し、 $\mu_x^V(d\xi) = P_x(X_{\sigma_V} \in d\xi, \sigma_V < \zeta)$ とおく。ここで $\sigma_V = \inf\{t; X_t \in V\}$   
 $\mu_x^V$ は $\bar{V}$ 上のsubstochasticなmeasureである。

**定義 1.13**  $E$ 上の拡散過程 $X = (X_t, P_x)$ と $E'$ 上の拡散過程 $\tilde{X} = (\tilde{X}_t, \tilde{P}_x)$ は次の条件をみたすとき、互いにsimilarであるといわれる：

位相同型写像  $\phi : E \longrightarrow E'$

が存在し任意の $x \in E$ と任意の $V \in \mathcal{B}(E)$ に対し  $\mu_x^V$ の写像 $\phi$ による像測度

$$\phi \cdot \mu_x^V(B') = \mu_x^V(\xi, \phi(\xi) \in B') \quad , \quad B' \in \mathcal{B}(E') \quad ,$$

は  $\tilde{\mu}_{\phi(x)}^{\phi(V)}$  と一致する。

すなわち $\phi$ を空間の座標変換と考えるとき $X$ と $\tilde{X}$ とは同じ測度の系 $\{\mu_x^V\}$ をもつことである。同じ空間上の2つの拡散過程 $X = (X_t, P_x)$ と $X' = (X'_t, P'_x)$ に対し測度の系 $\{\mu_x^V\}$ が等しいときこの2つの拡散過程は時間変更で移りうることが知られている。すなわち $X$ のあるcontinuous non-negative additive functional  $\varphi_t$ が存在し、 $\tilde{X} = (\tilde{X}_t \equiv X_{t+\varphi_t}^{-1}, P_x)$ と $X' = (X'_t, P'_x)$ とは同値になる。  
 (Blumenthal - Gettoor[4]の定理 5.1. 参照)



このことは測度の系  $\mu_x^\nu$  が拡散過程  $X$  の図型的性質を完全にきめていることを意味する。測度の系  $(\mu_x^\nu)$  を  $X$  の 到達確率系 とか 調和測度系、又 “road map” ということがある。

## § 2 関数空間論よりの準備

確率過程をしらべるのに、問題を適当な関数空間の言葉で表わして考える方法は最近標準的なものとして広く採用されている。さらにその関数空間としては Hilbert 空間が用いられることが多いが、時としては1つ1つの空間でなくてある性格を持った空間の集まりを用いるのが便利である。その場合は集まりをおさめるもう1つの大きい空間を用意することがある。その種の空間としては、Hilbert 空間または Banach 空間より少し広げて一般の線型位相空間の方が都合がよい。こゝでは Schwartz[48]で展開された考えに従ってそのための準備から始める。

一般に  $E$  を (実係数の) 分離的な局所凸な線型位相空間とする。  $\mathcal{H}$  が  $E$  の Hilbert 部分空間 (pre-Hilbert 部分空間) であるとは次の3つの条件が成り立つことである:

- (i)  $\mathcal{H}$  は  $E$  の (線型空間としての) 部分空間
- (2.1) (ii)  $\mathcal{H}$  は Hilbert 構造 (pre-Hilbert 構造) をもつ。
- (iii)  $\mathcal{H} \rightarrow E$  の自然な単射 (natural injection) が連続。

また (2.1) のどの条件か  $\neq$  違いと空間は違いと理解する。たとえば  $\mathcal{H}_1$  と  $\mathcal{H}_2$  が線型空間としては同じであってもその norm が違えば異なると理解する。また  $E$  の Hilbert 部分空間の全体を記号として  $\text{Hilb}(E)$  と書く。

例 2.1  $\Omega$  を  $\mathbb{R}^n$  またはその開集合とする。  $\mathcal{D}'(\Omega)$  を  $\Omega$  上の distribution の空間とする。溝畑 [42] に従って次の空間を考える。  $\mathcal{E}_2^m(\Omega)$ ,  $m=0, 1, 2, \dots$ , は  $f \in \mathcal{E}_2^m(\Omega)$  を  $f \in \mathcal{L}_2$  のみならず,  $m$  次までのあらゆる distribution の意味の導関数  $D^\alpha f(x)$ ,  $|\alpha| \leq m$  が  $\mathcal{L}_2$  に属しているときをいう。こゝで  $\mathcal{L}_2$  は  $\mathcal{L}_2(\Omega, dx)$  なる通常の記号として用いている。ノルムとして

$$(2.2) \quad \|f\|_{m, \mathcal{L}_2}^2 = \sum_{|\alpha| \leq m} \|D^\alpha f\|_{\mathcal{L}_2}^2$$

をとる。  $\Omega = \mathbb{R}^n$  の時は単に  $\mathcal{E}_2^m$  と書く。いま  $\mathcal{D}(\Omega)$  は support が  $\Omega$  の compact な集合にふくまれる  $C^\infty$  な関数の空間とする。そのとき,  $\mathcal{E}_2^m$  の中での  $\mathcal{D}(\Omega)$  の閉包 (closure) を  $\mathcal{D}_2^m(\Omega)$  と書く。  $\mathcal{D}_2^m(\Omega)$  は  $\mathcal{E}_2^m$  の閉じた部分空間である。また  $\Omega = \mathbb{R}^n$  の時は単に  $\mathcal{D}_2^m$  と書く。さらに (2.2) で  $\alpha$  は multi-index  $\alpha = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n)$  で

$$|\alpha| = \alpha_1 + \alpha_2 + \dots + \alpha_n$$

である。その時  $\mathcal{E}_2^m(\Omega)$  や  $\mathcal{D}_2^m(\Omega)$  は  $E = \mathcal{D}'(\Omega)$  とした時に  $E$  の Hilbert 部分空間になる。

また  $\mathfrak{H}_2^m(\Omega)$  の共役空間  $\mathfrak{H}_2^m(\Omega)'$  は  $\mathfrak{H}(\Omega)$  の  $\mathfrak{H}_2^m(\Omega)$  への自然な単射の transpose を自然な単射とした時、再び  $E$  の Hilbert 部分空間である。将来、拡散過程の研究では Brown 運動に対応するものとして  $m=1$  の時、すなわち  $\mathfrak{H}_2^1(\Omega)$  と  $\mathfrak{H}_2^1(\Omega)'$  が重要な役割を果たすことを示す。

上の例の  $E$  がそうであるように、以後  $E$  は常に “quasi-complete” であるとする。すなわち  $E$  の閉な有界集合は complete である。

$\text{Hilb}(E)$  には次のようにスカラー倍、和、順序の3つの作用が定義される。まずスカラー倍から始めよう。

(1°)  $\lambda (\geq 0)$  倍。  $\mathfrak{H} \in \text{Hilb}(E)$ ,  $\lambda \geq 0$  とする。

(a)  $\lambda = 0$  ならば  $\lambda \mathfrak{H} = \{0\}$  とし、

(b)  $\lambda \neq 0$  ならば線型空間としては、 $\lambda \mathfrak{H} = \mathfrak{H}$  とし、その内積は

$$(u | v)_{\lambda \mathfrak{H}} = \frac{1}{\lambda} (u | v)_{\mathfrak{H}}$$

で与える。ここで  $(u | v)_{\mathfrak{H}}$  は  $\mathfrak{H}$  での内積を表わす。

(2°)  $\mathfrak{H}_1 + \mathfrak{H}_2$  (和)。  $\mathfrak{H}_1, \mathfrak{H}_2 \in \text{Hilb}(E)$  とする。その時  $\mathfrak{H}_1 \times \mathfrak{H}_2$  に内積

$$\begin{aligned} ((u_1, u_2) | (v_1, v_2))_{\mathfrak{H}_1 \oplus \mathfrak{H}_2} &= (u_1 | v_1)_{\mathfrak{H}_1} + (u_2 | v_2)_{\mathfrak{H}_2} \\ (u_1, v_1) &\in \mathfrak{H}_1, (u_2, v_2) \in \mathfrak{H}_2 \end{aligned}$$

を与えたものを  $\mathfrak{H}_1 \oplus \mathfrak{H}_2$  とする。いま

$$(2.3) \quad \emptyset : \mathfrak{H}_1 \oplus \mathfrak{H}_2 \ni (u_1, u_2) \longrightarrow u_1 + u_2 \in E$$

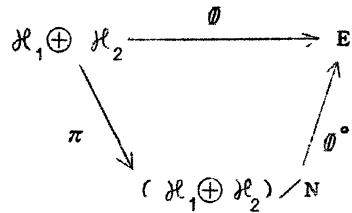
とすれば  $\emptyset$  は線型連続な写像である。いま

$$N = \ker \emptyset, \quad \mathfrak{H}_1 + \mathfrak{H}_2 = \text{image of } \emptyset$$

とおく。その時  $\emptyset$  は連続であるので、商空間

$$(\mathfrak{H}_1 \oplus \mathfrak{H}_2) / N$$

は Hilbert 空間である。その時次の diagram は交換可能



こゝで  $\pi$  は canonical isomorphism,  $\theta^*$  は線型連続な単射である。そこで  $\mathcal{H}_1 + \mathcal{H}_2$  に  $\theta^*$  で  $(\mathcal{H}_1 \oplus \mathcal{H}_2) / N$  の Hilbert 構造をうつすと、それは Hilbert 空間になる。実際その norm は

$$\|u\|_{\mathcal{H}_1 + \mathcal{H}_2}^2 = \inf_{\substack{u_1 + u_2 = u \\ u_i \in \mathcal{H}_i}} (\|u_1\|_{\mathcal{H}_1}^2 + \|u_2\|_{\mathcal{H}_2}^2), \quad u \in \mathcal{H}_1 + \mathcal{H}_2,$$

で与えられる。この Hilbert 空間  $\mathcal{H}_1 + \mathcal{H}_2$  を  $\mathcal{H}_1$  と  $\mathcal{H}_2$  の和という。定義より明らかに  $\mathcal{H}_1 + \mathcal{H}_2 \in \text{Hilb}(E)$  である。

なお  $\mathcal{H}$  を  $\mathcal{H}_1 \oplus \mathcal{H}_2$  における  $N$  の直交補空間とすれば  $u \in \mathcal{H}_1 + \mathcal{H}_2$  に対して

$$\|u\|_{\mathcal{H}_1 + \mathcal{H}_2}^2 = \|u_1\|_{\mathcal{H}_1}^2 + \|u_2\|_{\mathcal{H}_2}^2$$

なる  $(u_1, u_2) \in \mathcal{H}$  なる元が一意的に定まる。

(3°)  $\text{Hilb}(E)$  における順序。  $\mathcal{H}_1, \mathcal{H}_2 \in \text{Hilb}(E)$  に対し順序を次の形で与える。

$\mathcal{H}_1 \leq \mathcal{H}_2$  であるとは次の2つの条件がなりたつことである：

(a)  $\mathcal{H}_1 \subset \mathcal{H}_2$ ,

(b) injection  $j : \mathcal{H}_1 \rightarrow \mathcal{H}_2$  の norm が1またはそれより小、すなわち

$$\|u\|_{\mathcal{H}_1} \leq \|u\|_{\mathcal{H}_2}, \quad u \in \mathcal{H}_1.$$

上に導入した順序については次のことが成りたつ。

**命題 2.1**  $\mathcal{H}_1, \mathcal{H}_2 \in \text{Hilb}(E)$  とする。その時

$$\mathcal{H}_1 \subset \mathcal{H}_2 \iff \exists c \geq 0, \mathcal{H}_1 \leq c\mathcal{H}_2$$

証明 充分性は定義より明らかである。必要性を示そう。 $\mathcal{H}_1 \subset \mathcal{H}_2$  とし

$$j : \mathcal{H}_1 \rightarrow \mathcal{H}_2$$

を自然な injection とする。そうすると

$$\begin{aligned} j \text{ のグラフ} &= \{ (u, j(u)) ; u \in \mathcal{H}_1 \} \\ &= \mathcal{H}_1 \times \mathcal{H}_2 \text{ の対角線} \\ &= \mathcal{H}_1 \times E \text{ の対角線} \end{aligned}$$

ところが  $\mathcal{H}_1 \rightarrow E$  の自然な単射は  $\mathcal{H}_1 \in \text{Hilb}(E)$  より連続であるので、 $\mathcal{H}_1 \times E$  の対角線は閉。  
 故に  $\mathcal{H}_1 \times \mathcal{H}_2$  の対角線が閉となり、閉グラフ定理により  $j$  が連続になる。故に  $C \geq 0$  が存在し

$$\|u\|_{\mathcal{H}_1} \leq C^{-1/2} \|u\|_{\mathcal{H}_2}, \quad u \in \mathcal{H}_1$$

となり、 $\mathcal{H}_1 \subseteq C \mathcal{H}_2$  となる。

(証明終り)

次に  $\text{Hilb}(E)$  の元に作用素を対応させる。それは后で拡散過程を決めるものとして出て来る。

$\mathcal{H} \in \text{Hilb}(E)$  として、

$$j : \mathcal{H} \rightarrow E$$

は自然な単射で  $j^*$  を  $j$  の adjoint で  $\theta$  は  $\mathcal{H}'$  を  $\mathcal{H}$  の共役空間とすると、

$$\theta : \mathcal{H}' \rightarrow \mathcal{H}$$

の canonical isomorphism とする。その時  $E'$  を  $E$  の共役空間、すなわち連続な線型形式の空間とすれば、つぎのような写像の列が考えられる。

$$E' \xrightarrow{j^*} \mathcal{H}' \xrightarrow{\theta} \mathcal{H} \xrightarrow{j} E$$

これによって

$$H = j \theta j^* : E' \rightarrow E$$

が定義される。この  $H$  を  $\mathcal{H}$  の核という。これはまた

$$H = \theta j^* : E' \rightarrow \mathcal{H}$$

とも考える。いま  $\langle, \rangle$  を  $E$  と  $E'$  の間の双線型形式とする時、つぎのことが成り立つ。

命題 2.2  $\mathcal{H}$  の核は次の関係をみたす唯一つの写像である。

$$(2.4) \quad (u | H e')_{\mathcal{H}} = \langle u, e' \rangle, \quad \forall u \in \mathcal{H}, \quad \forall e' \in E'$$

証明 定義より

$$\begin{aligned} \langle u, e' \rangle &= \langle j u, e' \rangle_{E, E'} = (u | j^* e')_{\mathcal{H}, \mathcal{H}'} \\ &= (u | \theta j^* e')_{\mathcal{H}} = (u | H e')_{\mathcal{H}} \end{aligned}$$

となる。こゝで(1)  $\mathcal{H}, \mathcal{H}'$  は  $\mathcal{H}$  と  $\mathcal{H}'$  の双線型形式である。また(2.4)をみたすものが  $H_1$  と  $H_2$  と2つあれば、任意の  $e' \in E'$  に対して

$$(u | (H_1 - H_2) e')_{\mathcal{H}} = 0, \quad \forall u \in \mathcal{H}.$$

よって

$$(H_1 - H_2) e' = 0$$

となり一意的に定まることが言える。

(証明終り)。

$H$  の像についてつぎのことが言える。

命題 2.3  $H$  の像  $H(E')$  は  $\mathcal{H}$  の密な部分集合  $\mathcal{H}_0$  を作っている。

証明 今  $u \in \mathcal{H}$  で、

$$(u | v)_{\mathcal{H}} = 0, \quad \forall v \in H(E')$$

とする。そこで(2.4)によつて、

$$\langle u, e' \rangle = 0, \quad \forall e' \in E',$$

が言える。したがつて  $u = 0$  となり証明が終る。

(証明終り)。

$\text{Hilb}(E)$  に定められた作用に関し核の間の対応が次の形で成り立つ。

命題 2.4  $\mathcal{H} \in \text{Hilb}(E)$  とし、 $H$  は  $\mathcal{H}$  の核とする。その時  $\lambda \geq 0$  に対し、 $\lambda \mathcal{H}$  の核は  $\lambda H$  で与えられる。

証明  $\lambda \mathcal{H}$  の定義より、 $u \in \lambda \mathcal{H}$ 、 $e' \in E'$  に対し

$$(u | \lambda H e')_{\lambda \mathcal{H}} = \frac{1}{\lambda} (u | \lambda H e')_{\mathcal{H}} = (u | H e')_{\mathcal{H}} = \langle u, e' \rangle.$$

こゝで命題 2.2 を用いると結論が言える。

(証明終り)。

命題 2.5  $\mathcal{H}_1, \mathcal{H}_2 \in \text{Hilb}(E)$  とし、それぞれの核を  $H_1, H_2$  とする。その時  $\mathcal{H}_1 + \mathcal{H}_2$  の核は  $H_1 + H_2$  である。

証明  $\emptyset : \mathcal{H}_1 \oplus \mathcal{H}_2 \ni (u_1, u_2) \rightarrow u_1 + u_2 \in E$  とし、 $N = \ker \emptyset$  とする。その時任意の元  $e' \in E'$  に対し、 $(H_1 e', H_2 e') \in \mathcal{H}_1 \oplus \mathcal{H}_2$  は  $N$  に直交する。実際  $(v_1, v_2) \in N$  とすると

$$\begin{aligned} & ((v_1, v_2) | (H_1 e', H_2 e')) \mathcal{H}_1 \oplus \mathcal{H}_2 \\ &= (v_1 | H_1 e') \mathcal{H}_1 + (v_2 | H_2 e') \mathcal{H}_2 = \langle v_1, e' \rangle + \langle v_2, e' \rangle \\ &= \langle v_1 + v_2, e' \rangle = 0. \end{aligned}$$

故に  $u \in \mathcal{H}_1 + \mathcal{H}_2$  に対し,  $(u_1, u_2) \in N^\perp$  が存在し,  $u = u_1 + u_2$  で

$$(u | (H_1 + H_2) e') \mathcal{H}_1 + \mathcal{H}_2 = ((u_1, u_2) | (H_1 e', H_2 e')) \mathcal{H}_1 \oplus \mathcal{H}_2$$

したがって

$$\begin{aligned} (u | (H_1 + H_2) e') \mathcal{H}_1 + \mathcal{H}_2 &= \langle u_1, e' \rangle + \langle u_2, e' \rangle \\ &= \langle u_1 + u_2, e' \rangle = \langle u, e' \rangle \end{aligned}$$

となり, 命題 2.2 を使えば結論が出る。

(証明終り)。

順序に関する話に這入る前に少し準備をしよう。

命題 2.6  $\mathcal{H} \in \text{Hilb}(E)$ ,  $H$  は  $\mathcal{H}$  の核とする。  $E'$  の代数的共役  $E'^*$  の元  $u$  が  $\mathcal{H}$  に属するための必要かつ充分条件は

$$\text{Sup}_{e' \in E'} \frac{|\langle u, e' \rangle|}{\langle H e', e' \rangle} < \infty$$

なることである。しかもその場合には

$$(2.5) \quad \text{Sup}_{e' \in E'} \frac{\langle u, e' \rangle}{\langle H e', e' \rangle^{1/2}} = \|u\|_{\mathcal{H}}$$

となる。

証明  $u \in \mathcal{H}$  であれば命題 2.2 により

$$|\langle u, e' \rangle| = |(u | H e')_{\mathcal{H}}| \leq \|u\|_{\mathcal{H}} \|H e'\|_{\mathcal{H}} = \|u\|_{\mathcal{H}} \langle H e', e' \rangle^{1/2}$$

となる。そこで

$$\ell(u) = \text{Sup}_{e' \in E'} \frac{|\langle u, e' \rangle|}{\langle H e', e' \rangle^{1/2}}$$

とおけば

$$\ell(u) \leq \|u\|_{\mathcal{H}}$$

となるが、 $u \in \mathcal{H}$  より

$$\ell(u) < \infty$$

となる。

逆に  $\ell(u) < \infty$  とする。いま線型形式

$$e' \rightarrow \langle u, e' \rangle$$

を考えれば  $He' = 0$  なる  $e'$  に対しては命題 2.2 より 0 になる。よって  $H(E') = \mathcal{H}_0$  上で線型形式

$$He' \rightarrow \langle u, e' \rangle$$

が定まる。しかもその norm は  $\ell(u)$  に等しいか小さい。よって  $\mathcal{H}$  の元  $v$  が存在し

$$\langle u, e' \rangle = (v | He')_{\mathcal{H}}, \quad \|v\| \leq \ell(u)$$

となる。そこで命題 2.2 を使えば

$$\langle u, e' \rangle = \langle v, e' \rangle, \quad \forall e' \in E'$$

となる。よって

$$u = v$$

となるので、 $u \in \mathcal{H}$  で、 $\|u\|_{\mathcal{H}} \leq \ell(u)$  となる。後は再び前半の証明を使えば (2.5) を得る。(証明終り)。

注意 2.1 便利上  $u \notin \mathcal{H}$  に対しては  $\|u\|_{\mathcal{H}} = \infty$  とすれば、(2.5) はすべての  $u \in E'^*$  に対して成り立つ。

いま一般に  $H: E' \rightarrow E$  なる連続線型写像に対し、 $H \geq 0$  を

$$\langle He', e' \rangle \geq 0, \quad \forall e' \in E',$$

として定めると次のことが言える。

命題 2.7  $\mathcal{H}_1, \mathcal{H}_2 \in \text{Hilb}(E)$  とし、 $H_1, H_2$  をそれぞれの核とする。

その時

$$\mathcal{H}_1 \leq \mathcal{H}_2 \iff H_1 \leq H_2$$

である。

証明 まず  $\mathcal{H}_1 \leq \mathcal{H}_2$  としよう。任意に  $e' \in E'$  をとれば  $H_1 e' \in \mathcal{H}_1$  よって  $H_1 e' \in \mathcal{H}_2$  である。そして

$$\langle H_1 e', e' \rangle^{\frac{1}{2}} = \|H_1 e'\|_{\mathcal{H}_1} \geq \|H_1 e'\|_{\mathcal{H}_2}$$



こゝで補助定理 2.6 を使うと

$$\langle H_1 e', e' \rangle^{1/2} \sup_{f' \in E'} \frac{|\langle H_1 e', f' \rangle|}{\langle H_2 f', f' \rangle^{1/2}} \cong \frac{|\langle H_1 e', e' \rangle|}{\langle H_2 e', e' \rangle^{1/2}}$$

となり、

$$\langle H_1 e', e' \rangle^{1/2} \leq \langle H_2 e', e' \rangle^{1/2}$$

が言える。よって  $H_1 \leq H_2$ 。逆も自然にたどれるので結論が言える。(証明終り)。

**命題 2.8**  $\mathcal{H}_1, \mathcal{H} \in \text{Hilb}(E)$  とする。その時  $\mathcal{H} = \mathcal{H}_1 + \mathcal{H}_2$  なる  $\mathcal{H}_2 \in \text{Hilb}(E)$  が存在するための必要かつ十分な条件は  $\mathcal{H} \geq \mathcal{H}_1$  となることである。その時  $\mathcal{H}_2$  は一意的に定まる。

証明  $\mathcal{H}, \mathcal{H}_1$  の核をそれぞれ  $H, H_1$  とする。今  $\mathcal{H} = \mathcal{H}_1 + \mathcal{H}_2$  なる  $\mathcal{H}_2 \in \text{Hilb}(E)$  が存在したとする。 $\mathcal{H}_2$  の核  $H_2 : E' \rightarrow E'$  を考える。

命題 2.5 より

$$H = H_1 + H_2, \quad H_2 \geq 0$$

である。しかもそれは

$$H_2 = H - H_1$$

となり一意的に定まる。定義より  $\mathcal{H} \supset \mathcal{H}_1$  は明らかであるので、ノルムの関係をみればよいが、上のことから

$$\begin{aligned} 0 \leq \langle H_2 e', e' \rangle &= \langle (H - H_1) e', e' \rangle \\ &= \langle H e', e' \rangle - \langle H_1 e', e' \rangle, \quad e' \in E' \end{aligned}$$

となるので

$$\langle H e', e' \rangle \geq \langle H_1 e', e' \rangle, \quad e' \in E'$$

となり、

$$\mathcal{H} \geq \mathcal{H}_1$$

が言える。

逆に  $\mathcal{H} \geq \mathcal{H}_1$  より、 $\mathcal{H} \supset \mathcal{H}_1$  で、しかも

$$H_2 = H - H_1$$

とおけば  $H_2 \geq 0$  である。ところで

$$H_2 E'$$

を考えると,  $u \in H_2 E'$  のノルムは命題 2.6 より

$$(2.6) \quad \text{Sup}_{e' \in E'} \frac{|\langle u, e' \rangle|}{\langle H_2 e', e' \rangle}$$

となり,

$$\|u\|_{\mathcal{H}} = \text{Sup}_{e' \in E'} \frac{\langle u, e' \rangle}{\langle H e', e' \rangle^{1/2}}$$

より大で, (2.6) のノルムにより  $H_2 E'$  の完備化  $\mathcal{H}_2$  は  $\mathcal{H}_2$  に  $\mathcal{H}$  となる。しかも定義より明らか

$$\mathcal{H} = \mathcal{H}_1 + \mathcal{H}_2$$

となり証明が終る。

(証明終り)。

后で Dirichlet 空間に関連して役にたつものに Hilbert 部分空間の有向列についてのことがある。

命題 2.9  $(\mathcal{H}_i)_{i \in I}$  を  $\mathcal{H}_i \in \text{Hilb}(E)$ ,  $i \in I$ , を減少列とする。  $H_i$  は  $\mathcal{H}_i$  の核とする。その時

$$1) \quad \exists : \text{Inf } \mathcal{H}_i = \mathcal{H}$$

$$2) \quad \mathcal{H} = \left\{ u ; u \in \bigcap_{i \in I} \mathcal{H}_i, \quad \text{Sup}_{i \in I} \|u\|_{\mathcal{H}_i} < \infty \right\}$$

$$3) \quad \|u\|_{\mathcal{H}} = \text{Sup}_{i \in I} \|u\|_{\mathcal{H}_i} = \lim_{i \in I} \|u\|_{\mathcal{H}_i}$$

$$4) \quad (u|v)_{\mathcal{H}} = \lim_{i \in I} (u|v)_{\mathcal{H}_i}$$

証明  $I$  を index の集合とし,  $j \geq i$  に対し  $\mathcal{H}_j \leq \mathcal{H}_i$ ,  $H_j \leq H_i$  となっているとする。任意の  $e' \in E'$  に対して

$$\exists : \lim_{i \in I} \langle H_i e', e' \rangle = \inf_{i \in I} \langle H_i e', e' \rangle$$

よって任意の  $e', f' \in E'$  に対して

$$\exists \lim_{i \in I} \langle H_i f', e_i \rangle,$$

いまこれを  $A(e', f')$  とする。明らかに

$$A : \begin{array}{l} a) \quad E' \times E' : \text{双線型} \\ b) \quad \geq 0 \end{array}$$

が言える。よって

$$\lim_{i \rightarrow \infty} \langle H_i f', e' \rangle \equiv A(e', f'), \quad e', f' \in E'.$$

しかも  $\forall i \in I$  に対して

$$A(e', e') \leq \langle H_i e', e' \rangle$$

であるので  $A$  は変数毎に弱連続である。よって

$$H : E' \longrightarrow E \quad \text{線型, 連続}$$

$$A(e', f') = \langle Hf', e' \rangle$$

が存在する。そこで  $H$  は単純弱収束に關し  $\mathcal{L}(E', E)$  における  $H_i$  の極限になっている。后は  $H_i$  の順序が  $\mathcal{H}_i$  の順序に対応しているので、 $H$  が  $\mathcal{H}$  の核になる。次に補題 2.6 により

$$\begin{aligned} \|u\|_{\mathcal{H}} &= \sup_{e' \in E'} \left( \frac{|\langle u, e' \rangle|}{\langle He', e' \rangle^{1/2}} \right) = \sup_{e' \in E'} \left( \sup_{i \in I} \frac{|\langle u, e' \rangle|}{\langle H_i e', e' \rangle^{1/2}} \right) \\ &= \sup_{i \in I} \left( \sup_{e' \in E'} \frac{|\langle u, e' \rangle|}{\langle H_i e', e' \rangle^{1/2}} \right) = \sup_{i \in I} \|u\|_{\mathcal{H}_i} \end{aligned}$$

よって 2), 3) が言える。4) は 3) より明らか。

(証明終り)

上のことについては詳しくは L. Schwartz[48] pp. 163~164 参照。

つぎに拡散過程に關連して有効に利用されるのみならず、本質的には同一視されるものとして、福島[14]~[18]によって用いられた Dirichlet 空間のことをのべる。以下にのべることは志賀一渡辺[51]によって整理されたものに負う所が多い。

以下この § では  $S$  は第 2 可算公理をみたす局所 compact な Hausdorff 空間とし、 $m$  は  $S$  上の Radon 測度とする。また特に断らない限り  $S$  上の関数とは  $m$ -可測な実数値関数をいう。 $S$  上の 2 乗可積分な関数の作る通常の Hilbert 空間を  $\mathcal{L}_2 = \mathcal{L}_2(S, dm)$  と書く。内積は  $(\cdot | \cdot)_{\mathcal{L}_2}$  で表わす。

いま  $\mathcal{F}(\subset \mathcal{L}_2)$  上の非負な双線型形式  $e(u, v)$  を考える。

$$(2.7) \quad e_\alpha(u, v) = e(u, v) + \alpha(u | v)_{\mathcal{L}_2}, \quad \alpha > 0, \quad u, v \in \mathcal{F}$$

とする。

定義 2.1 (Dirichlet 空間)。組  $(\mathcal{F}, e)$  が  $\mathcal{L}_2$ -Dirichlet 空間であるとは次のこ

とが成り立つことである。

(1)  $\mathcal{F}_\alpha \equiv \{ \mathcal{F}, \varepsilon_\alpha \}$ ,  $\alpha > 0$ , が  $\mathcal{L}_2$  の Hilbert 部分空間である。

(2)  $u \in \mathcal{F}$  とし,  $v$  は  $S$  上の関数で

$$(2.8) \quad |v(x)| \leq |u(x)|, \quad |v(x) - v(y)| \leq |u(x) - u(y)|$$

ならば

$$v \in \mathcal{F} \quad \text{で} \quad \varepsilon(v, v) \leq \varepsilon(u, u)$$

が成り立つ。

上の定義の(2)に出て来る  $v$  を  $u$  の normal contraction という。

定理 2.1  $(\mathcal{F}, \varepsilon)$  を  $\mathcal{L}_2$ -Dirichlet 空間とする。その時

$$G_\alpha : \mathcal{L}_2 \longrightarrow \mathcal{L}_2 \quad \text{線型, 有界,} \quad \alpha > 0$$

でつぎの関係をみたすものが存在する。

(1) 任意の  $f \in \mathcal{F}$  に対して

$$(2.9) \quad \varepsilon_\alpha(G_\alpha f, v) = (f | v)_{\mathcal{L}_2}, \quad \forall v \in \mathcal{F},$$

$$(2) \quad 0 \leq u \leq 1 \quad \text{a. e. (m)} \implies 0 \leq \alpha G_\alpha u \leq 1 \quad \text{a. e. (m)}$$

(3) (Resolvent 方程式)

$$G_\alpha - G_\beta + (\alpha - \beta) G_\alpha G_\beta = 0, \quad \alpha, \beta > 0$$

$$(4) \quad (G_\alpha u | v)_{\mathcal{L}_2} = (u | G_\alpha v)_{\mathcal{L}_2}, \quad \alpha > 0, \quad \forall u, v \in \mathcal{L}_2$$

証明 いま  $f \in \mathcal{L}_2$  を固定して

$$\mathcal{D}_f(u) = \varepsilon(u, u) + \alpha \left( u - \frac{f}{\alpha} \mid u - \frac{f}{\alpha} \right)_{\mathcal{L}_2}$$

とおく。(2.9)をみたす  $G_\alpha f$  は

$$\mathcal{D}_f(u) = \mathcal{D}_f(G_\alpha f) + \varepsilon_\alpha(G_\alpha f - u, G_\alpha f - u)$$

となるので, 上の2次形式  $\mathcal{D}_f(u)$  を最小にするものとして定まる。

いま  $0 \leq f \leq 1$  a. e. (m) に対して

$$w = (G_\alpha f \vee 0) \wedge 1/\alpha$$

としよう。明らかに  $w$  は  $G_\alpha f$  の normal contraction である。一方

$$\left( w - \frac{f}{\alpha} \mid w - \frac{f}{\alpha} \right)_{\mathcal{L}_2} \leq \left( G_\alpha f - \frac{f}{\alpha} \mid G_\alpha f - \frac{f}{\alpha} \right)_{\mathcal{L}_2}$$

であるので Dirichlet 空間の性質を使えば

$$\mathcal{D}_f(w) \leq \mathcal{D}_f(G_\alpha f)$$

故に

$$w = G_\alpha f \quad a. e(m)$$

となるので(2)の性質がみたされる。

つぎに  $\alpha, \beta > 0$ ,  $f \in \mathcal{L}_2$  としよう。

$$\begin{aligned} \varepsilon_\alpha(G_\alpha f - G_\beta f, v) &= \varepsilon_\alpha(G_\alpha f, v) - \varepsilon_\beta(G_\beta f, v) - (\alpha - \beta)(G_\beta f \mid v)_{\mathcal{L}_2} \\ &= -(\alpha - \beta) \varepsilon_\alpha(G_\alpha G_\beta f, v) \quad , \quad \forall v \in \mathcal{F} \end{aligned}$$

となるので(3)が言える。

(4)の対称性は定義より明らか。

最後にノルムをみてみると,  $f \in \mathcal{L}_2$  に対して

$$\alpha (G_\alpha f \mid G_\alpha f)_{\mathcal{L}_2} \leq (G_\alpha f \mid f)_{\mathcal{L}_2} \quad .$$

このことは(2.9)より示される。よって

$$(G_\alpha f \mid G_\alpha f)_{\mathcal{L}_2} \leq \sqrt{(G_\alpha f \mid G_\alpha f)_{\mathcal{L}_2}} \sqrt{(f \mid f)_{\mathcal{L}_2}}$$

故に

$$(G_\alpha f, G_\alpha f)_{\mathcal{L}_2} \leq \frac{1}{\alpha^2} (f \mid f)_{\mathcal{L}_2}$$

となり  $G_\alpha$  は有界で, ノルムは  $1/\alpha$  より小さい。

(証明終り)。

この証明で normal contraction の性質は unit contraction と呼ばれる。

$$w = (0 \vee u) \wedge 1$$

の形のみにはかかっていないことを注意することは后で役にたつ。

定理 2.1 に出て来る

$$G_\alpha : \mathcal{L}_2 \longrightarrow \mathcal{L}_2 \quad \text{線型有界}$$

作用素の系  $\{ G_\alpha ; \alpha > 0 \}$  で(2), (3), (4)をみたすものを一般に  $\mathcal{L}_2$ -resolvent と呼ぶ。拡散過

程の研究では  $\mathcal{L}_2$ -Dirichlet 空間よりはこの  $\mathcal{L}_2$ -resolvent が先に出て来る。そこで問題は定理 2.1 の逆を求めることになる。そのことを示すために少し準備をしよう。

補題 2.1  $\{G_\alpha; \alpha > 0\}$  を  $\mathcal{L}_2$ -resolvent とする。その時

(1)  $\|\alpha G_\alpha\| \leq 1$  , すなわち

$$(\alpha G_\alpha f | \alpha G_\alpha f)_{\mathcal{L}_2} \leq (f | f)_{\mathcal{L}_2}, \quad f \in \mathcal{L}_2.$$

(2)  $(f - \beta G_{\beta+\alpha} f | f)_{\mathcal{L}_2} \geq 0$  ,  $\forall \beta > 0$  ,  $\forall \alpha \geq 0$  ,  $\forall f \in \mathcal{L}_2$  .

証明  $f \in \mathcal{L}_2$  で有界なものとする。  $g \in \mathcal{L}_2$  ,  $0 \leq g \leq 1$  とする。任意の  $a, b \in \mathbb{R}^1$  に対して

$$G_\alpha((af + bg)^2) \geq 0 .$$

よって

$$a^2 G_\alpha f^2 + b^2 G_\alpha g^2 + 2ab G_\alpha(fg) \geq 0, \quad \forall a, b \in \mathbb{R}^1 .$$

よって

$$(G_\alpha(fg))^2 \leq G_\alpha(f^2) G_\alpha(g^2) .$$

このことから

$$\begin{aligned} (\alpha G_\alpha(fg) | \alpha G_\alpha(fg))_{\mathcal{L}_2} &\leq (\alpha G_\alpha f^2 | \alpha G_\alpha f^2)_{\mathcal{L}_2} \\ &= (f^2 | \alpha^2 G_\alpha^2 g^2)_{\mathcal{L}_2} = (f^2 | 1)_{\mathcal{L}_2} = (f | f)_{\mathcal{L}_2} \end{aligned}$$

となり(1)が言える。

(1)より

$$\begin{aligned} |(\beta G_{\beta+\alpha} f | f)_{\mathcal{L}_2}| &\leq \beta \sqrt{(G_{\beta+\alpha} f | G_{\beta+\alpha} f)_{\mathcal{L}_2}} \sqrt{(f | f)_{\mathcal{L}_2}} \\ &\leq \frac{\beta}{\beta+\alpha} (f | f)_{\mathcal{L}_2} \leq (f | f)_{\mathcal{L}_2} \end{aligned}$$

となるので(2)が言える。

(証明終り)。

いま  $\alpha \geq 0$  ,  $\beta > 0$  に対して

$$(2.10) \quad \varepsilon_\alpha^\beta(u, v) = \beta (u - \beta G_{\beta+\alpha} u | v)_{\mathcal{L}_2}, \quad u, v \in \mathcal{L}_2$$

とおけば  $\varepsilon_\alpha^\beta$  は対称, 非負な双線型形式である。そのとき, つぎのことが成り立つ。

命題 2.10  $\{\mathcal{L}_2, \varepsilon_\alpha^\beta\}$  ,  $\alpha > 0$  ,  $\beta > 0$  は  $\mathcal{L}_2$  の Hilbert 部分空間である。

証明 この証明のためには、つぎの関係式が役にたつ。

$$(2.11) \quad \varepsilon_{\alpha}^{\beta}(u, u) = \frac{\beta^2}{(\beta+\alpha)^2} \varepsilon_0^{\beta+\alpha}(u, u) + \frac{\alpha\beta}{\alpha+\beta} (u|u)_{\mathcal{L}_2}, \quad u \in \mathcal{L}_2, \alpha \geq 0, \beta > 0.$$

実際定義より

$$\begin{aligned} \varepsilon_{\alpha}^{\beta}(u, u) &= \beta (u - \beta G_{\beta+\alpha} u | u)_{\mathcal{L}_2} \\ &= \frac{\beta^2}{\beta+\alpha} (u - (\beta+\alpha) G_{\beta+\alpha} u | u)_{\mathcal{L}_2} + \frac{\alpha\beta}{\beta+\alpha} (u|u)_{\mathcal{L}_2} \\ &= \frac{\beta^2}{\beta+\alpha} \varepsilon_0^{\beta+\alpha}(u, u) + \frac{\alpha\beta}{\alpha+\beta} (u|u)_{\mathcal{L}_2} \end{aligned}$$

(2.11)より

$$\varepsilon_{\alpha}^{\beta}(u, u) \geq \frac{\alpha\beta}{\alpha+\beta} (u|u)_{\mathcal{L}_2}$$

となるので

$$\{\mathcal{L}_2, \varepsilon_{\alpha}^{\beta}\} \longrightarrow \mathcal{L}_2$$

の自然な単射は連続である。后は  $\{\mathcal{L}_2, \varepsilon_{\alpha}^{\beta}\}$  が Hilbert 構造をもつことを言えばよい。すなわち  $\alpha > 0$  で  $\varepsilon_{\alpha}^{\beta}$ -Cauchy 系列  $\{u_n\}$  があれば

$$\exists u_{\infty} \in \{\mathcal{L}_2, \varepsilon_{\alpha}^{\beta}\} : \varepsilon_{\alpha}^{\beta}(u_n - u_{\infty}, u_n - u_{\infty}) \rightarrow 0$$

となることを示せばよい。上にみたことから

$$\exists u_{\infty} \in \mathcal{L}_2 : \lim_n u_n = u_{\infty} \text{ in } \mathcal{L}_2.$$

また定義より

$$\varepsilon_{\alpha}^{\beta}(u_{\infty} - u_n, u_{\infty} - u_n) = \beta (u_{\infty} - u_n | u_{\infty} - u_n)_{\mathcal{L}_2} - \beta^2 (G_{\beta+\alpha}(u_{\infty} - u_n) | u_{\infty} - u_n)_{\mathcal{L}_2}$$

したがって

$$|(G_{\beta+\alpha}(u_{\infty} - u_n) | u_{\infty} - u_n)| \leq (u_{\infty} - u_n | u_{\infty} - u_n)_{\mathcal{L}_2} / \beta + \alpha$$

となるので  $u_{\infty}$  の定義より

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \varepsilon_{\alpha}^{\beta}(u_{\infty} - u_n, u_{\infty} - u_n) = 0$$

よって  $u_{\infty} \in \{\mathcal{L}_2, \varepsilon_{\alpha}^{\beta}\}$  となる。

(証明終り)。

補題 2.2 任意の  $u \in \mathcal{L}_2$  に対して

$$\frac{d}{d\beta} \varepsilon_{\alpha}^{\beta}(u, u) = (u - \beta G_{\beta+\alpha} u | u - \beta G_{\beta+\alpha} u)_{\mathcal{L}_2} \geq 0, \quad \alpha \geq 0, \beta > 0.$$

証明  $\beta \neq \beta', \beta, \beta' > 0$  に対して

$$\begin{aligned} \frac{\varepsilon_{\alpha}^{\beta}(u, u) - \varepsilon_{\alpha}^{\beta'}(u, u)}{\beta - \beta'} &= (u|u)_{\mathcal{L}_2} - \frac{\beta^2(G_{\beta+\alpha}u|u)_{\mathcal{L}_2} - \beta'^2(G_{\beta'+\alpha}u|u)_{\mathcal{L}_2}}{\beta - \beta'} \\ &= (u|u)_{\mathcal{L}_2} - (\beta + \beta')(G_{\beta'+\alpha}u|u)_{\mathcal{L}_2} + \frac{\beta^2}{\beta - \beta'}(G_{\beta'+\alpha}u - G_{\beta+\alpha}u|u)_{\mathcal{L}_2} \\ &= (u|u)_{\mathcal{L}_2} - (\beta + \beta')(G_{\beta'+\alpha}u|u)_{\mathcal{L}_2} + \beta^2(G_{\beta'+\alpha}G_{\beta+\alpha}u|u)_{\mathcal{L}_2} \end{aligned}$$

故に  $\varepsilon_{\alpha}^{\beta}(u, u)$  は  $\beta$  に関し微分可能で

$$\begin{aligned} \frac{d}{d\beta} \varepsilon_{\alpha}^{\beta}(u, u) &= (u|u)_{\mathcal{L}_2} - 2\beta(G_{\beta+\alpha}u|u)_{\mathcal{L}_2} + \beta(G_{\beta+\alpha}u|G_{\beta+\alpha}u)_{\mathcal{L}_2} \\ &= (u - \beta G_{\beta+\alpha}u|u - \beta G_{\beta+\alpha}u)_{\mathcal{L}_2} \end{aligned}$$

になる。

命題 2.10 と補題 2.2 により  $\mathcal{L}_2$  の Hilbert 部分空間の単調減少列

$$\{ \{ \mathcal{L}_2, \varepsilon_{\alpha}^{\beta} \}, \beta > 0 \}, \quad \alpha > 0$$

が得られたことになる。したがって、命題 2.9 によって

$$(2.11) \quad \mathcal{F}_{\alpha} = \inf_{\beta > 0} \{ \mathcal{L}_2, \varepsilon_{\alpha}^{\beta} \}$$

が定まる。 $\varepsilon_{\alpha}^{\beta}$  についての (2.11) によれば

$$\varepsilon_{\alpha}(u, u) = \varepsilon(u, u) + \alpha(u|u)_{\mathcal{L}_2}, \quad \varepsilon(u, u) = \lim_{\beta \rightarrow \infty} \varepsilon_0^{\beta}(u, u)$$

とおけば

$$\|u\|_{\mathcal{F}_{\alpha}}^2 = \varepsilon_{\alpha}(u, u) = \lim_{\beta \rightarrow \infty} \varepsilon_{\alpha}^{\beta}(u, u)$$

で、 $\mathcal{F}_{\alpha}$  は線型空間としては  $\alpha$  に無関係になる。そこで  $\mathcal{F}_{\alpha}$  を記号的に  $\{ \mathcal{F}, \varepsilon_{\alpha} \}$  と書く。

たとし、

$$\mathcal{F} = \{ u; u \in \mathcal{L}_2, \varepsilon(u, u) < \infty \}.$$

さらに次のことが言える。

補題 2.3  $\mathcal{L}_2$ -Dirichlet 空間の単調減少列  $\{ \{ \mathcal{F}^{(i)}, \varepsilon^{(i)} \}; i \in I \}$  があるとき、

$\{ \mathcal{F}, \varepsilon \} = \inf_{i \in I} \{ \mathcal{F}^{(i)}, \varepsilon^{(i)} \}$  はまた  $\mathcal{L}_2$ -Dirichlet 空間である。

証明 任意の  $u \in \{ \mathcal{F}, \varepsilon_{\alpha} \} \equiv \mathcal{F}_{\alpha}$  を考え、 $v$  を  $u$  の normal contraction とする。任意



の  $i \in I$  に対して

$$u \in \{ \varphi^{(i)}, \varepsilon_\alpha^{(i)} \}$$

である。  $\{ \varphi^{(i)}, \varepsilon_\alpha^{(i)} \}$  は  $\mathcal{L}_2$  - Dirichlet 空間であるので

$$v \in \{ \varphi^{(i)}, \varepsilon_\alpha^{(i)} \}$$

でかつ、

$$\varepsilon_\alpha^{(i)}(v, v) \leq \varepsilon_\alpha^{(i)}(u, u)$$

である。故に

$$\varepsilon_\alpha(v, v) \leq \varepsilon_\alpha(u, u)$$

でしかも  $u \in \{ \varphi, \varepsilon_\alpha \}$  より  $\varepsilon_\alpha(u, u) < \infty$  であるので

$$\varepsilon_\alpha(v, v) < \infty$$

となり、  $v \in \{ \varphi, \varepsilon_\alpha \}$  が言える。

(証明終り)。

以上の準備の下に次のことが言える。

定理 2.2  $\{ G_\alpha ; \alpha > 0 \}$  を  $\mathcal{L}_2$  - resolvent とする。

(1)  $\{ G_\alpha ; \alpha > 0 \}$  に対して作られた  $\{ \mathcal{L}_2, \varepsilon_\alpha^\beta \}$  に対して定まる

$$\varphi_\alpha = \inf_{\beta > 0} \{ \mathcal{L}_2, \varepsilon_\alpha^\beta \}$$

は  $\mathcal{L}_2$  - Dirichlet 空間である。

(2)  $\varphi_\alpha = \{ \varphi, \varepsilon_\alpha \}$  に対して (2.9) 式が成り立つ。

証明 (1)を示すためには補題 2.3 より  $\{ \mathcal{L}_2, \varepsilon_\alpha^\beta \}$  が  $\mathcal{L}_2$  - Dirichlet 空間であることを示せばよい。  $\{ \mathcal{L}_2, \varepsilon_\alpha^\beta \}$  が  $\mathcal{L}_2$  の Hilbert 部分空間であることは、すでに命題 2.10 で示したので、定義 2.1 の (2) を示せばよい。そのためには、  $u \in \{ \mathcal{L}_2, \varepsilon_\alpha^\beta \}$  で  $v$  が  $u$  の normal contraction ならば

$$v \in \mathcal{L}_2, \quad \varepsilon_\alpha^\beta(v, v) \leq \varepsilon_\alpha^\beta(u, u)$$

を示せば充分である。  $v \in \mathcal{L}_2$  は仮定より明らか。

$f \in \mathcal{L}_2$  で有界、  $0 \leq w \leq 1$  ,  $w \in \mathcal{L}_2$  とする。そのとき

$$\begin{aligned} \varepsilon_\alpha^\beta(fw, fw) &= \beta \int_{\mathfrak{S}} f(x)w(x) \{ f(x)w(x) - \beta G_\beta(fw)(x) \} m(dx) \\ &= \frac{\beta^2}{2} \int_{\mathfrak{S}} w(x) G_\beta((f(x)-f)^2 w)(x) m(dx) - \frac{\beta^2}{2} \int_{\mathfrak{S}} w(x) f^2(x) G_\beta w(x) m(dx) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 & - \frac{\beta}{2} \int_{\mathfrak{S}} w(x) G_{\beta}(f^2 w)(x) m(dx) + \beta \int_{\mathfrak{S}} f^2(x) w^2(x) m(dx) \\
 & = \frac{\beta}{2} \int_{\mathfrak{S}} w(x) G_{\beta}((f(x)-f)^2 w)(x) m(dx) - \beta^2 \int_{\mathfrak{S}} w(x) f^2(x) G_{\beta} w(x) m(dx) \\
 & \quad + \beta \int_{\mathfrak{S}} f^2(x) w^2(x) m(dx) \quad .
 \end{aligned}$$

よって

$$e_0^{\beta}(fw, fw) = \frac{\beta}{2} \int_{\mathfrak{S}} w(x) G_{\beta}[(f(x)-f)^2 w](x) m(dx)$$

(2.13)

$$+ \beta(1 - \beta G_{\beta} w |f^2 w) \mathcal{L}_2 - \beta(1 - w |f^2 w) \mathcal{L}_2 \quad .$$

いま  $u \in \{\mathcal{L}_2, e_{\alpha}^{\beta}\}$  で  $v$  を  $u$  の normal contraction とする。いま

$$u_n = \begin{cases} u, & |u(x)| \leq n, \\ 0, & |u(x)| > n, \end{cases} \quad v_n = \begin{cases} v, & |u(x)| \leq n, \\ 0, & |u(x)| > n, \end{cases}$$

とおけば

$$|v_n(x)| \leq |u_n(x)|, \quad |v_n(x) - v_n(y)| \leq |u_n(x) - u_n(y)|$$

となる。これに (2.13) を使えば

$$e_0^{\beta}(u_n w, u_n w) - e_0^{\beta}(v_n w, v_n w) \geq \beta(1 - w |v_n^2 w - u_n^2 w) \mathcal{L}_2$$

こゝで  $w \uparrow 1$  として、

$$e_0^{\beta}(u_n, u_n) - e_0^{\beta}(v_n, v_n) \geq 0$$

を得る。次に  $n \uparrow \infty$  として

$$e_0^{\beta}(v, v) \leq e_0^{\beta}(u, u)$$

となり(1)が示される。

後半の証明の前につきのことを準備する。

命題 2. 11  $\{G_{\alpha}, \alpha > 0\}$  を  $\mathcal{L}_2$ -resolvent として、それから構成された  $\mathcal{L}_2$ -

Dirichlet 空間を  $\mathcal{F}_{\alpha} = \{\mathcal{F}, e_{\alpha}\}$  とする。そのとき

(1)  $u \in \mathcal{F}$  ならば  $\beta G_{\beta} u \rightarrow u$  in  $\mathcal{L}_2$

(2)  $u \in \mathcal{L}_2$  に対して  $\epsilon_\alpha(G_\alpha u, G_\alpha u) = (G_\alpha u | u)_{\mathcal{L}_2} \geq 0$

証明 補題 2.2 より

$$\epsilon(u, u) - \epsilon_0^1(u, u) = \int_1^\infty (u - \beta G_\beta u | u - \beta G_\beta u)_{\mathcal{L}_2} d\beta$$

であるので、もし

(2.14)  $\|u - \beta G_\beta u\|_{\mathcal{L}_2}$

が単調減少ならば  $\lim_{\beta \rightarrow \infty} \|u - \beta G_\beta u\|_{\mathcal{L}_2} = 0$  でなくてはならない。

ところが(2.14)の  $\beta$  に関する単調減少は補題 2.2 の証明と全く同じ考えて

(2.15) 
$$\frac{d^2}{d\beta^2} \epsilon_\alpha^\beta(u, u) = -2(v | G_{\beta+\alpha} v)_{\mathcal{L}_2}$$

$$v = u - \beta G_{\beta+\alpha} u$$

が示せるのでもしも後半が言えておれば正しい。そこで後半を示そう。

$$\begin{aligned} \epsilon_\alpha^\beta(G_\alpha u, G_\alpha u) &= \beta (G_{\beta+\alpha} u | G_\alpha u)_{\mathcal{L}_2} \\ &= \beta (G_\alpha G_{\beta+\alpha} u | u)_{\mathcal{L}_2} = (G_\alpha u | u)_{\mathcal{L}_2} - (G_{\beta+\alpha} u | u)_{\mathcal{L}_2} \end{aligned}$$

一方

$$(G_{\beta+\alpha} u | u)_{\mathcal{L}_2} \leq \frac{(u | u)_{\mathcal{L}_2}}{\beta + \alpha} \xrightarrow{\beta \uparrow \infty} 0$$

故に

$$\epsilon_\alpha(G_\alpha u, G_\alpha u) = \lim_{\beta \rightarrow \infty} \epsilon_\alpha^\beta(G_\alpha u, G_\alpha u) = (G_\alpha u | u)_{\mathcal{L}_2}$$

となるので結論が出る。

(証明終り)

定理 2.2 の後半の証明  $v \in \mathcal{L}_2$  ならば

$$\begin{aligned} \epsilon_\alpha(G_\alpha f, v) &= \lim_{\beta \rightarrow \infty} \epsilon_\alpha^\beta(G_\alpha f, v) = \lim_{\beta \rightarrow \infty} (\beta G_{\beta+\alpha} f | v)_{\mathcal{L}_2} \\ &= \lim_{\beta \rightarrow \infty} (f | \beta G_{\beta+\alpha} v)_{\mathcal{L}_2} \end{aligned}$$

こゝで補助定理 2.11 より

$$\lim_{\beta \rightarrow \infty} (f | \beta G_{\beta+\alpha} v)_{\mathcal{L}_2} = (f | v)_{\mathcal{L}_2}$$

となるので結論が出る。

(証明終り)

注意 2.3 定理 2.1 の証明の後の注意と定理 2.2 を併せると,  $\mathcal{L}_2$ -Dirichlet 空間の定義で normal contraction の条件を unit contraction のみの条件でおきかえることが出来る。

例 2.2  $0 < \lambda < \infty$  を 1 つ固定する。いま  $\mathcal{L}_2 = \mathcal{L}_2(\mathbb{R}^n, dx)$  とし,

$$G_\alpha : \mathcal{L}_2 \longrightarrow \mathcal{L}_2$$

$$(2.16) \quad G_\alpha f(x) = \frac{1}{\alpha + \lambda} f(x)$$

を考える。これは有界線型であることは勿論のことと定理 2.1 の(2), (3)の条件をみたすことは明らか。また  $f, g \in \mathcal{L}_2$  に対し

$$\int_{\mathbb{R}^n} f(x) G_\alpha g(x) dx = \frac{1}{\alpha + \lambda} \int_{\mathbb{R}^n} f(x) g(x) dx = \int_{\mathbb{R}^n} G_\alpha f(x) g(x) dx$$

より  $(G_\alpha g | f)_{\mathcal{L}_2} = (g | G_\alpha f)_{\mathcal{L}_2}$  となり定理 2.1 の(4)の条件もみたす。故に  $\{G_\alpha : \alpha > 0\}$  は  $\mathcal{L}_2$ -resolvent になっている。なおこの時は

$$e_0^\beta(u, v) = \frac{\beta \lambda}{\beta + \lambda} \int_{\mathbb{R}^n} u(x) v(x) dx, \quad u, v \in \mathcal{L}_2,$$

であるので

$$(2.17) \quad \begin{aligned} \mathcal{F} &= \mathcal{L}_2 \\ e(u, v) &= \lambda \int_{\mathbb{R}^n} u(x) v(x) dx, \quad u, v \in \mathcal{F} \end{aligned}$$

となる。これは最も簡単な  $\mathcal{L}_2$ -Dirichlet 空間であるが、これには非常に簡単な拡散過程が対応する。すなわち  $\bar{D}$  を  $\mathbb{R}^n$  の一点 compact 化  $\mathbb{R}^n \cup \{\Delta\}$  とする。 $\bar{D}$  上の拡散過程

$$X = \{X_t, P_x, x \in \bar{D}\}$$

がつぎの条件をみたすとする。

$$\tau = \inf \{t; X_t \neq X_0\} \quad \zeta = \inf \{t; X_t = \Delta\}$$

とおくとき,

$$\tau = \zeta \quad a. e. (P_x), \quad \forall x \in D = \mathbb{R}^n$$

この時 Markov 過程論で良く知られていることは  $0 < \lambda(x) \leq \infty$  で

$$P_x[\tau > t] = e^{-\lambda(x)t}, \quad x \in D = \mathbb{R}^n$$

である。いまとくに  $\lambda(x) \equiv \lambda$  とおけば

$$G_\alpha f(x) = \int_0^\infty e^{-\alpha t} E_x[f(X_t)] dt$$

は(2.16)の形になる。従って(2.17)のDirichlet空間(または(2.16)の $\mathcal{L}_2$ -resolvent)はこゝに考えた拡散過程と同一視される。

例 2.3  $\mathbb{R}^n$  で最も典型的な $\mathcal{L}_2$ -resolventはつぎの形で与えられる。dmとしては $\mathbb{R}^n$ の通常のLebesgue measure  $dx$ をとる。

$$\begin{aligned}
 G_\alpha : \mathcal{L}_2 &\longrightarrow \mathcal{L}_2 \\
 G_\alpha f(x) &= \int_{\mathbb{R}^n} f(y) g_\alpha(x, y) dy \\
 g_\alpha(x, y) &= 2 \left( \frac{\sqrt{2\alpha}}{\|x-y\|^2} \right)^{n-1} K_{\frac{n-1}{2}}(\sqrt{2\alpha}\|x-y\|) \\
 (2.18) \quad & K_{\frac{n-1}{2}} \text{ は変形ベッセル関数。}
 \end{aligned}$$

これが $\mathcal{L}_2$ -resolventであること及びつぎの性質をもつことは良く知られている。(例えば溝畑[42], 志賀-渡辺[51])。

$\{G_\alpha, \alpha > 0\}$ に対応する $\mathcal{L}_2$ -Dirichlet空間を $\mathcal{F}_\alpha = \{f, e_\alpha\}$ とすれば

$$\begin{aligned}
 \mathcal{F}_\alpha &= \mathcal{L}_2^1 \\
 e(u, v) &= \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \int_{\mathbb{R}^n} \frac{\partial u(x)}{\partial x_i} \frac{\partial v(x)}{\partial x_i} dx, \quad u, v \in \mathcal{L}_2^1 \\
 (2.19) \quad &
 \end{aligned}$$

(例2.1参照)。

さらに

$$g_\alpha(x, y) = \int_0^\infty e^{-\alpha t} \frac{1}{(\sqrt{2\pi t})^n} e^{-\frac{\|x-y\|^2}{2t}} dt, \quad x, y \in \mathbb{R}^n,$$

に注意すれば上の $\mathcal{L}_2$ -resolvent, よって $\mathcal{L}_2$ -Dirichlet空間はいわゆるn次元Brown運動に対応していることがわかる。

例 2.4 前の例と同じく $\mathbb{R}^2$ で通常のLebesgue測度 $dx$ に関し $\mathcal{L}_2(\mathbb{R}^2, dx) \equiv \mathcal{L}_2$ を考える。一方

$$g_\alpha(\xi, \eta) = \int_0^\infty e^{-\alpha t} \frac{1}{\sqrt{2\pi t}} e^{-\frac{\|\xi-\eta\|^2}{2t}} dt, \quad \xi, \eta \in \mathbb{R}^1.$$

とおく。

いま任意の $f \in \mathcal{L}_2$ を考えたとFubiniの定理よりLebesgue測度0の1次元の集合 $N(f)$ が存在

し

$$G_\alpha f(x_1, x_2) \equiv \int_{\mathbb{R}^1} f(y_1, x_2) g_\alpha(x_1, y_1) dy_1, \quad \forall x_2 \notin N(f)$$

が  $x_1$  の関数として定まり、しかも  $x = (x_1, x_2)$  の関数として  $\mathcal{L}_2$  に属する。

したがって、この  $G_\alpha$  は

$$G_\alpha : \mathcal{L}_2 \longrightarrow \mathcal{L}_2$$

となるが容易に  $\{G_\alpha; \alpha > 0\}$  が  $\mathcal{L}_2$  - **resolvent** になることがわかる。たとえば

$$(G_\alpha u | v)_{\mathcal{L}_2} = (u | G_\alpha v)_{\mathcal{L}_2}$$

は

$$\begin{aligned} \int_{\mathbb{R}^2} dx_1 dx_2 v(x_1, x_2) G_\alpha u(x_1, x_2) &= \int_{\mathbb{R}^2} dx_2 \left\{ \int_{\mathbb{R}^1} dx_1 v(x_1, x_2) G_\alpha u(x_1, x_2) \right\} \\ &= \int_{\mathbb{R}^1} dx_2 \left\{ \int_{\mathbb{R}^1} dx_1 G_\alpha v(x_1, x_2) u(x_1, x_2) \right\} \\ &= \int_{\mathbb{R}^2} dx_1 dx_2 (G_\alpha v(x_1, x_2)) u(x_1, x_2) \end{aligned}$$

より言える。したがってこれにも  $\mathcal{L}_2$  - **Dirichlet** 空間が1つ対応する。

これには実はつぎのような拡散過程  $X = \{X_t, P_x, x \in \mathbb{R}^2\}$  が対応する。  $X_t = (X_t^{(1)}, X_t^{(2)})$

$\mathbb{R}^2$  とすれば

$$\begin{aligned} P_{(x_1, x_2)}[X_t^{(1)} \in A, X_t^{(2)} = x_2] \\ = P_{(x_1, x_2)}[X_t^{(1)} \in A] = \frac{1}{\sqrt{2\pi t}} \int_A e^{-\frac{(\xi - x_1)^2}{2t}} d\xi \end{aligned}$$

すなわち道  $X_t$  の第2成分は出発点にとまり第1成分は1次元 **Brown** 運動である。したがって  $x$  - 軸と平行な直線上を動く1次元 **Brown** 運動を単に集めたものになっている。

### § 3 拡散過程の生成要素

これから特別に断らない限り  $D$  は  $R^n$  自身またはそこにおける領域とする。たゞ  $C^\infty$ -多様体でも話が平行的に進められることは容易にわかるので、必要に応じてその形で用いることもある。これからは  $D$  上の拡散過程

$$(3.1) \quad X = \{ X_t, P_x, x \in \bar{D} \}$$

を考える。また  $D$  上の Radon 測度で非負なものを 1 つ固定し、それを  $m(dx)$  とする。  $X$  の Green 作用素にまつ次の仮定をおく。

仮定 3.1  $\mathcal{L}_2 = \mathcal{L}_2(D, dm)$ ,  $G_\alpha: X$  の Green 作用素とするとき,  $G_\alpha$  は

$$G_\alpha: \mathcal{L}_2 \longrightarrow \mathcal{L}_2$$

の作用素に拡張される。

その他に、もう少し強く

$$\text{仮定 3.2} \quad (G_\alpha u | v)_{\mathcal{L}_2} = (u | G_\alpha v)_{\mathcal{L}_2}, \quad \forall u, v \in \mathcal{L}_2$$

も成りたつとする。一般に拡散過程がある時に仮定 3.2 を弱めた形式的な対称性を仮定すれば仮定 3.1 は自動的に言えることが多い。その意味では仮定 3.2 が本質的な条件である。また仮定 3.2 は  $X$  の Green 測度が  $m$  に関して密度を持つことを意味しない。そのことは例 2.2, 2.4 をみればわかる。

補題 3.1  $\{G_\alpha, \alpha > 0\}$  は仮定 3.1, 3.2 の下で  $\mathcal{L}_2$ -resolvent になる。

証明  $0 \leq g_n \leq 1$ ,  $g_n \uparrow 1$ ,  $g_n \in C_0(D)$ ,  $0 \leq f \in \mathcal{L}_2$  をとって来る。

$$(G_\alpha(f g_n))^2 \leq G_\alpha f^2 G_\alpha g_n^2$$

こゝで  $G_\alpha$  は  $X$  の Green 作用素なことより  $C_0(D)$  に定義されることに注意する。

故に

$$\int_D (G_\alpha(f g_n))^2(x) m(dx) \leq \int_D f^2(x) G_\alpha^2(g_n)^2(x) m(dx) \leq \frac{1}{\alpha^2} \int_D f^2(x) m(dx)$$

こゝで定理 2.1 の条件(2)は自動的に成立していることを使う。上の式で  $n \rightarrow \infty$  とすれば

$$\int_D (G_\alpha f)^2(x) m(dx) \leq \frac{1}{\alpha^2} \int_D f^2(x) m(dx)$$

故に

$$\| \alpha G_\alpha \|_{\mathcal{L}_2}^2 \leq 1$$

となる。故に  $G_\alpha$  は

$$G_\alpha : \mathcal{L}_2 \longrightarrow \mathcal{L}_2$$

として有界線型作用素である。定理 2.1 の条件(3)は明らかに成立している。(4)は仮定 3.2 そのものであるので、 $\{ G_\alpha, \alpha > 0 \}$  が  $\mathcal{L}_2$ -resolvent なことが言える。(証明終り)

この補題と § 2 の一般論を併せると、仮定 3.1, 3.2 の下で拡散過程  $X$  に対して常に  $\mathcal{L}_2$ -resolvent :  $\{ G_\alpha, \alpha > 0 \}$ ,  $\mathcal{L}_2$ -Dirichlet 空間  $\mathcal{F}_\alpha = \{ \mathcal{F}, e_\alpha \}$  が対応している。従って対応

$$X \longrightarrow \{ G_\alpha; \alpha > 0 \} \longleftrightarrow \{ \mathcal{F}, e_\alpha \}$$

が得られるが、第 1 の対応の逆は一般には非常に困難な問題をふくんでいる。そのことについては最近福島氏 ([18]) の研究がある。そこをしばらくおいておくとしても上の対応の  $\{ \mathcal{F}, e_\alpha \}$  の構造を知れば  $X$  に関して多くの情報を得ることが出来る。このことを示すのがこのノートの 1 つの大きな目標である。そのためには  $e_\alpha$  の形を知ればよいが、それについて § 2 の例 2.2 や例 2.3 のように完全にわかることは少ないが、それに近い形で知るにもいくつかの仮定が必要である。

仮定 3.3 線型空間として  $\mathcal{D}(D) \subset \mathcal{F}$ 。ただし  $\mathcal{D}(D)$  はコンパクトな台を持つ  $C^\infty$ -関数の作る Schwartz の空間である。かつ  $\mathcal{F}$  はつぎの意味で局所的である：任意の  $u \in \mathcal{D}(D)$  に対して、もし  $\text{Supp}(u)$  上で  $v = 0$  で  $v \in \mathcal{D}(D)$  ならば  $\epsilon(u, v) = 0$ 。

命題 3.1 (Beurling - Deny[4])。  $\mathcal{L}_2$ -Dirichlet 空間  $\mathcal{F}_\alpha = \{ \mathcal{F}, e_\alpha \}$  が仮定 3.3 を満たす。

その時  $D$  上の対称な非負定符号な Radon 測度の行列  $(\nu_{ij})$  と  $D$  上の非負な Radon 測度  $k$  が存在し

$$\epsilon(u, v) = \sum_{i,j=1}^n \int_D \frac{\partial u}{\partial x_i}(x) \frac{\partial v}{\partial x_j}(x) \nu_{ij}(dx) + \int_D u(x)v(x)k(dx), \quad u, v \in \mathcal{D}(D)$$

と表わされる。かつそのような  $(\nu_{ij})$ ,  $k$  は唯一つ決まる。

証明に進む前に仮定 3.3 について考えてみると、§ 2 のべたことから仮定 3.3 は任意の  $u \in \mathcal{D}(D)$  に対して

$$\lim_{\beta \rightarrow \infty} \beta (u - \beta G_\beta u | v)_{\mathcal{L}_2}$$

が存在することと同等である。このことは任意の  $u, v \in \mathcal{D}(D)$  に対して



$$(3.2) \quad \exists \lim_{\beta \rightarrow \infty} \beta (u - \beta G_\beta u | v)_{\mathcal{L}_2}$$

と同等である。また(3.2)は

$$\beta (\beta G_\beta u(x) - u(x))$$

が  $\beta \rightarrow \infty$  の時に distribution の空間  $\mathcal{O}'(D)$  で収束することだとも言える。この形で言えば仮定 3.3 を言いかえて

仮定 3.3'  $\mathcal{O}(D)$  が  $X$  の distribution の生成作用素の定義域にふくまれる。すなわち任意の  $u \in \mathcal{O}(D)$  に対して

$$\beta (\beta G_\beta u(x) - u(x))$$

の決める distribution は  $\beta \rightarrow \infty$  の時  $\mathcal{O}'(D)$  で収束する。

また仮定 3.3 の局所性については  $X$  が拡散過程であることから必然的に対応する  $\mathcal{L}_2$ -Dirichlet 空間の局所性が導かれると思うが、現在の所一般的には証明されていない。なお Dynkin-Kinney の条件、すなわち定理 1.1 の条件がみたされれば局所性は保証される。また拡散過程であるための推移確率のみならず必ずしも条件については Seregin[50] の結果がある。

命題 3.1 の証明 国田[35]ここでは  $\mathcal{F}_\alpha$  が拡散過程  $X$  より導かれたもの、すなわち substochastic な Green 測度  $\alpha G_\alpha(x, dy)$  が存在し、

$$G_\alpha f(x) = \int_D G_\alpha(x, dy) f(y)$$

となっていることを使った証明を与える。

$u, v \in \mathcal{O}(D)$  とすれば

$$(3.3) \quad \begin{aligned} \beta (u - \beta G_\beta u | v)_{\mathcal{L}_2} &= \beta \int_D u(x) v(x) (1 - \beta G_\beta 1(x)) m(dx) \\ &+ \frac{\beta^2}{2} \iint_{D \times D} (u(x) - u(y))(v(x) - v(y)) G_\beta(x, dy) m(dx) \end{aligned}$$

また  $u, v \in \mathcal{O}(D)$  で  $\text{Supp}(u) \cap \text{supp}(v) = \emptyset$  ならば

$$\varepsilon_\beta (\beta G_\beta u, v) = \beta (u | v)_{\mathcal{L}_2} = 0$$

よって

$$\varepsilon_\beta (\beta G_\beta u, v) = \varepsilon (\beta G_\beta u, v) + \beta^2 \int_D G_\beta u(x) v(x) m(dx)$$

と併せると

$$(3.4) \quad \varepsilon(\beta G_\beta u, v) = -\beta^2 \iint_{D \times D} u(x)v(y)G_\beta(x, dy)m(dx)$$

(3.3) と (3.4) とから  $G_\beta$  の対称性に注意すれば

$\exists \sigma_\beta(dx dy) : D \times D - \delta$  上の対称な正の Radon 測度

$\exists m_\beta(x) : 0 \leq m_\beta(x) \leq 1$

であって,

(a)  $u, v \in \mathcal{L}(D)$  に対して

$$(3.5) \quad \varepsilon_0^\beta(u, v) = \frac{1}{2} \iint_{D \times D} (u(x)-u(y))(v(x)-v(y))\sigma_\beta(dx dy) + \beta \int_D u(x)v(x)(1-m_\beta(x))m(dx),$$

(b)  $u, v \in \mathcal{L}(D)$ ,  $\text{Supp}(u) \cap \text{Supp}(v) = \emptyset$  ならば

$$(3.6) \quad \varepsilon(\beta G_\beta u, v) = - \iint_{D \times D} u(x)v(y)\sigma_\beta(dx dy)$$

となる。ただし  $\delta$  は  $D \times D$  の対角線とする。

まづ  $D$  全体でなくその中に開集合  $G$  で  $\bar{G} \subset D$  なるものを1つ固定してその上に  $\text{supp}(u)$  を制限した時に定理の主張を示すことを考える。そこで  $f_i \in \mathcal{L}(D)$  で

$$f_i(x) = x_i \quad \text{on } G, \quad x = (x_1, \dots, x_n)$$

なる  $(f_1, f_2, \dots, f_n)$  を考える。その時、つぎの形で  $D$  上の対称、非負定符号な Radon 測度の行列  $(v_{i,j}^\beta)$  を定める:

$$(3.7) \quad v_{i,j}^\beta(dx) = \frac{1}{2} \int_D (f_i(x)-f_i(y))(f_j(x)-f_j(y))\sigma_\beta(dx dy), \quad i, j = 1, 2, \dots, n$$

いま (3.5) を用いると

$$v_{i,i}^\beta(D) \leq \varepsilon_0^\beta(f_i, f_i) = \varepsilon(\beta G_\beta f_i, f_i).$$

ここで  $f_i \in \mathcal{L}(D) \subset \mathcal{F}$  なることを使うと

$$v_{i,i}^\beta(D) \leq \varepsilon_0^\beta(f_i, f_i) \xrightarrow{\beta \uparrow \infty} \varepsilon(f_i, f_i) < \infty$$

となり、 $\nu_{i,i}^\beta$  が一様に有界な測度であることがわかる。また (3.7) より  $\nu_{i,j}^\beta$  の全変分を  $\|\nu_{i,j}^\beta\|$  で表わせば

$$\|\nu_{i,j}^\beta\|^2 \leq \|\nu_{i,i}^\beta\| \|\nu_{j,j}^\beta\|$$

となる。そこで適当に部分列をとって  $\beta \rightarrow \infty$  とすれば  $\bar{D}$  上の Radon 測度の系で対称で非負定符号なものが存在し

$$(3.8) \quad \nu_{i,j}^\beta \longrightarrow \nu_{i,j}, \quad i, j = 1, 2, \dots, n$$

となる。また

$$k_\beta(dx) = \beta(1 - m_\beta(x))m(dx)$$

で  $D$  上の Radon 測度で非負なものを定めると、(3.5) より任意の  $u \in \mathcal{O}(D)$  に対して

$$\int_D u^2(x) k_\beta(dx) \leq e_0^\beta(u, u) \xrightarrow{\beta \uparrow \infty} e(u, u) < \infty$$

となるので、必要ならば (3.8) を決めた部分列と共通の部分列をとって  $\beta \rightarrow \infty$  とすれば  $\bar{D}$  上の非負な Radon 測度  $k$  が存在し

$$(3.9) \quad k_\beta \longrightarrow k$$

となるように出来る。(3.5) に注意すれば

$$(3.10) \quad \nu_{i,j}(D) + \int_D f_i(x) f_j(x) k(dx) = e(f_i, f_j)$$

となる。

つぎに (3.8) の収束がもっと詳しくわかることを示す。局所性の仮定より、 $u, v \in \mathcal{O}(D)$ 、 $\text{supp}(u) \cap \text{supp}(v) = \emptyset$ 、ならば

$$(3.11) \quad \overline{\lim}_{\beta \rightarrow \infty} \left| \iint_{D \times D} u(x) v(y) \sigma_\beta(dx dy) \right| = \overline{\lim}_{\beta \rightarrow \infty} |e(\beta G_\beta u, v)| = e(u, v) = 0$$

となる。このことは  $\sigma_\beta(dx dy)$  は  $D \times D - \delta$  上の測度としては  $\beta \rightarrow \infty$  の時自明な測度に収束することを示している。このことを使えば任意の  $\varepsilon > 0$  に対して

$$I_\varepsilon(x, y) = \begin{cases} 1, & \|x - y\| < \varepsilon, \\ 0, & \text{他の場合,} \end{cases}$$

とし

$$v_{i,j}^{\beta,\varepsilon}(dx) = \frac{1}{2} \int_D I_\varepsilon(x,y) (f_i(x) - f_i(y)) (f_j(x) - f_j(y)) \sigma_\beta(dx dy)$$

とおけば適当に部分列をとって  $\beta \rightarrow \infty$  とすれば

$$(3.12) \quad \begin{aligned} v_{i,j}^\beta - v_{i,j}^{\beta,\varepsilon} &\longrightarrow 0 \quad \text{in } D \times D - \delta \\ v_{i,j}^{\beta,\varepsilon} &\longrightarrow v_{i,j} \end{aligned}$$

となっている。このことから  $m \geq 3$  とすると

$$\begin{aligned} &\overline{\lim}_{\beta \rightarrow \infty} \iint_{D \times D} \prod_{k=1}^m |f_{jk}(x) - f_{jk}(y)| \sigma_\beta(dx dy) \\ &\leq \varepsilon^{m-2} \overline{\lim}_{\beta \rightarrow \infty} \iint_{D \times D} I_\varepsilon(x,y) \prod_{k=1}^2 |f_{jk}(x) - f_{jk}(y)| \sigma_\beta(dx dy) \\ &\leq \varepsilon^{m-2} \overline{\lim}_{\beta \rightarrow \infty} \prod_{k=1}^2 \sqrt{v_{jk,jk}^\beta(D)} \\ &= \varepsilon^{m-2} \prod_{k=1}^2 \sqrt{v_{jk,jk}(D)} \end{aligned}$$

がなりたつ。したがって

$$(3.12) \quad \overline{\lim}_{\beta \rightarrow \infty} \iint_{D \times D} \prod_{k=1}^m |f_{jk}(x) - f_{jk}(y)| \sigma_\beta(dx dy) = 0$$

である。

いま(3.5)の右辺の第1項で  $\beta \rightarrow \infty$  の時の状態をしらべよう。

$$I_A(x) = \begin{cases} 1, & x \in A, \\ 0, & x \notin A, \end{cases}$$

とする。

$u, v \in \mathcal{D}(G)$  を考える。

$$\begin{aligned}
 & \frac{1}{2} \iint_{D \times D} (u(x) - u(y)) (v(x) - v(y)) \sigma_\beta (dx dy) \\
 &= \frac{1}{2} \iint_{D \times D} (u(x) - u(y)) (v(x) - v(y)) I_G(x) I_G(y) \sigma_\beta (dx dy) \\
 (3.13) \quad &+ \iint_{D \times D} (u(x) - u(y)) (v(x) - v(y)) I_G(x) I_{D-G}(y) \sigma_\beta (dx dy) \\
 &= \frac{1}{2} \iint_{D \times D} (u(x) - u(y)) (v(x) - v(y)) I_G(x) I_G(y) \sigma_\beta (dx dy) \\
 &+ \iint_{D \times D} u(x) v(x) \sigma_\beta (dx dy) I_G(x) I_{D-G}(y)
 \end{aligned}$$

ところで  $u \in \mathcal{D}(G)$  と (3.11) に注意すれば

$$\lim_{\beta \rightarrow \infty} \left| \iint_{D \times D} u(x) v(x) I_G(x) I_{D-G}(y) \sigma_\beta (dx dy) \right| = 0$$

よって (3.13) の右辺の第1項のみ考えればよい。

そこで  $u \in \mathcal{D}(G)$  とすると,

$$\begin{aligned}
 u(x) - u(y) &= \sum_{i=1}^n \frac{\partial u}{\partial x_i}(x) (f_i(x) - f_i(y)) + \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial^2 u}{\partial x_i \partial x_j}(x + \theta y) (f_i(x) - f_i(y)) \\
 &\quad \times (f_j(x) - f_j(y)) \\
 &\quad \quad \quad , \quad |\theta| \leq 1 \quad , \quad x, y \in G \quad ,
 \end{aligned}$$

と展開出来る。これを用いると  $u \in \mathcal{D}(G)$  に対して

$$\begin{aligned}
 & \frac{1}{2} \iint_{D \times D} (u(x) - u(y)) (u(x) - u(y)) I_G(x) I_G(y) \sigma_\beta (dx dy) \\
 &= \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n \iint_{D \times D} \frac{\partial u}{\partial x_i}(x) \frac{\partial u}{\partial x_j}(x) (f_i(x) - f_i(y)) (f_j(x) - f_j(y)) I_G(x) I_G(y) \sigma_\beta (dx dy) \\
 (3.14) \quad &+ \frac{1}{4} \sum_{i,j,k=1}^n \frac{\partial u}{\partial x_i}(x) \frac{\partial^2 u}{\partial x_j \partial x_k}(x + \theta y) (f_i(x) - f_i(y)) (f_j(x) - f_j(y)) (f_k(x) - f_k(y)) I_G(x) I_G(y) \sigma_\beta (dx dy) \\
 &+ \frac{1}{8} \sum_{i,j,k,l=1}^n \frac{\partial^2 u}{\partial x_i \partial x_j}(x + \theta y) \frac{\partial^2 u}{\partial x_k \partial x_l}(x + \theta y) (f_i(x) - f_i(y)) (f_j(x) - f_j(y)) \\
 &\quad \times (f_k(x) - f_k(y)) (f_l(x) - f_l(y)) I_G(x) I_G(y) \sigma_\beta (dx dy)
 \end{aligned}$$

ところで(3.11)より

$$v_{ij}^{\beta*}(\mathbf{x}) = \frac{1}{2} \int_G (f_i(\mathbf{x}) - f_i(\mathbf{y})) (f_j(\mathbf{x}) - f_j(\mathbf{y})) \sigma_\beta(\mathbf{x}d\mathbf{y})$$

とおけば

$$v_{ij}^{\beta*} \Big|_G \longrightarrow v_{i,j}$$

が言えることに先づ注意する。そのことより  $\beta \rightarrow \infty$  の時

$$(3.15) \quad \lim_{\beta \rightarrow \infty} \sum_{i,j=1}^n \frac{1}{2} \iint_{D \times D} \frac{\partial u}{\partial x_i}(\mathbf{x}) \frac{\partial u}{\partial x_j}(\mathbf{x}) (f_i(\mathbf{x}) - f_i(\mathbf{y})) (f_j(\mathbf{x}) - f_j(\mathbf{y})) \times I_G(\mathbf{x}) I_G(\mathbf{y}) \sigma_\beta(\mathbf{x}d\mathbf{y}) = \sum_{i,j=1}^n \int_D \frac{\partial u}{\partial x_i}(\mathbf{x}) \frac{\partial u}{\partial x_j}(\mathbf{x}) u_{ij}(\mathbf{x}) d\mathbf{x}$$

(3.14)の第2項と第3項は(3.12)の評価式から  $\beta \rightarrow \infty$  の時0に収束することがわかる。

それで  $u \in \mathcal{A}(G)$  に対して

$$\lim_{\beta \rightarrow \infty} \frac{1}{2} \iint_{D \times D} (u(\mathbf{x}) - u(\mathbf{y}))^2 I_G(\mathbf{x}) I_G(\mathbf{y}) \sigma_\beta(\mathbf{x}d\mathbf{y}) = \sum_{i,j=1}^n \int_D \frac{\partial u}{\partial x_i}(\mathbf{x}) \frac{\partial u}{\partial x_j}(\mathbf{x}) u_{ij}(\mathbf{x}) d\mathbf{x}$$

がわかった。これと(3.13)を併せると、 $u \in \mathcal{A}(G)$  に対して

$$\lim_{\beta \rightarrow \infty} \frac{1}{2} \iint_{D \times D} (u(\mathbf{x}) - u(\mathbf{y}))^2 \sigma_\beta(\mathbf{x}d\mathbf{y}) = \sum_{i,j=1}^n \int_D \frac{\partial u}{\partial x_i}(\mathbf{x}) \frac{\partial u}{\partial x_j}(\mathbf{x}) u_{ij}(\mathbf{x}) d\mathbf{x}$$

がなりたつ。また

$$\lim_{\beta \rightarrow \infty} \beta \int_D u^2(\mathbf{x}) (1 - m_\beta(\mathbf{x})) d\mathbf{x} = \int_D u^2(\mathbf{x}) k(\mathbf{x}) d\mathbf{x}$$

となるので、(3.5)と併せると  $u \in \mathcal{A}(G)$  に対して

$$e(u, u) = \sum_{i,j=1}^n \int_D \frac{\partial u}{\partial x_i}(\mathbf{x}) \frac{\partial u}{\partial x_j}(\mathbf{x}) u_{ij}(\mathbf{x}) d\mathbf{x} + \int_D u^2(\mathbf{x}) k(\mathbf{x}) d\mathbf{x}$$

がわかる。故に  $u, v \in \mathcal{A}(G)$  に対して

$$(3.16) \quad e(u, v) = \sum_{i,j=1}^n \int_D \frac{\partial u}{\partial x_i}(\mathbf{x}) \frac{\partial v}{\partial x_j}(\mathbf{x}) u_{ij}(\mathbf{x}) d\mathbf{x} + \int_D u(\mathbf{x}) v(\mathbf{x}) k(\mathbf{x}) d\mathbf{x}$$

となる。

いま(3.16)のようになる  $u_{ij}$  が2つあったとする。それをそれぞれ  $u_{ij}^{(1)}$ ,  $u_{ij}^{(2)}$ ,  $k^{(1)}$ ,  $k^{(2)}$  とする。

$$\mu_{i,j} = \nu_{i,j}^{(1)} - \nu_{i,j}^{(2)}, \quad \beta = k^{(1)} - k^{(2)}$$

とおけば任意の  $u, v \in \mathcal{D}(G)$  に対して

$$0 = \sum_{i,j=1}^n \int_D \frac{\partial u}{\partial x_i}(x) \frac{\partial v}{\partial x_j}(x) \mu_{i,j}(dx) + \int_D u(x)v(x)\beta(dx)$$

そこで任意の  $u \in \mathcal{D}(G)$  に対して,  $v \in \mathcal{D}(G)$  で  $\text{supp}(u)$  上で  $v$  は定数になるようにとれば

$$\int_D u(x)\beta(dx) = 0, \quad \forall u \in \mathcal{D}(G)$$

が言えて  $G$  上で  $\beta \equiv 0$  となる。したがって, 任意の  $u, v \in \mathcal{D}(G)$  に対して

$$\sum_{i,j=1}^n \int_D \frac{\partial u}{\partial x_i}(x) \frac{\partial v}{\partial x_j}(x) \mu_{i,j}(dx) = 0$$

となる。よって  $G$  上で  $\mu_{i,j} = 0$  となる。

これらより, (3.16) のように表わすような  $\nu_{i,j}, k$  はそれぞれ  $G$  上で一意に定まる。

つきに  $G_m : \text{Open}, \bar{G}_m \subset G_{m+1}, G_m \uparrow D$  となるような  $\{G_m\}$  をとって来る。そうすると任意の  $u, v \in \mathcal{D}(G_m)$  に対して

$$(3.17) \quad \varepsilon(u, v) = \sum_{i,j=1}^n \int_D \frac{\partial u}{\partial x_i}(x) \frac{\partial v}{\partial x_j}(x) \nu_{i,j}^{(m)}(dx) + \int_D u(x)v(x)k^{(m)}(dx)$$

と表わせる  $(\nu_{i,j}^{(m)}), k^{(m)}$  が存在する。ところが左辺は  $G_m$  に関係しないので, 任意の  $u, v \in \mathcal{D}(G_m)$  に対して

$$(3.18) \quad \begin{aligned} & \sum_{i,j=1}^n \int_D \frac{\partial u}{\partial x_i}(x) \frac{\partial v}{\partial x_j}(x) \nu_{i,j}^{(m)}(dx) + \int_D u(x)v(x)k^{(m)}(dx) \\ &= \sum_{i,j=1}^n \int_D \frac{\partial u}{\partial x_i}(x) \frac{\partial v}{\partial x_j}(x) \nu_{i,j}^{(m+1)}(dx) + \int_D u(x)v(x)k^{(m+1)}(dx) \end{aligned}$$

となる。(3.18) より (3.16) の一意性と併せると

$$(3.19) \quad \nu_{i,j}^{(m)} = \nu_{i,j}^{(m+1)}|_{G_m}, \quad k^{(m)} = k^{(m+1)}|_{G_m}$$

となっている。このことは  $D$  上の対称で非負定符号の Radon 測度の行列  $(\nu_{i,j})$  と  $D$  上の非負 Radon 測度  $k$  が存在して

$$\nu_{i,j}|_{G_m} = \nu_{i,j}^{(m)}, \quad k|_{G_m} = k^{(m)}$$

となることを示している。したがってこの  $(\nu_{i,j}), k$  を用いると任意の  $u, v \in \mathcal{D}(D)$  に対して

$$e(u, v) = \sum_{i,j=1}^n \int_D \frac{\partial u}{\partial x_i}(x) \frac{\partial v}{\partial x_j}(x) \nu_{ij} \cdot (dx) + \int_D u(x) v(x) k(dx)$$

となり結論を得る。一意性も各制限した所で成立しているので保証されている。(証明終り)

以上の形の証明は直接的には国田[35]によるものをもとにしている。なおこの証明については伊藤正之氏によるものもある。また **Burling - Deny** [3]には結果のみのべてある。

**注意 3.1** 上の定理の証明をみると実はつぎのことが言えている。いま  $D$  は1つ固定して来たが、その上の拡散過程の全体の行動に  $(\nu_{ij})$ ,  $k$  は関係してないので局所的にのみ関係している。そのことを定式化すると次のようになる。まづ記号とし

$$\tau_U = \inf \{ t ; X_t(\omega) \in U^c \}$$

とおく。

$D$  上に2つの拡散過程  $\{X_t, P_x^{(1)}\} = X^{(1)}$ ,  $\{X_t, P_x^{(2)}\} = X^{(2)}$  があるとする。任意の点  $x_0 \in D$  を1つ固定する。

**定義 3.1**  $X^{(1)}$  と  $X^{(2)}$  が点  $x_0$  で等しいとはある  $x_0$  の近傍  $U_{x_0}$  が存在して、 $X^{(1)}$ ,  $X^{(2)}$  より導かれる拡散過程

$$(3.20) \quad \{X_t ; 0 \leq t < \tau_{U_{x_0}}, P_x^{(1)}\} \text{ と } \{X_t ; 0 \leq t < \tau_{U_{x_0}}, P_x^{(2)}\} \text{ が同等}$$

なことである。すなわち  $U_{x_0}$  に台をもつ任意の連続関数  $f$  に対して

$$(3.21) \quad E_x^{(1)} \{ f(X_t) ; t < \tau_{U_{x_0}} \} = E_x^{(2)} \{ f(X_t) ; t < \tau_{U_{x_0}} \}, \quad x \in U_{x_0}.$$

がなりたつことである。

このように定義すれば、点  $x_0 \in D$  で2つの拡散過程が等しければそれに対する  $(\nu_{ij})$ ,  $k$  は超関数の sheaf の元として、点  $x_0$  における芽がそれぞれ相等しい。このように考えることは形式的なことではなく実際確率論的な意味を持っている。というのは例えば  $\nu_{ij}$  が連続関数の密度  $a_{ij}(x)$  を持っている

$$\nu_{ij}(dx) = a_{ij}(x) dx$$

と書ける時でも点  $x_0$  における拡散過程の性質にとって大事なことは  $x_0$  における  $a_{ij}$  の値  $a_{ij}(x_0)$  ではなく点  $x_0$  における芽  $a_{ij}^{(x_0)}$  の性質であることは一次元拡散過程の場合に考えれば明らかである。



上のことをもっと違った形で言えば  $D$  上の拡散過程  $X$  を  $G \subset D$  への部分拡散過程  $X^G$  を作る形で制限すればその  $\nu_{ij}$ ,  $k$  は  $X$  の対応するものを  $G$  へ制限すればよいことを意味している。

系 4.1 任意の  $u, v \in \mathcal{D}(D)$  に対して

$$(3.22) \quad \varepsilon(u, v) = \sum_{i,j=1}^n \int_D \frac{\partial}{\partial x_i} \left[ v \frac{\partial u}{\partial x_j} \right] (x) \nu_{ij}(dx) + \sum_{i,j=1}^n \int_D v(x) \frac{\partial^2 u}{\partial x_i \partial x_j} (x) \nu_{ij}(dx)$$

証明 このことのためには

$$\frac{\partial}{\partial x_i} \left[ v \frac{\partial u}{\partial x_j} \right] (x) = \frac{\partial}{\partial x_i} v(x) \frac{\partial u}{\partial x_j} (x) + v(x) \frac{\partial^2 u}{\partial x_i \partial x_j} (x)$$

と補助定理 3.1 の結果に注意すれば明らかである。 (証明終り)

さらに次のことを仮定する。

仮定 3.4  $\mathcal{D}(D)$  は  $\mathcal{F}_\alpha$  の中で密である。かつ自然な単射  $\mathcal{D}(D) \rightarrow \mathcal{F}_\alpha$  が連続

この仮定の下でつぎのことが言える。

補題 3.2 拡散過程  $X$  は仮定 3.1 ~ 3.4 をみたすとする。それに対応する  $L_2$ -Dirichlet 空間を  $\mathcal{F}_\alpha$  とする。そのとき  $\mathcal{F}_\alpha$  の共役空間  $\mathcal{F}'_\alpha$  は  $\mathcal{D}'(D)$  の Hilbert 部分空間である。

証明 任意の  $f \in \mathcal{F}'_\alpha$  に対して

$$(3.23) \quad \ell_f(u) = (f | u)_{\mathcal{F}'_\alpha, \mathcal{F}_\alpha}, \quad u \in \mathcal{D}(D)$$

とおく。これは仮定 3.4 より定義出来る。しかもその仮定より  $\mathcal{D}(D)$  で  $\ell_f(\cdot)$  は連続線型汎関数になっているので、 $\mathcal{D}'(D)$  の元  $F_f$  が存在し、

$$(3.24) \quad \ell_f(u) = \langle F_f, u \rangle, \quad u \in \mathcal{D}(D),$$

の形に表わされる。そこで  $\mathcal{D}(D)$  が  $\mathcal{F}_\alpha$  で密なことに注意すれば (3.24) の形に表わす  $F_f$  は唯一つ定まることがわかる。

さらに  $f_n, f \in \mathcal{F}'_\alpha$ ,  $f_n \rightarrow f$  in  $\mathcal{F}'_\alpha$  とすれば定義より

$$\ell_{f_n}(u) \xrightarrow{n \uparrow \infty} \ell_f(u), \quad \forall u \in \mathcal{D}(D),$$

が言えるので

$$\langle F_{f_n}, u \rangle \longrightarrow \langle F_f, u \rangle, \quad \forall u \in \mathcal{D}(D),$$

が言える。よって自然な写像 (単射)

$$j : \mathcal{F}'_{\alpha} \longrightarrow \mathcal{B}'(D)$$

が連続になっている。

(証明終り)。

その時 § 2 の結果を使えば仮定 3.1 ~ 3.4 の下で  $\mathcal{B}'(D)$  の Hilbert 部分空間としての  $\mathcal{F}'_{\alpha}$  の核  $H_{\alpha}$  :

$$H_{\alpha} : \mathcal{B}(D) \longrightarrow \mathcal{F}'_{\alpha} \quad (\text{または } \mathcal{B}(D) \longrightarrow \mathcal{B}'(D))$$

が定義される。そこで

$$H = \alpha - H_{\alpha}$$

とおけばこれもまた

$$(3.25) \quad H : \mathcal{B}(D) \longrightarrow \mathcal{F}'_{\alpha} \quad (\text{または } \mathcal{B}(D) \longrightarrow \mathcal{B}'(D))$$

と考えられるが内積  $\varepsilon_{\alpha}$  の形からこれは  $\alpha$  に無関係に定まっている。

定義 3.2 (3.25) の  $H$  を拡散過程  $X$  の超関数の意味の生成作用素と呼ぶ。

注意 3.2 拡散過程  $X$  の生成作用素についてはそれに対応する半群  $\{T_t ; t \geq 0\}$  の生成作用素として通常定義する。いま  $X$  の Green 作用素を  $G_{\alpha}$  とする。

(a) たとえば  $T_t : C_0(D) \longrightarrow C_0(D)$  の時は  $\{T_t ; t \geq 0\}$  を  $C_0(D)$  に制限して考え、そこでの生成作用素  $\mathcal{G}$  として考える。すなわち

$$(3.26) \quad \begin{aligned} \mathcal{B}(\mathcal{G}) &= G_{\alpha}(C_0(D)) : \alpha\text{-independent} \\ \mathcal{G} &= \alpha - G_{\alpha}^{-1} \end{aligned}$$

として与えられる。

(b) いま  $D$  上の有界可測関数の空間を  $F(D)$  とし、

$$T_t : F(D) \longrightarrow F(D)$$

と考える時。この時も  $G_{\alpha}(F(D))$  および  $G_{\alpha}^{-1}\{0\}$  が  $\alpha$  に無関係なことを利用して

$$(3.27) \quad \begin{aligned} \mathcal{B}(\mathcal{G}) &= G_{\alpha}(F(D)) \\ &= \alpha - G_{\alpha}^{-1} \end{aligned}$$

として定義する。この時は  $\mathcal{G}$  は  $G_{\alpha}^{-1}\{0\}$  の元の自由性を除いて定まる。

(K. Ito[27]参照)。

(c) いまのような仮定 3.1 ~ 3.4 が与えられている時は

$$\theta_\alpha : \mathcal{F}_\alpha \longrightarrow \mathcal{F}'_\alpha$$

の標準的な同型対応が与えられているから、上の(a), (b)の一般化として

$$(3.28) \quad \begin{aligned} \theta(\mathcal{F}) &= \mathcal{F}_\alpha = \mathcal{F} \\ \theta f &= \alpha - \theta_\alpha \end{aligned}$$

を考察することが出来る。例えば

$$C_0(D) \subset \mathcal{L}_2$$

の時は

$$G_\alpha(C_0(D)) \subset \mathcal{F}_\alpha$$

となるので、(3.28)の $\theta f$ を $G_\alpha(C_0(D))$ に制限したものが(a)の生成作用素になる。

$$\text{また一般に } \mathcal{L}_2^0 = \{ f ; f \in \mathcal{L}_2, \lim_{\alpha \uparrow \infty} \alpha G_\alpha f = f \} \text{ とおけば}$$

$$G_\alpha(\mathcal{L}_2^0) \in \mathcal{F}_\alpha \quad (G_\alpha(\mathcal{L}_2^0) : \alpha \text{ に無関係})$$

は成立するので、 $\theta f$ を $G_\alpha(\mathcal{L}_2^0)$ に制限した生成作用素も考えられる。これは $u \in G_\alpha(\mathcal{L}_2^0)$ に対して $\theta f u$ が $\mathcal{L}_2$ の元と同一視されるので

$$(3.29) \quad \theta f : G_\alpha(\mathcal{L}_2^0) \longrightarrow \mathcal{L}_2$$

と考えられ、 $\mathcal{L}_2$ の意味の生成作用素と呼ばれる。

最後に

$$\mathcal{B}(D) \xrightarrow{j^*} \mathcal{F}_\alpha \xrightarrow{\theta_\alpha} \mathcal{F}'_\alpha \xrightarrow{j} \mathcal{B}'(D)$$

に注意すれば定義3.2のHは(3.28)の $\theta f$ を $\mathcal{B}(D)$ に制限したものになっている。このような生成作用素は値域がもはや関数でなく超関数になるかわりに、定義域が拡散過程1つ1つに關係せず、常に固定された $\mathcal{B}(D)$ であるという利点がある。勿論上の仮定3.1~3.4がみたされる場合はH, すなわち $H_\alpha$ で空間 $\mathcal{F}_\alpha$ が定まる。たゞこのようにしたためにこのまゝではDでの境界条件を持ったような拡散過程はそのまゝは取扱うことが出来ず定式化を少し修正する必要がある。

系 4.2 仮定3.1~3.4がみたされるとする。その時任意の $u \in \mathcal{B}(D)$ に対して

$$(3.30) \quad \langle Hu, v \rangle = - \sum_{i,j=1}^n \int_D \frac{\partial u}{\partial x_i}(x) \frac{\partial v}{\partial x_j}(x) u_{ij}(dx) - \int_D u(x) v(x) k(dx), \quad v \in \mathcal{B}(D)$$

が成り立つ。

証明 補助定理3.1とHの定義を併せると明らか。(証明終り)。

これまでのべて来たことから、拡散過程  $X$  は対応する  $\mathcal{L}_2$  - Dirichlet 空間  $\mathcal{F}_\alpha$  が決まるとい  
 意味では

$$(3.31) \left\{ \begin{array}{l} \text{(a) } \mathcal{D}(D) \text{ を考えた座標 } (S_1(x), \dots, S_n(x)) \\ \text{(b) 対称性の基礎にした測度 } dm \\ \text{(c) 命題 4.1 で決まった Radon 測度の系 } (\nu_{ij}) \text{ と Radon 測度 } dk \end{array} \right.$$

によって特徴づけられている。この意味で次のような定義をするのは自然である。

定義 3.3 (3.31) で定まった量の組

$$(3.32) \{ (S_1(x), \dots, S_n(x)), dm, (\nu_{ij}), dk \} \equiv G$$

を拡散過程  $X$  の生成要素という。また  $dm$  を速度測度,  $dk$  を消滅測度,  $(\nu_{ij})$  をエネルギー測  
 度系という。

注意 3.3 生成要素は仮定 3.1 ~ 3.3 だけで決定されており, その決定には仮定 3.4 は使っ  
 ていない。その意味で仮定 3.4 がわからない時も便宜上同じ用語を用いる。

注意 3.4 仮定 3.1 ~ 3.4 があれば補題 3.2 の証明でみたすように, 任意の  $u \in \mathcal{D}(D)$  を固  
 定すると  $\varepsilon_u(v) = \varepsilon(u, v)$  は  $\mathcal{D}(D)$  上の線型連続な汎関数になるので, 局所性と併せるとあ  
 る有限階の楕円型微分作用素 (超関数の意味にとる)  $A$  が存在して,

$$\varepsilon(u, v) = -\langle Au, v \rangle$$

と書けることは超関数の一般論より容易に示される。補定理 3.1 はその  $A$  が  $\{\nu_{ij}\}$ ,  $k$  より定  
 まる 2 階の作用素として決まるところに意味がある。

例 3.1 § 2 の例 2.2 で考えた拡散過程では生成要素  $G$  はつぎの形になっている。

$$(3.33) \left\{ \begin{array}{l} S_j(x) = x_j, \quad x = (x_1, \dots, x_n) \in D, \\ m(dx) = dx \\ \nu_{ij}(dx) \equiv 0, \quad i, j = 1, 2, \dots, n \\ k(dx) = \lambda dx. \end{array} \right.$$

この例はすべての  $\nu_{ij} = 0$  となる意味で典型的である。確率過程の形で表わされる運動で消滅とい  
 う構成要素を表現する  $k$  のみが生きている。

例 3.2 § 2 の例 2.3 はいわゆる  $n$  次元 Brown 運動で, もっとも確率的な運動を表わしている

ものと考えられているものである。このときは生成要素  $G$  は (2.19) よりつぎの形になっている。

$$(3.34) \quad \begin{cases} S_j(x) = x_j, & x = (x_1, \dots, x_n) \in D, \\ m(dx) = dx \\ \nu_{11}(dx) = \nu_{22}(dx) = \dots = \nu_{nn}(dx) = dx/2 \\ \nu_{ij} = 0, & i \neq j, \\ k(dx) = 0 \end{cases}$$

例 3.3 生成要素  $G$  に関して (3.34) に密接に関連して来るのは  $X$  が  $n$  次元 Brown 運動と同じ到達確率を持つ場合である。すなわち任意のコンパクト集合  $K \subset D$  に対し、到達時間を  $\sigma_A$ 、すなわち

$$\sigma_A = \inf \{ t ; X_t \in A \}$$

とするとき、 $P_x[\sigma_A \in \cdot] \equiv H_A(x, \cdot)$  が  $n$  次元 Brown 運動のそれと同じ場合である。このようなクラスは一般には McKean - Tanaka[40] で研究された。すでに注意 3.1 でのべたように生成要素  $G$  は局所的に定まるので、必要に応じて  $D$  を充分小さくとっておけば、つぎのことが言える。生存時間  $\zeta$ 、すなわち、

$$\zeta = \inf \{ t ; X_t \notin D \}$$

とする。そのとき  $D$  における  $\frac{1}{2}\Delta$  に対する Green 関数を今  $g(x, y)$  とおけば  $D$  上の Radon 測度  $m(dx)$  が存在し

$$(3.35) \quad E_x[\zeta] = \int_D g(x, y) m(dy) \quad x \in D$$

と書ける。しかも  $G_\alpha(x, dy)$  は  $m$  に関し対称な密度  $g_\alpha(x, y)$  をもち

$$G_\alpha(x, dy) = g_\alpha(x, y) m(dy)$$

となる。この  $m$  に関して  $X$  は仮定 3.1, 3.2 をみたす。そのみならず

$$(3.36) \quad g_0(x, y) = g(x, y)$$

となる。このことは同じ到達確率を持つことからの帰結である。いま  $u \in \mathcal{B}(D)$  をもって来ると

$$u(x) = \int_D g(x, y) \left( -\frac{1}{2}\Delta u(y) \right) dy$$

と表わされる。また (3.35) と (3.36) よりこの場合は  $G_0$  が意味があり

$$(3.37) \quad G_\alpha - G_0 + \alpha G_0 G_\alpha = 0$$

となる。したがって  $u, v \in \mathcal{B}(D)$  とすると

$$\begin{aligned} \alpha \int_D \mathbf{v}(\mathbf{x}) (\mathbf{u}(\mathbf{x}) - G_\alpha \mathbf{u}(\mathbf{x})) m(d\mathbf{x}) &= \alpha \int_D \mathbf{v}(\mathbf{x}) \left\{ \int_D g_0(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \left(-\frac{1}{2} \Delta \mathbf{u}\right)(\mathbf{y}) d\mathbf{y} \right. \\ &\quad \left. - \alpha \int_D g_\alpha(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \int_D g_0(\mathbf{z}, \mathbf{y}) \left(-\frac{1}{2} \Delta \mathbf{u}(\mathbf{y})\right) m(d\mathbf{z}) d\mathbf{y} \right\} m(d\mathbf{x}) \\ &= \alpha \int_D \left\{ G_0 \mathbf{v}(\mathbf{y}) - \alpha G_0 G_\alpha \mathbf{v}(\mathbf{y}) \right\} \left(-\frac{1}{2} \Delta \mathbf{u}\right)(\mathbf{y}) d\mathbf{y} \end{aligned}$$

こゝで(3.37)を用いると

$$= \alpha \int_D G_\alpha \mathbf{v}(\mathbf{y}) \left(-\frac{1}{2} \Delta \mathbf{u}\right)(\mathbf{y}) d\mathbf{y}$$

となる。よって

$$\lim_{\alpha \rightarrow \infty} \alpha (\mathbf{u} - \alpha G_\alpha \mathbf{u} | \mathbf{v})_{\mathcal{L}_2} = -\frac{1}{2} \int_D \mathbf{v}(\mathbf{y}) \Delta \mathbf{u}(\mathbf{y}) d\mathbf{y}$$

となり、 $\mathcal{D}(D) \subset \mathcal{F}$  と言える。よって仮定3.3がみたされる。しかも

$$(3.38) \quad \varepsilon(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \int_D \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial x_i}(\mathbf{x}) \frac{\partial \mathbf{v}}{\partial x_i}(\mathbf{x}) d\mathbf{x}$$

となる。よって生成要素  $G$  は速度測度  $m$  を除いて(3.34)と同じである。

さらにこの場合は  $\mathbf{v} \in \mathcal{F}$ ,  $\mathbf{u} \in \mathcal{D}(D)$  とすると

$$\alpha (\mathbf{u} - \alpha G_\alpha \mathbf{u} | \mathbf{v})_{\mathcal{L}_2} = \alpha \int_D G_\alpha \mathbf{v}(\mathbf{y}) \left(-\frac{1}{2} \Delta \mathbf{u}\right)(\mathbf{y}) d\mathbf{y}$$

が常に成立するので、任意の  $\mathbf{v} \in \mathcal{F}$ ,  $\mathbf{u} \in \mathcal{D}(D)$  に対して

$$(3.39) \quad \varepsilon(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = -\frac{1}{2} \int_D \mathbf{v}(\mathbf{x}) \Delta \mathbf{u}(\mathbf{y}) d\mathbf{y}$$

となる。そのことと(3.35)より  $\mathcal{D}(D)$  が  $\mathcal{F}$  で密であることが出て仮定3.4もみたされることが言える。

この結果より Ito - McKean[26]の意味で正則な区間の一次元拡散過程  $X$  は区間の内部における消滅がなく標準尺度を通常のものに取り直せばエネルギー測度は常に  $d\mathbf{x}/2$  であることが言えた

ことになる。また注意すべきことは多次元の時は速度測度も全く任意の Radon 測度がとれるわけではなく、或る程度の制限を受けることが McKean - Tanaka [40] で知られている。

## § 4 調和座標系が存在する場合

これまでの一般論では座標は事前に与えられたものを使い、拡散過程  $X$  との関連では  $\phi(D)$  のみを仮定した。しかし一次元拡散過程についての Feller や Ito-McKean [26] の結果からして座標を適当にさがすともっと  $X$  に密着したものがあることが想像される。事実 Skorohod は一連の仕事 [52], [53] でその種のを求める努力をしているし、具体的に構成される多くの典型的な拡散ではその存在が言える。しかし Skorohod の仕事にも難点があり、現在の所この面の成果は充分ではない。(小林-本尾両氏等により Skorohod の仕事の難点が指摘されている [32])。ところで一歩ゆづつてその種の座標の存在を仮定すると事情は単純になり拡散の構造の決定が楽になることは Skorohod の仕事以来多くの人によって注意されている。

こゝでは Skorohod [52] の調和座標の概念をやゝ変形して導入する。いま  $X$  を  $D$  での拡散過程として、仮定 3.1, 3.2 がみたされていて対応する  $\mathcal{L}_2$ -Dirichlet 空間を  $\mathfrak{F}_\alpha = \{ \mathfrak{F}, \epsilon_\alpha \}$  とする。

定義 4.1  $D$  で定義された  $n$  個の関数系  $\phi \equiv (S_1(x), S_2(x), \dots, S_n(x))$  が  $X$  に関して調和座標系であるとは次のことがなりたつことである。

(i)  $n$  次元多様性  $\phi(D)$  が存在して

$$\begin{aligned} \phi : D &\longrightarrow \phi(D) \\ x &\longrightarrow (S_1(x), \dots, S_n(x)) \end{aligned}$$

で定まる写像  $\phi$  が位相同型を与えている。

(ii)  $D$  中の任意の開集合  $G$  で  $\bar{G} \subset D$  なるものに対して、つぎの性質を持った  $n$  個の関数系  $(S_1^*(x), \dots, S_n^*(x))$  が存在する:

$$(a) \quad S_j^* \in \mathfrak{F}, \quad S_j^*|_G = S_j|_G \quad j = 1, 2, \dots, n$$

(b)  $\text{supp}(v) \subset G$  なる任意の  $v \in \mathfrak{F}$  に対して

$$e(S_j^*, v) = 0, \quad j = 1, 2, \dots, n.$$

注意 4.1 (a)本来は § 3 で既に注意したように局所的に問題は考えるわけだから、調和局所座標系の概念を導入して進んだ方がよい。



(b) もしも仮定 3.3 を認める時は、定義 4.1 の (i), (b) の  $v \in \mathcal{D}$  を  $v \in \mathcal{D}(D)$  の形にゆるめておく方が便利ことが多い。以下特に断りなくこの形で使うことがある。

定義 4.2  $X$  の生成要素  $G$  を定める座標系が  $X$  に関して調和座標系である時  $G$  を特に標準生成要素と呼ぶ。

仮定 4.1 生成要素  $G$  で消滅測度  $k \equiv 0$  である。

補題 4.1 仮定 4.1 がなりたつためには仮定 3.1 ~ 3.3 の下で、つぎのことが必要かつ充分である。任意の  $u, v \in \mathcal{D}(D)$  で  $\text{supp}(v)$  上で  $u$  が定数ならば

$$e(u, v) = 0$$

である。

証明 仮定 3.1 ~ 3.3 の下で任意の  $u, v \in \mathcal{D}(D)$  に対して

$$(4.1) \quad e(u, v) = \sum_{i,j=1}^n \int_D \frac{\partial u}{\partial x_i}(x) \frac{\partial v}{\partial x_j}(x) \nu_{ij}(dx) + \int_D u(x)v(x)k(dx)$$

仮定 4.1 より任意の  $u, v \in \mathcal{D}(D)$  に対して

$$e(u, v) = \sum_{i,j=1}^n \int_D \frac{\partial u}{\partial x_i}(x) \frac{\partial v}{\partial x_j}(x) \nu_{ij}(dx)$$

である。上式で  $\text{supp}(v)$  上で  $u$  が定数ならば

$$e(u, v) = 0$$

は明らかである。逆に  $\text{supp}(v)$  上で  $u$  が定数ならば (4.1) より

$$e(u, v) = \int_D u(x)v(x)k(dx) = \int_D v(x)k(dx) c$$

と  $c$  はある定数。

故に

$$e(u, v) = 0$$

より

$$\int_D v(x)k(dx) = 0, \quad \forall v \in \mathcal{D}(D).$$

となり、 $k \equiv 0$  が言える。

(証明終り)。

定理 4.1 仮定 3.1 ~ 3.3 と仮定 4.1 がみたされるとき

$$S_j(x) = x_j, \quad x = (x_1, \dots, x_n) \in D,$$

が調和座標であるための必要かつ充分条件は

$$(4.2) \quad \sum_{j=1}^n \int_D \frac{\partial}{\partial x_j} u(x) \nu_{j,k}(dx) = 0, \quad u \in \mathcal{D}(D), \quad k = 1, 2, \dots, n$$

証明 まず必要性を示そう。調和座標の定義より、任意の  $G$  が開集合で  $\bar{G} \subset D$  なる時

$$S_j|_G = S_j^*|_G, \quad S_j^* \in \mathcal{D}(D)$$

が存在する。その時任意の  $u \in \mathcal{D}(D)$  に対して

$$0 = \varepsilon(S_j^*, u)$$

になるようにとってあるので、仮定 4.1 に注意すれば

$$\begin{aligned} 0 &= \sum_{i,k=1}^n \int_D \frac{\partial}{\partial x_i} S_j^*(x) \frac{\partial}{\partial x_k} u(x) \nu_{i,k}(dx) = \sum_{i,k=1}^n \int_D \frac{\partial}{\partial x_i} S_j(x) \frac{\partial}{\partial x_j} u(x) \nu_{i,k}(dx) \\ &= \sum_{k=1}^n \int_D \frac{\partial}{\partial x_k} u(x) \nu_{jk}(dx), \quad u \in \mathcal{D}(D), \end{aligned}$$

である。よって (4.2) が言えた。

逆に (4.3) の変形を逆にたどれば

$$\begin{aligned} 0 &= \sum_{k=1}^n \int_D \frac{\partial}{\partial x_k} u(x) \nu_{jk}(dx) = \sum_{i,k=1}^n \int_D \frac{\partial}{\partial x_i} S_j^*(x) \frac{\partial}{\partial x_k} u(x) \nu_{i,k}(dx) \\ &= \varepsilon(S_j^*, u), \quad u \in \mathcal{D}(D), \end{aligned}$$

なる  $S_j^*$  が構成出来る。よって注意 4.1 の意味で与えられた座標が調和座標なることが言える。

(証明終り)。

系 4.1 仮定 3.1 ~ 3.3, 仮定 4.1 がみたされた  $G$  が標準生成要素ならば

$$\varepsilon(u, v) = - \sum_{i,j=1}^n \int_D v(x) \frac{\partial^2 u}{\partial x_i \partial x_j}(x) \nu_{ij}(dx), \quad u, v \in \mathcal{D}(D),$$

である。

証明 系 3.1 により一般に

$$(4.4) \quad \varepsilon(u, v) = \sum_{i,j=1}^n \int_D \frac{\partial}{\partial x_i} \left[ v \frac{\partial u}{\partial x_j} \right](x) \nu_{ij}(dx) - \sum_{i,j=1}^n \int_D v(x) \frac{\partial^2 u}{\partial x_i \partial x_j}(x) \nu_{ij}(dx)$$

である。ところが仮定から調和座標をとっているので、

$$w_j = v \frac{\partial u}{\partial x_j} \in \mathcal{D} \quad (D)$$

に注意して定理 4.1 を使えば

$$\sum_{i=1}^n \int_D \frac{\partial}{\partial x_i} \left[ v \frac{\partial u}{\partial x_j} \right] (x) u_{i,j} (dx) = 0, \quad j = 1, 2, \dots, n$$

したがって

$$\sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^n \int_D \frac{\partial}{\partial x_i} \left[ v \frac{\partial u}{\partial x_j} \right] (x) v_{i,j} (dx) = 0$$

となるので、(4.4) より結論が出る。

(証明終り)

系 4.2 仮定 3.1 ~ 3.3, 仮定 4.1 がみたされるとする。かつ  $G$  は標準生成要素で、しかも、もし  $i \neq j$  ならば

$$(4.5) \quad v_{i,j} = 0$$

とする。その時は  $R^{n-1}$  上の Radon 測度  $\nu_j$  が存在し

$$(4.6) \quad \nu_{j,j} (dx) = dx_j \nu_j (dx_1 \cdots dx_{j-1} dx_{j+1} \cdots dx_n)$$

と表わされる。

証明 § 3 で注意したように  $u_{i,j}$  は局所的に定まる量であるので  $D$  が  $n$  次元直方体

$$D = \prod_{j=1}^n (\gamma_j^{(1)}, \gamma_j^{(2)})$$

の時に示せば充分である。いま

$$u(x) = g_1(x_j) g_2(x_1, \dots, x_{j-1}, x_{j+1}, \dots, x_n)$$

の形の  $\mathcal{D}(D)$  の元に対して定理 4.1 を適用すれば

$$0 = \int_D \frac{\partial}{\partial x_j} u(x) \nu_{j,j}(dx) = \int_{\gamma_j^{(1)}}^{\gamma_j^{(2)}} \frac{\partial}{\partial x_j} g_1(x_j) \nu_{g_2}^{(j)}(dx_j)$$

$$\nu_{g_2}^{(j)}(d\xi) = \int_{\gamma_1^{(1)}}^{\gamma_1^{(2)}} \cdots \int_{\gamma_{j-1}^{(1)}}^{\gamma_{j-1}^{(2)}} \cdots \int_{\gamma_{j+1}^{(1)}}^{\gamma_{j+1}^{(2)}} \cdots \int_{\gamma_n^{(1)}}^{\gamma_n^{(2)}} g_2(x_1, \dots, x_{j-1}, x_{j+1}, \dots, x_n) \nu_{j,j}(dx_1 \cdots dx_{j-1} d\xi dx_{j+1} \cdots dx_n)$$

となる。故に任意の  $g \in \mathcal{D}(\gamma_j^{(1)}, \gamma_j^{(2)})$  に対して

$$\int_{\gamma_j^{(1)}}^{\gamma_j^{(2)}} \frac{\partial g}{\partial x_j}(\xi) \nu_{g_2}^{(j)}(d\xi) = 0$$

となる。したがって

$$(4.8) \quad \nu_{g_2}^{(j)}(d\xi) = C_j(g_2) d\xi$$

なる  $g_2$  に関する定数  $C_j(g_2)$  が存在する。ところが(4.7)と(4.8)から  $C_j(g_2)$  は  $g_2$  に関して非負連続線型汎関数であるので(4.6)が言える。(証明終り)。

**系 4.3** 仮定 3.1~3.4, 仮定 4.1 がみたされていて,  $G$  が標準生成要素ならばつぎのことが言える。

(i) 任意の  $u \in \mathcal{D}(D)$  に対して

$$\langle Hu, v \rangle = \sum_{i,j=1}^n \int_D v(x) \frac{\partial^2 u}{\partial x_i \partial x_j}(x) \nu_{ij}(dx), \quad v \in \mathcal{D}(D),$$

(ii) 定義 4.1 の(ii)の  $G, S_j^*, j=1, 2, \dots, n$  をとって来れば

$$\nu_{i,j}|_G = \frac{1}{2} (H(S_i^* S_j^*))|_G$$

となる。

**証明** (i)は仮定 3.4 があって  $H$  が定義されているので系 4.1 そのものである。

つきに  $(S_i^* S_j^*) \in \mathcal{D}(D)$  によって(i)より

$$(H(S_j^* S_i^*))|_G$$

が測度として意味をもつ。しかも(i)より任意の  $v \in \mathcal{D}(D)$ ,  $\text{supp}(v) \subset G$  に対して

$$\begin{aligned} \langle H(S_i^* S_j^*), v \rangle &= \sum_{k,l=1}^n \int_D v(x) \frac{\partial^2 (S_i^* S_j^*)}{\partial x_k \partial x_l}(x) \nu_{k,l}(dx) \\ &= 2 \int_D v(x) \nu_{i,j}(dx) \end{aligned}$$

となり結論を得る。

(証明終り)

**注意 4.2** 仮定 3.1~3.4, 仮定 4.1 がみたされ,  $G$  が標準生成要素ならば系 4.3 で  $Hu$  が測度になるので, 任意の  $v \in C_0(D)$  に対して

$$\int_D v(x)Hu(dx) \quad , \quad u \in \mathcal{D}(D)$$

が意味がある。というのは  $u \in \mathcal{D}(D)$  であるので  $Hu$  の台は  $D$  中のコンパクト集合であるので値は有限になる。

系4.4 仮定 3.1~3.4, 仮定 4.1 がみたされ,  $G$  は標準生成要素とする。しかも拡散過程  $X$  の半群  $\{T_t; t \geq 0\}$  が

$$T_t : C_0(D) \longrightarrow C_0(D)$$

の強連続な半群になっているとする。その時, 任意の  $u, v \in \mathcal{D}(D)$  に対して

$$(4.9) \quad \int_D v(x)(T_t u(x) - u(x))m(dx) = \int_0^t ds \int_D T_s v(x)Hu(dx)$$

である。

証明 § 2 にのべた一般論より

$$\varepsilon_\alpha(v, G_\alpha u) = \int_D v(x)u(x)m(dx)$$

よって

$$\alpha \int_D v(x)(G_\alpha u(x) - u(x))m(dx) = -\varepsilon(v, G_\alpha u)$$

こゝで  $H_\alpha$  が

$$\mathcal{F}_\alpha \longrightarrow \mathcal{F}'_\alpha$$

の  $\theta_\alpha$  なる同型対応の  $\mathcal{D}'(D)$  への制限になっていることについての注意 3.2 と注意 4.2 を使えば

$$-\varepsilon(v, G_\alpha u) = \int_D G_\alpha v(x)Hu(dx)$$

故に

$$\int_0^\infty e^{-\alpha t} dt \int_D v(x)(T_t u(x) - u(x))m(dx) = \int_0^\infty e^{-\alpha t} dt \int_0^t \int_D T_s v(x)Hu(dx) ds$$

となり結論を得る。

(証明終り)

定理 4.2 仮定 3.1~3.3, 仮定 4.1 が満たされ,  $G$  が標準生成要素ならばエネルギー測度は一点に mass を持たない。

証明  $x_0 \in D$  を 1 つ固定してそれについて言えばよい。

$$\nu_{j,k}^*(dx) = \nu_{j,k}(dx) - \nu_{j,k}(\{x_0\})\delta_{\{x_0\}}(dx)$$

なる測度を考える。いまつぎの条件をみたす  $g \in \mathcal{D}(D)$  を 1 つとって来る。

$$(i) \quad g(x) = 0, \quad |x - x_0| \geq 1$$

$$(ii) \quad g_i = \frac{\partial g}{\partial x_i} \quad \text{とするととき}$$

$$g_i(x_0) > 0, \quad i = 1, 2, \dots, n,$$

$$\exists M : \quad |g_i| < M, \quad i = 1, 2, \dots, n$$

そこで

$$u_\varepsilon(x) = \varepsilon g\left(\frac{x-x_0}{\varepsilon} + x_0\right)$$

とおけば

$$u_\varepsilon \in \mathcal{D}(D), \quad \frac{\partial}{\partial x_i} u_\varepsilon(x_0) = g_i(x_0), \quad \frac{\partial}{\partial x_i} u_\varepsilon(x) = g_i\left(\frac{x-x_0}{\varepsilon} + x_0\right) \\ i = 1, 2, \dots, n$$

となる。調和座標をとってあるので, 定理 4.1 によって

$$\sum_{j=1}^n \int_D \frac{\partial}{\partial x_j} u_\varepsilon(x) \nu_{j,k}(dx) = 0, \quad k = 1, 2, \dots, n$$

故に

$$- \sum_{j=1}^n \int_D \frac{\partial}{\partial x_j} u_\varepsilon(x) \nu_{j,k}^*(dx) = \sum_{j=1}^n \frac{\partial}{\partial x_j} u_\varepsilon(x_0) \nu_{j,k}(\{x_0\}), \quad k = 1, 2, \dots, n$$

となるので

$$- \sum_{j=1}^n \int_{S_\varepsilon(x_0)} g_j\left(\frac{x-x_0}{\varepsilon} + x_0\right) \nu_{j,k}^*(dx) = \sum_{j=1}^n g_j(x_0) \nu_{j,k}(\{x_0\}), \\ k = 1, 2, \dots, n$$

となる。こゝで  $S_\epsilon(x_0) = \{x; |x - x_0| < \epsilon\}$ 。したがって

$$\left| \sum_{j=1}^n g_j(x_0) v_{ij}(\{x_0\}) \right| \leq M \sum_{j=1}^n |v_{j,k}^*(S_\epsilon(0))|, \quad k=1, 2, \dots, n$$

こゝで  $\epsilon \rightarrow 0$  とすれば  $v_{i,k}^*$  の定義より上式の右辺は0に行く。よって

$$\sum_{j=1}^n g_j(x_0) v_{j,k}(\{x_0\}) = 0 \quad k=1, 2, \dots, n$$

上の条件をこわさないで  $g(x)$  を適当にとれば上式より

$$v_{j,k}(\{x_0\}) = 0, \quad k, j=1, 2, \dots, n$$

が言える。

(証明終り)。

**注意 4.3** 調和座標はなめらかでなくても  $\mathcal{D}(D)$  の子となることがある。たとえば  $D = (\tau_1, \tau_2)$  ,  $S$  は  $D$  上で狭義増加連続関数で  $-\infty < S(\tau_1) < S(\tau_2) < \infty$  。  $m$  は  $D$  上の非負な測度で、任意の開集合  $A$  で空でないものに対し  $m(A) > 0$  , かつ  $m(D) < \infty$  とする。そのとき、非負で強連続で contraction を半群

$$T_t : C_0(D) \longrightarrow C_0(D)$$

で、Hille - 吉田の意味の生成作用素が

$$u(x) = \frac{D_s^+ u(dx)}{m(dx)}$$

となるような一次元拡散過程が存在する。こゝで  $D_s^+$  は  $S$  に関する右微分を表わす。(Ito-McKean [26])。しかも上に与えた  $m$  に対して仮定 3.1 と仮定 3.2 がみたされることも良く知られている。これらの事情は例 3.3 の場合と類似的である。この拡散過程  $X$  の Green 作用素を  $G_\alpha$  とすれば

$$G_\alpha f(x) = \int_{\tau_1}^{\tau_2} g_\alpha(x, y) f(y) m(dy)$$

の形に表わされ、 $g_\alpha(x, y)$  は  $x, y$  に関し対称で、しかも  $g_0(x, y)$  は存在し

$$(4.10) \quad g_0(x, y) = \begin{cases} \frac{(S(x) - S(\tau_1))(S(\tau_2) - S(y))}{S(\tau_2) - S(\tau_1)}, & x < y, \\ \frac{(S(y) - S(\tau_1))(S(\tau_2) - S(x))}{S(\tau_2) - S(\tau_1)}, & x \geq y. \end{cases}$$

となる。( Ito - McKean [26] ) ( 4.10 ) に注意すると, 任意の  $u \in \mathcal{D}(D)$  に対し

$$(4.11) \quad u(x) = - \int_{\gamma_1}^{\gamma_2} g_0(x, y) (D_s^+ u)(dy)$$

なる表現が得られる。したがって例 3.3 の場合と同じ考えて, 任意の  $u, v \in \mathcal{D}(D)$  に対し,

$$\lim_{\beta \rightarrow \infty} \beta (u - \beta G_\beta u | v)_{\mathcal{L}_2} = \int_{\gamma_1}^{\gamma_2} v(x) (D_s^+ u)(dx)$$

となる。このことから  $\mathcal{D}(D) \subset \mathcal{F}$  と

$$(4.12) \quad \varepsilon(u, v) = \int_{\gamma_1}^{\gamma_2} D_s^+ v(x) D_s^+ u(x) S(dx).$$

が出る。明らかに  $S$  は調和座標になっていて, しかもなめらかさがない場合もふくまれている。またこの例から正則区間における一次元拡散過程ではエネルギー測度は調和座標から一意に定まり, しかも離散部分をふくまないことが言える。

例 4.1 (直積拡散過程)  $D = \overbrace{(0, 1) \times \cdots \times (0, 1)}^n \equiv (0, 1)^n$  なる立方体を考える。各  $(0, 1)$  で注意 4.3 でのべた 1 次元拡散過程  $X^{(i)}$  を考える。たとし, それぞれに対し,  $S(x)$  は通常の座標  $x$  にとっておく。その時 Ito - McKean [26] で知られているように各  $X^{(i)}$  に対して, 対応する  $m^{(i)}$  をもって来れば推移確率  $P^{(1)}(t, \xi, d\eta)$  は

$$(4.12) \quad P^{(1)}(t, \xi, d\eta) = p^{(1)}(t, \xi, \eta) m^{(1)}(d\eta)$$

と表わされ, 各  $P^{(i)}(t, \xi, \eta)$  は,  $\xi, \eta$  に関し対称で,  $(0, \infty) \times (0, 1) \times (0, 1) (t, \xi, \eta)$  について連続で正である。そこで  $m^{(i)}, i = 1, 2, \dots, n$ , の直積測度を  $m$ , すなわち

$$(4.13) \quad m(dx_1 \cdots dx_n) = m^{(1)}(dx_1) m^{(2)}(dx_2) \cdots m^{(n)}(dx_n)$$

とすると,

$$(4.14) \quad p(t, (x_1, \dots, x_n), (y_1, \dots, y_n)) = \prod_{i=1}^n p^{(i)}(t, x_i, y_i)$$

を推移確率にする  $D$  上の拡散過程  $X$  が存在し, その半群は

$$(4.15) \quad T_t : C_0(D) \longrightarrow C_0(D) \\ T_t f(x) = \int_D f(y) p(t, x, y) m(dy)$$



で与えられる。この  $X$  を  $X^{(i)}$ ,  $i = 1, 2, \dots, n$  の直積という。これが仮定 3.1, 仮定 3.2をみたすことは容易に示される。さらに

$$g_\alpha(x, y) = \int_0^\infty e^{-\alpha t} p(t, x, y) dt$$

とおけば

$$g_0(x, y)$$

も定義出来る。直積であることと一次元拡散過程についての結果を用いると

$$(4.16) \quad \begin{aligned} X_t &= (X_t^{(1)}, \dots, X_t^{(n)}) \\ A_t^{(i)} &= X_t^{(i)} - X_0^{(i)} \end{aligned}$$

とおけば  $A_t^{(i)}$  は連続で平均 0 を 2 乗可積分な additive functional であり, Ito の変換公式 (1.1) より, 任意の  $u \in \mathcal{D}(D)$  に対して

$$\begin{aligned} u(X_t) - u(X_0) &= \sum_{i=1}^n \int_0^t \frac{\partial u}{\partial x_i}(X_s) dA_s^{(i)} + \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n \int_0^t \frac{\partial^2 u}{\partial x_i \partial x_j}(X_s) d\langle A_s^{(i)}, A_s^{(j)} \rangle \\ &= \sum_{i=1}^n \int_0^t \frac{\partial u}{\partial x_i}(X_s) dA_s^{(i)} + \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \int_0^t \frac{\partial^2 u}{\partial x_i^2}(X_s) d\langle A_s^{(i)}, A_s^{(i)} \rangle \end{aligned}$$

が言える。故に

$$(4.17) \quad \begin{aligned} \nu_{ii}(dx) &= m^{(1)}(dx_1) \cdots m^{(i-1)}(dx_{i-1}) dx_i m^{(i+1)}(dx_{i+1}) \cdots m^{(n)}(dx_n) / 2 \\ \nu_{ij} &= 0, \quad i \neq j \end{aligned}$$

とおけば, 任意の  $u \in \mathcal{D}(D)$  に対し

$$(4.18) \quad T_t u(x) - u(x) = \sum_{i=1}^n \int_0^t \int_D p(s, x, y) \frac{\partial^2 u}{\partial x_i^2}(y) \nu_{ii}(dy)$$

となる。この (4.18) より

$$(4.19) \quad \alpha G_\alpha u(x) - u(x) = \sum_{i=1}^n \int_D g_\alpha(x, y) \frac{\partial^2 u}{\partial x_i^2}(y) \nu_{ii}(dy)$$

が得られるので例 3.3 の場合と全く同じ考えで

$$(4.20) \quad \mathcal{D}(D) \subset \mathcal{F} \\ e(u, v) = \sum_{i=1}^n \int_D \frac{\partial u}{\partial x_i}(x) \frac{\partial v}{\partial x_i}(x) \nu_{ii}(dx), \quad u, v \in \mathcal{D}(D)$$

が示される。よって  $X$  は標準生成要素を持っていて、速度測度は (4.13) で与えられ、エネルギー測度は (4.17) で与えられ、

$$k \equiv 0$$

である。なお (4.19) より任意の  $u \in \mathcal{D}(D)$  に対して

$$u(x) = - \sum_{i=1}^n \int_D g_{0i}(x, y) \frac{\partial^2 u}{\partial x_i^2}(y) \nu_{1i}(dy)$$

となっているので、Blumenthal - Gettoor [4] の意味で  $X$  と同じ到達確率を持つ拡散過程はやはり標準生成要素を持ち、 $X$  とは速度測度のみが異なることが例 3 と同じにして示される。ただし速度測度としてどんなものが許されるかを一般に決定することは容易ではないようである。

**注意 4.4** 上の例 4.1 は  $n = 2$ 、すなわち 2 次元の時は系 4.2 と併せると、もう少しはっきりした主張を含んでいる。すなわち標準生成要素をもち、仮定 4.1 と (4.5) の条件をみたす 2 次元拡散過程  $X$  は一次元拡散過程の直積と同じ到達確率を持つものとして実現されている。もちろん  $n \geq 3$  の場合は (4.17) より (4.5) をみたすものより一般的には直積と同じ到達確率を持つものは狭いクラスである。実際狭いことは后で例を用いて示す。

これまで、 $i \neq j$  の時、 $\nu_{ij} = 0$  ならば事情が非常に簡単になることをのべて来たが、適当な位相同型変換でどんな時にそれが見たされるように出来るかは一般には難かしい問題のようである。いま  $n = 2$ 、すなわち 2 次元で考えることにして、

$$\nu_{ij}(dx) = a_{ij}(x) dx$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{(i)} \quad a_{11} a_{22} - a_{12}^2 > 0 \\ \text{(ii)} \quad a_{ij} \text{ は 2 回連続的の微分可能} \end{array} \right.$$

なる条件がみたされているとする。その時はつぎのことが言える。

任意の  $x^0 \in D$  を固定すると、その充分小さな近傍  $G$  に対して

$$\phi : (x_1, x_2) \longmapsto (\xi_1, \xi_2)$$

なる位相同型写像  $\phi$  が存在し、任意の  $u, v \in \mathcal{D}(G)$  に対して

$$\sum_{i,j=1}^n \int_0^1 \frac{\partial u}{\partial x_i}(x) \frac{\partial v}{\partial x_j}(x) a_{ij}(x) dx = \sum_{i=1}^n \int_{\phi(G)} \frac{\partial(u \circ \phi^{-1})}{\partial \xi_i}(\xi) \frac{\partial(v \circ \phi^{-1})}{\partial \xi_i}(\xi) w \circ \phi^{-1}(\xi) d\xi$$

$$w(x) = \sqrt{a_{11}(x) a_{22}(x) - a_{12}(x)^2}$$

となる。

このことはつぎのようにして示される。

$$\begin{aligned}
 & \sum_{i,j=1}^n \int_G \frac{\partial u}{\partial x_i}(x) \frac{\partial v}{\partial x_j}(x) a_{ij}(x) dx \\
 &= \sum_{i,j=1}^n \int_G \frac{\partial}{\partial x_i}(u \circ \phi^{-1})(\phi(x)) \frac{\partial}{\partial x_j}(u \circ \phi^{-1})(\phi(x)) a_{ij}(x) dx \\
 &= \int_G \left\{ \frac{\partial u \circ \phi^{-1}}{\partial \xi_1}(\phi(x)) \cdot \frac{\partial v \circ \phi^{-1}}{\partial \xi_1}(\phi(x)) \left[ a_{11}(x) \left( \frac{\partial \xi_1}{\partial x_1} \right)^2 + 2a_{12}(x) \frac{\partial \xi_1}{\partial x_1} \frac{\partial \xi_1}{\partial x_2} + a_{22}(x) \left( \frac{\partial \xi_1}{\partial x_2} \right)^2 \right] \right. \\
 &+ \frac{\partial u \circ \phi^{-1}}{\partial \xi_1}(\phi(x)) \cdot \frac{\partial v \circ \phi^{-1}}{\partial \xi_1}(\phi(x)) \left[ a_{11}(x) \frac{\partial \xi_1}{\partial x_1} \frac{\partial \xi_2}{\partial x_1} + a_{12}(x) \left( \frac{\partial \xi_1}{\partial x_1} \frac{\partial \xi_2}{\partial x_2} + \frac{\partial \xi_1}{\partial x_2} \frac{\partial \xi_2}{\partial x_1} \right) \right. \\
 &\quad \left. \left. + a_{22}(x) \frac{\partial \xi_1}{\partial x_2} \frac{\partial \xi_2}{\partial x_2} \right] \right. \\
 &+ \frac{\partial u \circ \phi^{-1}}{\partial \xi_2}(\phi(x)) \cdot \frac{\partial v \circ \phi^{-1}}{\partial \xi_1}(\phi(x)) \left[ a_{11}(x) \frac{\partial \xi_2}{\partial x_1} \frac{\partial \xi_1}{\partial x_1} + a_{12}(x) \left( \frac{\partial \xi_1}{\partial x_1} \frac{\partial \xi_2}{\partial x_2} + \frac{\partial \xi_2}{\partial x_1} \frac{\partial \xi_1}{\partial x_2} \right) \right. \\
 &\quad \left. \left. + a_{22}(x) \frac{\partial \xi_1}{\partial x_2} \frac{\partial \xi_2}{\partial x_2} \right] \right. \\
 &+ \frac{\partial u \circ \phi^{-1}}{\partial \xi_2}(\phi(x)) \cdot \frac{\partial v \circ \phi^{-1}}{\partial \xi_2}(\phi(x)) \left[ a_{11}(x) \left( \frac{\partial \xi_2}{\partial x_1} \right)^2 + 2a_{12}(x) \frac{\partial \xi_2}{\partial x_1} \frac{\partial \xi_2}{\partial x_2} \right. \\
 &\quad \left. \left. + a_{22}(x) \left( \frac{\partial \xi_2}{\partial x_2} \right)^2 \right] \right\} dx
 \end{aligned}$$

となる。ところが、(i), (ii)の条件の下で

$$\begin{aligned}
 & a_{11}(x) \left( \frac{\partial \xi_1}{\partial x_1} \right)^2 + 2a_{12}(x) \frac{\partial \xi_1}{\partial x_1} \frac{\partial \xi_1}{\partial x_2} + a_{22}(x) \left( \frac{\partial \xi_1}{\partial x_2} \right)^2 \\
 &= a_{11}(x) \left( \frac{\partial \xi_2}{\partial x_1} \right)^2 + 2a_{12}(x) \frac{\partial \xi_2}{\partial x_1} \frac{\partial \xi_2}{\partial x_2} + a_{22}(x) \left( \frac{\partial \xi_2}{\partial x_2} \right)^2 \\
 & a_{11}(x) \frac{\partial \xi_1}{\partial x_1} \frac{\partial \xi_2}{\partial x_1} + a_{12}(x) \left( \frac{\partial \xi_1}{\partial x_1} \frac{\partial \xi_2}{\partial x_2} + \frac{\partial \xi_1}{\partial x_2} \frac{\partial \xi_2}{\partial x_1} \right) + a_{22}(x) \frac{\partial \xi_1}{\partial x_2} \frac{\partial \xi_2}{\partial x_2} = 0 \\
 & \left| \frac{\partial \xi_1}{\partial x_1} \frac{\partial \xi_2}{\partial x_2} - \frac{\partial \xi_1}{\partial x_2} \frac{\partial \xi_2}{\partial x_1} \right| = \frac{1}{W} \left( a_{11} \left( \frac{\partial \xi_1}{\partial x_1} \right)^2 + 2a_{12} \frac{\partial \xi_1}{\partial x_1} \frac{\partial \xi_1}{\partial x_2} + a_{22} \left( \frac{\partial \xi_1}{\partial x_2} \right)^2 \right)
 \end{aligned}$$

をみたす位相同型で充分なめらかな  $\phi$  がある近傍  $G$  で存在する。このことは例えば Courant - Hilbert[10] (III章 § 1, pp. 159~160, IV章 § 8 pp. 350~357) または Petrovsky[45] に詳しい。

こゝで上のことと積分の変数変換の公式を併せると目的の式が得られる。

なお上のことについては Ahlfors-Bers[1] や Chern[9] 等で一層の条件の改良や証明の改良が行なわれている。

2変数の時はこのようなことが可能であったが、3次元以上ではこのようなことは一般には可能でなく、どんな小さな近傍をとってもヤコビヤンが0にならないような変換では対角化されないような例を作ることが出来る。それらのことに関しては例えば Petrovsky [45], 1章 § 5 を参照。

注意 4.5 (singular drift の例)。一般の拡散過程  $X$  について適当な定義をした時調和になる座標があることと、対称性の関連性については現在の所、必ずしも明らかになっていない。こゝでは座標がそれら自然に平均0の martingale を導くという意味 ((4.2.3) 式の意味) で調和になりながら対称ではない具体例を示す。またこの例は対称でなくても適当な意味で超関数の意味の生成作用素が定義出来ることも示している。

$B \equiv \{B_t; t \geq 0, P_x\}$  を  $R^2$  における Brown 運動とする。  $\varphi_t$  は

$$\varphi_t = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{1}{2\varepsilon} \int_0^t I_{(-\varepsilon, \varepsilon)}(B_s^{(2)}) ds, \quad B_t = (B_t^{(1)}, B_t^{(2)})$$

で定義される  $B$  の  $x_1$ -軸上の局所時間とする。その時良く知られていることは

$$P_{(x_1, 0)} [B_t^{(2)} \in da, \varphi_t \in db] = \frac{|a|+b}{\sqrt{2\pi t^3}} e^{-\frac{(|a|+b)^2}{2t}} da db, \quad a \in R^1, \quad b > 0,$$

である。(P. Lévy [37] または Ito - McKean [26] 2章 § 2, Problem 3)。その時

$$X_t^{(1)} = B_t^{(1)} + \varphi_t, \quad X_t^{(2)} = B_t^{(2)}$$

$$X_t = (X_t^{(1)}, X_t^{(2)})$$

とおけば  $X = \{X_t; t \geq 0, P_x\}$  は  $R^2$  上の拡散過程である。(Ikeda [25])。その時  $X$  の推移確率  $P(t, x, dy)$  は次の形で与えられる。

$$P(t, x, dy) = p(t, x, y) dy$$

$$p(t, x, y) = I(x_2, y_2) \frac{1}{\sqrt{2\pi t}} e^{-\frac{(x_1 - y_1)^2}{2t}} \frac{1}{\sqrt{2\pi t}} \left( e^{-\frac{(x_2 - y_2)^2}{2t}} - e^{-\frac{(x_2 + y_2)^2}{2t}} \right)$$

$$(4.21) \quad + \int_0^\infty \frac{1}{\sqrt{2\pi t}} e^{-\frac{(x_1 - y_1 + s)^2}{2t}} \frac{|x_2 + |y_2| + s}{\sqrt{2\pi t^3}} e^{-\frac{(|x_2| + |y_2| + s)^2}{2t}} ds$$

$$I(\xi, \eta) = \begin{cases} 1, & \xi, \eta > 0 \text{ または } \xi, \eta < 0, \\ 0, & \text{他の場合.} \end{cases}$$

実際 (4.21) は次のようにして示される。  $f \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^2)$  に対して

$$\begin{aligned} E_{(x_1, 0)}[f(X_t^{(1)}, X_t^{(2)})] &= E_{(x_1, 0)}[f(B_t^{(1)} + \varphi_t, B_t^{(2)})] \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \int_0^\infty f(y_1 + s, y_2) \frac{1}{\sqrt{2\pi t}} e^{-\frac{(x_1 - y_1)^2}{2t}} \frac{(y_2) + s}{\sqrt{2\pi t^3}} e^{-\frac{(|y_2| + s)^2}{2t}} dy_1 dy_2 ds \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \int_0^\infty f(y_1, y_2) \frac{1}{\sqrt{2\pi t}} e^{-\frac{(x_1 - y_1 + s)^2}{2t}} \frac{|y_2| + s}{\sqrt{2\pi t^3}} e^{-\frac{(|y_2| + s)^2}{2t}} dy_1 dy_2 ds \end{aligned}$$

従って一般に

$$\begin{aligned} E_{(x_1, x_2)}[f(X_t^{(1)}, X_t^{(2)})] &= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} I(x_2, y_2) f(y_1, y_2) \frac{1}{\sqrt{2\pi t}} e^{-\frac{(x_1 - y_1)^2}{2t}} \frac{1}{\sqrt{2\pi t}} \left( e^{-\frac{(x_2 - y_2)^2}{2t}} - e^{-\frac{(x_2 + y_2)^2}{2t}} \right) dy_1 dy_2 \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \int_0^\infty f(y_1, y_2) \int_{-\infty}^t \int_0^\infty \frac{1}{\sqrt{2\pi \theta}} e^{-\frac{(x_1 - z_1)^2}{2\theta}} \frac{1}{\sqrt{2\pi(t-\theta)}} e^{-\frac{(z_1 - y_1 + s)^2}{2(t-\theta)}} \\ &\quad \times \frac{|x_2|}{\sqrt{2\pi \theta^3}} e^{-\frac{|x_2|^2}{2\theta}} \frac{|y_2| + s}{\sqrt{2\pi(t-\theta)^3}} e^{-\frac{(|y_2| + s)^2}{2(t-\theta)}} dz_1 dy_1 dy_2 d\theta ds \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} I(x_2, y_2) f(y_1, y_2) \frac{1}{\sqrt{2\pi t}} e^{-\frac{(x_1 - y_1)^2}{2t}} \frac{1}{\sqrt{2\pi t}} \left( e^{-\frac{(x_2 - y_2)^2}{2t}} - e^{-\frac{(x_2 + y_2)^2}{2t}} \right) dy_1 dy_2 \\ &\quad + \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} f(y_1, y_2) \int_0^\infty \frac{1}{\sqrt{2\pi t}} e^{-\frac{(x_1 - y_1 + s)^2}{2t}} \frac{|x_2| + |y_2| + s}{\sqrt{2\pi t}} e^{-\frac{(|x_2| + |y_2| + s)^2}{2t}} ds \end{aligned}$$

となるので (4.21) が示される。

(4.21) より  $X$  の Green 作用素  $G_\alpha$  は少くとも Lebesgue 測度  $dx$  を基礎にする限り対称にならないことがわかる。いま

$$g_\alpha(x, y) = \int_0^\infty e^{-\alpha t} p(t, x, y) dt, \quad \alpha > 0,$$

とおけば

$$g_\alpha((x_1, x_2), (y_1, y_2)) = g_\alpha((-y_1, y_2), (-x_1, x_2))$$

となる。故に  $S : \mathcal{L}_2 \longrightarrow \mathcal{L}_2$  を

$$f \longmapsto (Sf)(x_1, x_2) = f(-x_1, x_2)$$

とおけば,  $u, v \in \mathcal{L}_2$  に対して

$$\int_{\mathbb{R}^2} v(x) G_\alpha u(x) dx = \int_{\mathbb{R}^2} (Su)(x) G_\alpha (Sv)(x) dx$$

となる。実際

$$\begin{aligned} \int_{\mathbb{R}^2} v(x) G_\alpha u(x) dx &= \int_{\mathbb{R}^2} u(y) \int_{\mathbb{R}^2} g_\alpha((-y_1, y_2), (-x_1, x_2)) (Sv)(-x_1, x_2) dx dy \\ &= \int_{\mathbb{R}^2} u(y) G_\alpha (Sv)((-y_1, y_2)) dy \\ &= \int_{\mathbb{R}^2} (Su)(y) G_\alpha (Sv)(y) dy \end{aligned}$$

かつ  $G_\alpha : \mathcal{L}_2 \longrightarrow \mathcal{L}_2$

も言える。

いま

$$\begin{aligned} S_1(x) &= x_1 - |x_2| \\ S_2(x) &= x_2 \end{aligned}, \quad x = (x_1, x_2)$$

とおけば  $(S_1, S_2)$  は

$$\begin{aligned} \phi : \mathbb{R}^2 &\longrightarrow \mathbb{R}^2 \\ x &\longmapsto \phi(x) = (S_1(x), S_2(x)) \end{aligned}$$

が位相同型を与えるので  $\mathbb{R}^2$  の座標を決める。

さらに

$$A_t^{(i)} = S_i(X_t) - S_i(X_0)$$

とおけば

$$(4.23) \quad A_t^{(i)} : \text{平均0の continuous additive functional}$$

という意味で  $(S_1(x), S_2(x))$  は調和座標である。すなわち

$$(4.24) \quad T_t S_i(x) = S_i(x), \quad x \in R^2, \quad i = 1, 2$$

が成り立つ。というのは

$$(4.25) \quad v(x) = |S_2(x)|$$

とおけば

$$A_t^{[v]} = v(B_t^{(2)}) - v(B_0^{(2)}) - \varphi_t$$

は連続で平均0の additive functional で

$$A_t^v = \int_0^t I^*(B_s^{(2)}) dB_s^{(2)}, \quad I^*(\xi) = \begin{cases} 1, & \xi \geq 0, \\ -1, & \xi < 0, \end{cases}$$

と表現される。(Motoo-S. Watanabe[44])。

よって

$$(4.26) \quad \begin{aligned} A_t^{(1)} &= B_t^{(1)} - B_0^{(1)} - A_t^{[v]} \\ A_t^{(2)} &= B_t^{(2)} - B_0^{(2)} \end{aligned}$$

となる。これから (4.23), (4.24) が言えることは明らかである。

なお  $X$  は新しい座標  $(S_1, S_2)$  で考えてもそれに関する Lebesgue 測度をとっても対称にならないことが (4.21) より言える。こゝで座標変換  $\phi$  のヤコビアンは a. e. で 1 である。

いま  $(S_1, S_2)$  に対して  $\mathcal{D}(R^2)$  を考えてみよう。記号として

$$f^*(x) = f(s_1(x), s_2(x))$$

を用いる。任意の  $u \in \mathcal{D}(R^2)$  に対して,  $\alpha \rightarrow \infty$  の時

$$(4.27) \quad \alpha (\alpha G_\alpha u^*(x) - u^*(x)) dx$$

がどんな意味で収束するかを考えてみる。対称ではないので, §3 のことは自動的に使えないが

$\mathcal{D}(R^2)'$  では収束し, 超関数の意味の生成作用素が定義されることが言える。実際任意の  $v \in \mathcal{D}(R^2)$  に対して

$$\alpha (v^* | \alpha G_\alpha u^* - u^*) \xrightarrow{\mathcal{D}_2} \langle v | Hu \rangle$$

が存在し,





となる。よってヤコビ-ヤンについての注意を用いると

$$\begin{aligned} \langle v | Hu \rangle &= \int_{R^2} \frac{\partial^2 u}{\partial s_1^2}(s_1, s_2) v(s_1, s_2) ds_1 ds_2 + \frac{1}{2} \int_{R^2} \frac{\partial^2 u}{\partial s_2^2}(s_1, s_2) v(s_1, s_2) ds_1 ds_2 \\ &+ \int_{R^2} \frac{\partial^2 u}{\partial s_1 \partial s_2}(s_1, s_2) v(s_1, s_2) I^*(s_2) ds_1 ds_2 \end{aligned}$$

よって

$$\begin{aligned} -\langle v | Hu \rangle &= \int_{R^2} \frac{\partial v}{\partial s_1}(s_1, s_2) \frac{\partial u}{\partial s_2}(s_1, s_2) ds_1 ds_2 + \frac{1}{2} \int_{R^2} \frac{\partial v}{\partial s_2}(s_1, s_2) \frac{\partial u}{\partial s_2}(s_1, s_2) ds_1 ds_2 \\ &+ \int_{R^2} \frac{\partial v}{\partial s_1}(s_1, s_2) \frac{\partial u}{\partial s_2}(s_1, s_2) I^*(s_2) ds_1 ds_2 + \int_{R^2} \frac{\partial}{\partial s_1} \left( v \frac{\partial u}{\partial s_2} \right) (s_1, s_2) I^*(s_2) ds_1 ds_2 \end{aligned}$$

となる。こゝで

$$\int_{R^2} \frac{\partial}{\partial s_1} \left( v \frac{\partial u}{\partial s_2} \right) (s_1, s_2) I^*(s_2) ds_1 ds_2 = 0$$

を用いると、(4.28)が得られる。

こゝで注意すべきことは(4.28)のHは自己共役にはなっていない。(4.28)の右辺で第1項と第2項は対称になっているが問題は第3項である。実際

$$\begin{aligned} &\int_{R^2} \frac{\partial v}{\partial s_1}(s_1, s_2) \frac{\partial u}{\partial s_2}(s_1, s_2) I^*(s_2) ds_1 ds_2 - \int_{R^2} \frac{\partial v}{\partial s_2}(s_1, s_2) \frac{\partial u}{\partial s_1}(s_1, s_2) I^*(s_2) \\ (4.29) \quad &\times ds_1 ds_2 = 2 \int_{-\infty}^{\infty} v(s_1, 0) \frac{\partial u}{\partial s_1}(s_1, 0) ds_1 \end{aligned}$$

となる。このように調和座標で考えると2階微分に関する項に自己共役性をこわす要素がふくまれるが、今の場合はもともと与えられた座標でみると事情は一層明らかになる。

最初に与えられた座標で考えた  $C^\infty$ -関数でコンパクトな台を持ったいわゆる Schwartz の空間を記号として  $\mathcal{D}^*(R^2)$  とする。任意の  $u \in \mathcal{D}^*(R^2)$  に対して、Ito の公式を用いると

$$\alpha G_\alpha u(x) - u(x) = \frac{1}{2} \int_{R^2} g_\alpha(x, y) \Delta u(y) dy + \int_{-\infty}^{\infty} g_\alpha(x, (y_1, 0)) \frac{\partial u}{\partial x_1}(y_1, 0) dy_1$$

が言える。故に任意の  $v \in \mathcal{D}^*(\mathbb{R}^2)$  に対して

$$\begin{aligned} \alpha (v | \alpha G_\alpha u - u)_{\mathcal{L}_2} &= \alpha \frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}^2} G_\alpha(Sv)(-y_1, y_2) \Delta u(y) dy \\ &\quad + \alpha \int_{-\infty}^{\infty} G_\alpha(Sv)(-y_1, 0) \frac{\partial u}{\partial x_1}(y_1, 0) dy_1 \end{aligned}$$

となる。故に

$$\lim_{\alpha \rightarrow \infty} \alpha (v | \alpha G_\alpha u - u)_{\mathcal{L}_2}$$

は存在し、

$$(4.30) \quad \frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}^2} v(x) \Delta u(x) dx + \int_{-\infty}^{\infty} v(x_1, 0) \frac{\partial u}{\partial x_1}(x_1, 0) dx_1$$

に等しくなる。この式も  $\mathcal{D}^*(\mathbb{R}^2)'$  で考えた超関数の意味の生成作用素とも言うべきだが、これでは通常の偏微分作用素にはなっていないが、対称性をこわす項は

$$\frac{\partial u}{\partial x_1}(x) \delta_{\{0\}}(dx_2) dx_1$$

と非常に明確になっている。というのはこの  $X$  の構成から明らかなように 2次元 Brown 運動を規定する生成要素と、singular drift をきめる測度

$$dx_1 \delta_{\{0\}}(dx_2)$$

が  $X$  を定める量の組であることがわかる。その意味でこの例は § 2~3 の考えを対称でない場合まで広げる方向を示していると言える。

なおこの例については Ikeda[25] のべてあることは対称性について誤解をふくんでいる。

## §5 Brown運動を dominate する拡散過程 (I)

2階の楕円型微分作用素に対応する古典的な拡散過程の枠を越えて拡散過程の研究を進める動機になったのはいわゆる **skew-product** で構成されるものである。( Ito-McKean [26], Ikeda [24],[25] 参照)。こゝではそれらの一般論に進む前に最も典型的な場合を取上げてその特徴をしらべる。こゝで取扱うのは **skew-product** の方法ではなく、例 4.1 の方法でも構成出来る。

それらに進む前に1つだけ一般的な概念を準備する。

**定義 5.1**  $D$  上の2つの拡散過程  $X^{(1)}, X^{(2)}$  を考える。それぞれに対応する生成要素を  $G^{(1)}, G^{(2)}$ ,  $L_2$ -Dirichlet 空間を  $\mathcal{F}_\alpha^{(1)}, \mathcal{F}_\alpha^{(2)}$  とする。 $G^{(1)}$  と  $G^{(2)}$  はエネルギー測度を除いて相等しいとする。そのとき  $X^{(2)}$  が  $X^{(1)}$  によって **dominate** されるとは、

$$(5.1) \quad \mathcal{F}_\alpha^{(1)} \subseteq \mathcal{F}_\alpha^{(2)}$$

となることである。

$D = \mathbb{R}^2$  として、その上の拡散過程  $X$  で生成要素  $G$  が

$$(5.2) \quad \begin{cases} s_j(x) = x_j, & x = (x_1, x_2, \dots, x_n), \quad j=1, 2, \dots, n \\ m(dx) = dx \\ \nu_{11}(dx) = \frac{1}{2} dx + \delta_{\{0\}}(dx_2) dx_1, & \nu_{22}(dx) = \frac{1}{2} dx, \nu_{12} = \nu_{21} = 0 \\ k(dx) = 0 \end{cases}$$

で与えられるものを考える。これは例 4.1 で作られた直積拡散過程のあるものと同じ到達確率をもつものであるが、つきのようにして直接構成する方がわかりやすい。いま  $B = \{ (B_t^{(1)}, B_t^{(2)}) \}$ ,  $\underline{M}_t, P_x, x \in \mathbb{R}^2$  を2次元 Brown運動とする。その時  $B$  の  $x_1$ -軸上の局所時間  $\varphi_t$  は

$$\varphi_t = \lim_{\varepsilon \downarrow 0} \frac{1}{\varepsilon} \int_0^t I_{(-\varepsilon, \varepsilon)}(B_s^{(2)}) ds$$

で定義される。( Ito-McKean [26] )。このとき

$$E_0 \left[ e^{-\alpha \varphi_t^{-1}} \right] = e^{-t \sqrt{\frac{\alpha}{2}}}, \quad \alpha > 0$$

となる。いま

$$(5.3) \quad X_t^{(1)} = B_{t+\varphi_t}^{(1)}, \quad X_t^{(2)} = B_t^{(2)}, \quad X_t = (X_t^{(1)}, X_t^{(2)}),$$

とおけば  $\{X_t; t \geq 0, \underline{M}_t^*, P_x, x \in \mathbb{R}^2\}$  はいわゆる *skew-product* で構成された  $\mathbb{R}^2$  上の 2次元拡散過程である。これが (5.2) で与えられる生成要素  $G$  をもつことはつきのようにして言える。

まず Lévy の結果によれば

$$(5.4) \quad P_0 [X_t^{(2)} \in da, \varphi_t \in db] = \frac{|a| + \frac{b}{2}}{\sqrt{2\pi t^3}} e^{-\frac{(|a| + \frac{b}{2})^2}{2t}} \frac{da db}{2}, \quad a \in \mathbb{R}^1, b > 0,$$

である。(Lévy [37] または Ito-Mckean [26] 2章 § 2, Problem 3, p. 45)。

よって任意の  $f \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^2)$  に対して

$$(5.5) \quad E_0 [f(X_t^{(1)}, X_t^{(2)})] = \int_{\mathbb{R}^2} f(y_1, y_2) \int_0^\infty \frac{1}{\sqrt{2\pi(t+s)}} e^{-\frac{y_1^2}{2(t+s)}} \frac{|y_2| + \frac{s}{2}}{2\sqrt{2\pi t^3}} e^{-\frac{(|y_2| + \frac{s}{2})^2}{2t}} ds dy_1 dy_2$$

である。さらに

$$\sigma_0 = \inf \{t; B_t^{(2)} = 0\}$$

とおけば良く知られているように

$$(5.6) \quad P_{\alpha_1, \alpha_2} [\sigma_0 \in d\theta] = \frac{|\alpha_2|}{\sqrt{2\pi\theta^3}} e^{-\frac{|\alpha_2|^2}{2\theta}} d\theta$$

である。(5.5) と (5.6) を用いて,

$$(5.7) \quad E_x [f(X_t^{(1)}, X_t^{(2)})] = \int_{\mathbb{R}^2} f(y_1, y_2) I(x_2, y_2) \frac{1}{\sqrt{2\pi t}} e^{-\frac{(x_1 - y_1)^2}{2t}} \frac{1}{\sqrt{2\pi t}} \left( e^{-\frac{(x_2 - y_2)^2}{2t}} - e^{-\frac{(x_2 + y_2)^2}{2t}} \right) dy_1 dy_2$$

$$+ \int_{\mathbb{R}^2} f(y_1, y_2) \left\{ \int_0^\infty \frac{1}{\sqrt{2\pi(t+s)}} e^{-\frac{(x_1 - y_1)^2}{2(t+s)}} \frac{|y_2| + |y_2| + \frac{s}{2}}{2\sqrt{2\pi t}} e^{-\frac{(|x_2| + |y_2| + \frac{s}{2})^2}{2t}} ds \right\} dy_1 dy_2$$

となる。ここで

$$I(\xi, \eta) = \begin{cases} 1, & \xi > 0, \eta > 0 \quad \text{または} \quad \xi < 0, \eta < 0, \\ 0, & \text{他の場合} \end{cases}$$

よって(5.3)で構成されたXの推移確率は

$$P(t, x, dy) = p(t, x, y) dy,$$

$$p(t, x, y) = I(x_2, y_2) \frac{1}{\sqrt{2\pi t}} e^{-\frac{(x_1 - y_1)^2}{2t}} \frac{1}{\sqrt{2\pi t}} \left( e^{-\frac{(x_2 - y_2)^2}{2t}} - e^{-\frac{(x_2 + y_2)^2}{2t}} \right)$$

$$(5.8) \quad + \int_0^\infty \frac{1}{\sqrt{2\pi(t+s)}} e^{-\frac{(x_1 - y_1)^2}{2(t+s)}} \frac{|x_2| + |y_2| + \frac{s}{2}}{2\sqrt{2\pi t^3}} e^{-\frac{(|x_2| + |y_2| + \frac{s}{2})^2}{2t}} ds$$

となる。XのGreen作用素  $G_\alpha$  は

$$G_\alpha f(x) = \int_{\mathbb{R}^2} f(y) g_\alpha(x, y) dy$$

$$g_\alpha(x, y) = \int_0^\infty e^{-\alpha t} p(t, x, y) dt$$

と書け  $g_\alpha$  は  $x, y$  に関して対称になっている。したがって(5.2)のように  $m$  をとるとそれに対して仮定3.1, 仮定3.2がみたされ, 対応する  $\mathcal{L}_2$ -Dirichlet空間が定義される。さらに2次元Brown運動Bに対してItoの変換公式(1.1)を適用すれば, 任意の  $u \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^2)$  に対して

$$u(X_t) - u(X_0) = \sum_{i=1}^2 \int_0^t \frac{\partial^2 u}{\partial x_i^2}(X_s) dA_s^{(i)} + \frac{1}{2} \sum_{i=1}^2 \int_0^t \frac{\partial^2 u}{\partial x_i^2}(X_s) ds + \frac{1}{2} \int_0^t \frac{\partial^2 u}{\partial x_1^2}(X_s) d\varphi_s$$

$$A_t^{(i)} = X_t^{(i)} - X_0^{(i)}$$

となる。よって

$$(5.9) \quad E_x [u(X_t)] - u(x) = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^2 \int_0^t \int_{\mathbb{R}^2} \frac{\partial^2 u}{\partial x_i^2}(y) p(s, x, y) dy + \int_0^t \int_{\mathbb{R}^1} \frac{\partial^2 u}{\partial x_1^2}(y_1, 0) p(t, x, (y_1, 0)) dy_1$$

となる。後は例4.1の時の計算と同じにして, 任意の  $u, v \in \mathcal{D}(D)$  に対して

$$(5.10) \quad \exists \lim_{\beta \rightarrow \infty} \beta(u - \beta G_\beta u | v) \mathcal{L}_2 = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^2 \int_{\mathbb{R}^2} \frac{\partial u}{\partial x_i}(x) \frac{\partial v}{\partial x_i}(x) dx + \int_{\mathbb{R}^1} \frac{\partial u}{\partial x_1}(x_1, 0) \frac{\partial v}{\partial x_1}(x_1, 0) dx_1$$

となることが示せる。よって  $\mathcal{D}(D) \subset \mathcal{F}$  と  $G$  が(5.2)の形になることがわかる。

さらに一般論より、任意の  $f \in \mathcal{L}_2$  に対して

$$\varepsilon_2(G_\alpha f, v) = (f | v)_{\mathcal{L}_2}, \quad \forall v \in \mathcal{M}(D),$$

に注意し、推移確率が (5.8) の形であることを注意すれば、 $\mathcal{M}(D)$  は  $\varepsilon_\alpha$  の中で密で仮定 3.4 がみたされる。

以上併せてつぎのことが言えている。

**命題 5.1** 推移確率が (5.8) で決まる 2次元拡散過程は仮定 3.1 ~ 3.4 をみたし、その標準生成要素  $G$  は (5.2) の形で与えられる。さらにその  $X$  は 2次元 Brown 運動を dominate する。

**証明** 最後の部分を除いて既に証明した。(5.10) より任意の  $v \in \mathcal{M}(D)$  に対する  $\varepsilon_\alpha(v, v)$  は Brown 運動の対応するものより大きい。このこととそれぞれの  $\mathcal{L}_2$ -Dirichlet 空間で  $\mathcal{M}(D)$  が密なことより結論が得られる。(証明終り)。

つぎに任意の  $x^0 \in D$  に対して

$$\tau_{\{x^0\}} = \inf \{ t; X_t = x^0, t > 0 \}$$

とかけばつぎのことが言える。

**命題 5.2** 任意の  $x_1$ -軸上の点  $x^0$  に対して

$$(i) P_x \{ \tau_{\{x^0\}} < \infty \} > 0, \quad x \in D,$$

$$(ii) P_{x^0} \{ \tau_{\{x^0\}} = 0 \} = 1$$

が言える。

**証明**  $x^0$  を  $x_1$ -軸上の点とする時

$$\begin{array}{ccc} g_\alpha(\cdot; x^0) & : & D \longrightarrow \mathbb{R}^1 \\ \downarrow & & \downarrow \\ x & \longmapsto & g(x, x^0) \end{array}$$

が連続関数であることを言えば Blumenthal - Gettoor [4] の結果より結論が出る。

$$\begin{aligned} g_\alpha(x, x^0) &\leq \int_0^\infty e^{-\alpha t} \int_0^\infty \frac{1}{\sqrt{2\pi(t+s)}} \frac{|x_2| + \frac{s}{2}}{2\sqrt{2\pi t^3}} e^{-\frac{(|x_2| + \frac{s}{2})^2}{2t}} ds dt \\ &= \int_0^\infty \int_0^\infty e^{-\alpha(|x_2| + \frac{s}{2})^2 t} \frac{1}{\sqrt{2\pi(|x_2| + \frac{s}{2})^2 t+s}} \frac{1}{2\sqrt{2\pi t^3}} e^{-\frac{1}{2t}} ds dt \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &\leq \int_0^\infty \int_0^\infty e^{-\alpha \left(\frac{s}{2}\right)^2 t} \frac{1}{\sqrt{2\pi \left(\left(\frac{s}{2}\right)^2 t + s\right)}} \frac{1}{2\sqrt{2\pi t^3}} e^{-\frac{1}{2t}} ds dt \\ &\leq \frac{1}{4\pi} \int_0^\infty \frac{ds}{\sqrt{s}} \int_0^\infty e^{-\alpha \left(\frac{s}{2}\right)^2 t} \frac{1}{t^{\frac{3}{2}}} e^{-\frac{1}{2t}} dt \end{aligned}$$

である。故に

$$\int_0^\infty \frac{ds}{\sqrt{s}} \int_0^\infty e^{-\alpha \left(\frac{s}{2}\right)^2 t} \frac{1}{t^{\frac{3}{2}}} e^{-\frac{1}{2t}} dt \equiv I < \infty$$

を言えば Lebesgue の定理と併せて結論が出る。

ところが

$$\begin{aligned} \int_0^1 \frac{1}{\sqrt{s}} \int_0^\infty e^{-\alpha \left(\frac{s}{2}\right)^2 t} \frac{1}{t^{\frac{3}{2}}} e^{-\frac{1}{2t}} dt &\leq \int_0^1 \frac{ds}{\sqrt{s}} \int_0^\infty \frac{1}{t^{\frac{3}{2}}} e^{-\frac{1}{2t}} dt < \infty \\ \int_1^\infty \frac{ds}{\sqrt{s}} \int_0^\infty e^{-\alpha \left(\frac{s}{2}\right)^2 t} \frac{1}{t^{\frac{3}{2}}} e^{-\frac{1}{2t}} dt &\leq M \int_1^\infty \frac{ds}{s^{\frac{5}{2}}} < \infty \end{aligned}$$

なる  $M < \infty$  が存在する。

(証明終り)。

この命題 5.2 の事実は 2次元 Brown 運動では成り立たないことである。しかもこの事実は位相同型写像による状態空間の変換で不変であるので、この拡散過程と Brown 運動は similar ではない。このことはエネルギー測度  $\nu_{11}$  が  $x_1$ -軸で特異になっていることから来ている。現在考えている拡散過程の性質をもう少し具体的にみることにする。そのための解析的な準備から始めよう。まづ下図のように  $x_1$ -軸の右半分を  $L_1$ , 左半分を  $L_2$  とする:

$$L_1 = \{ x; x = (x_1, 0), x_1 > 0 \}, \quad L_2 = \{ x; x = (x_1, 0), x_1 < 0 \}$$

とする。

定義 5.2  $u \in \underline{H}$  とは  $u$  が次の (i), (ii), (iii) をみたすことである。

- (i)  $u$  は  $\mathbb{R}^2 - \{0\}$  で連続
- (ii)  $u$  は  $\mathbb{R}^2 - [L_1 \cup L_2 \cup \{0\}]$  で調和
- (iii)  $u \in C^{(2)}(L_i)$ ,  $i = 1, 2$ , かつ

$$2 \frac{\partial^2 u}{\partial \ell^2} + \left[ \frac{\partial u}{\partial m} \right] = 0 \quad \text{on } L_i, \quad i = 1, 2$$

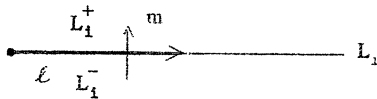
ここで  $\ell$  は  $L_i$  の方向の単位ベクトル,  $m$  は  $\ell$  に直交する方向の単位ベクトル。

$$(5.11) \quad \left[ \frac{\partial u}{\partial m} \right] = \frac{\partial u}{\partial m} \Big|_{L_i^+} - \frac{\partial u}{\partial m} \Big|_{L_i^-}$$

$L_i^+$ ,  $L_i^-$  は  $L_i$  の  $m$  の正の側と負の側を表わす。

なお (ii) の調和は  $\Delta$  に対応する調和で,  $C^{(2)}(L_i)$  は 2 回連続的の微分可能なクラスを表わす。また

(5.11) の方向を図示すれば



の形になる。以下記号として  $\nabla_\ell = (\nabla, \ell)$

$\nabla_m = (\nabla, m)$  を用いる。

いま  $u \in C^{(2)}(L_i)$  で, かつ  $u$  が  $(L_i \text{ の近傍 } \setminus L_i)$

で調和であるので, 調和関数で  $C^{(2)}(L_i)$  の境界値をもつことになり  $\nabla_m u$  は  $L_i$  の両側で意味を持つ。したがって (iii) の定義が可能になる。

命題 5.3  $\underline{H}_b = \{u; u \in \underline{H}, u: \text{有界}\}$  は 2 個の基底をもつ。すなわち  $u_1, u_2 \in \underline{H}_b$  が存在し任意の  $u \in \underline{H}_b$  は

$$(5.12) \quad u = \sum_{i=1}^2 c_i u_i, \quad c_i: \text{定数}, \quad i = 1, 2$$

と書け, その表現は一意的である。

証明  $u \in \underline{H}_b$  を書きかえると

$$(5.13) \quad u(x) = u(x_1, x_2) = \frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{|x_2|}{(x_1 - \xi)^2 + x_2^2} u(\xi, 0) d\xi$$

と書かる。しかも定義 5.2 の (ii) によって

$$f \equiv u(\cdot, 0): \mathbb{R}^1 \rightarrow \mathbb{R}^1$$

は  $C^{(2)}(\mathbb{R}^1 \setminus \{0\})$  に属する。また定義 5.2 の (iii) を具体的に書けば

$$(5.14) \quad 2 \frac{\partial^2 u}{\partial x_1^2}(\xi, 0) + \left[ \frac{\partial u}{\partial x_2}(\xi, 0+) - \frac{\partial u}{\partial x_2}(\xi, 0-) \right] = 0, \quad \xi \in \mathbb{R}^1 \setminus \{0\}$$



となる。したがって(5.13)と(5.14)を併せると

$$(5.15) \quad 2f''(\xi) + \lim_{\varepsilon \downarrow 0} \frac{2}{\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{(\xi-\eta)^2 - \varepsilon^2}{((\xi-\eta)^2 + \varepsilon^2)^2} f(\eta) d\eta = 0, \quad \xi \in \mathbb{R}^1 \setminus \{0\}$$

を得る。よって問題は微分積分方程式(5.15)をみたす解を求めることになる。

ところが  $f$  は仮定より  $\mathbb{R}^1$  上の有界関数であるので、 $f \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^1)$  と考えられる。いま超関数  $\frac{1}{|\xi|^2} \in \mathcal{D}'_{\mathbb{R}^1}(\mathbb{R}^1)$ 、超関数  $f \in \mathcal{D}'_{\mathcal{L}^\infty}(\mathbb{R}^1)$  なることに注意すれば

$$\frac{1}{|\xi|^2} * f \in \mathcal{D}'_{\mathcal{L}^\infty} \subset \mathcal{D}'(\mathbb{R}^1)$$

である。(Schwartz[49]参照)したがって  $\mathbb{R}^1$  上の超関数として

$$T = f'' + \frac{1}{\pi} \frac{1}{|\xi|^2} * f \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^1)$$

が定義可能である。これを用いて言えば(5.15)は

$$(5.16) \quad \text{Supp}(T) \subset \{0\}$$

と言い換えることが出来る。故に超関数の一般論から

$$(5.17) \quad f'' + \frac{1}{\pi} \frac{1}{|\xi|^2} * f = \sum_{\ell=0}^p a_\ell \delta_{\{0\}}^{(\ell)} \quad \text{on } \mathbb{R}^1$$

となる。

以下まず形式的に Fourier 変換をすると

$$\tilde{f}(\lambda) = \int_{\mathbb{R}^1} e^{i\lambda\xi} f(\xi) d\xi$$

とすれば、(5.17)より

$$(5.18) \quad -|\lambda|^2 \tilde{f}(\lambda) - |\lambda| \tilde{f}(\lambda) = \sum_{\ell=0}^p a_\ell (-i\lambda)^\ell$$

となり、 $\lambda \in \mathbb{R}^1 \setminus \{0\}$  で

$$(5.19) \quad \tilde{f}(\lambda) = - \frac{\sum_{\ell=0}^p a_\ell (-i\lambda)^\ell}{|\lambda|^2 + |\lambda|} = \frac{\sum_{\ell=0}^p a_\ell (-i\lambda)^\ell}{|\lambda| + 1} - \frac{\sum_{\ell=0}^p a_\ell (-i\lambda)^\ell}{|\lambda|}$$

したがって、右辺が  $\mathbb{R}^1$  上で  $\lambda$  を変数として超関数を定義することに注意して、 $\mathbb{R}^1$  上の超関数として

$$(5.20) \quad \hat{f}(\lambda) = \frac{\sum_{\ell=0}^p a_{\ell} (-i\lambda)^{\ell}}{|\lambda| + 1} - \sum_{\ell=0}^p a_{\ell} \frac{(-i\lambda)^{\ell}}{|\lambda|} + \sum_{\ell=0}^q b_{\ell} \delta_{\{0\}}^{(\ell)}(\lambda)$$

となる。この形式的な計算はつぎのようにして正当化される。

いま  $\alpha_n \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^1)$  はつぎの条件をみたすものとする。

$$\begin{cases} 0 \leq \alpha_n \leq 1, \\ \alpha_n = 0 & \text{on } \lambda = 0 \text{ の近傍。} \\ \alpha_n \longrightarrow \mathbb{I}_{\mathbb{R}^1 \setminus \{0\}} \quad (n \rightarrow \infty) \end{cases}$$

いま

$$\hat{\alpha}_n(\xi) = \frac{1}{2\pi} \int_{\mathbb{R}^1} e^{-i\xi\lambda} \alpha_n(\lambda) d\lambda \in \mathcal{S}(\mathbb{R}^1)$$

とする。(5.17)より

$$\hat{\alpha}_n * f'' + \hat{\alpha}_n * \left( \frac{1}{\pi} * \frac{1}{|\xi|^2} * f \right) = \sum_{\ell=0}^p a_{\ell} \hat{\alpha}_n^{(\ell)}$$

となる。よって

$$(5.21) \quad \hat{\alpha}_n'' * f + \left( \frac{1}{\pi} * \frac{1}{|\xi|^2} * \hat{\alpha}_n \right) * f = \sum_{\ell=0}^p \widehat{a_{\ell} (-i\xi)^{\ell} \alpha_n}$$

いま

$$\hat{\alpha}_n'' \in \mathcal{S}(\mathbb{R}^1), \quad \frac{1}{\pi} \frac{1}{|\xi|^2} * \hat{\alpha}_n \in \mathcal{S}(\mathbb{R}^1)$$

というのは

$$\frac{1}{\pi} \frac{1}{|\xi|^2} * \hat{\alpha}_n = |\lambda| \alpha_{nn}(\lambda) \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^1)$$

である。そこで(5.21)のFourier変換をとって

$$-|\lambda|^2 \alpha_n(\lambda) \tilde{f}(\lambda) - |\lambda| \alpha_n(\lambda) \tilde{f}(\lambda) = \sum_{\ell=0}^p a_{\ell} (-i\lambda)^{\ell} \alpha_n(\lambda)$$

故に  $\alpha_n(\lambda) > 0$  なる点  $\lambda$  の近傍で

$$\tilde{f}(\lambda) = - \frac{\sum_{\ell=0}^p a_{\ell} (-i\lambda)^{\ell}}{|\lambda|^2 + |\lambda|}$$

となる。そこで  $n \rightarrow \infty$  とすれば上式が  $\mathbb{R}^1 \setminus \{0\}$  で成立する。よって(5.19)が正当化される。

で、それから (5.20) が導かれる。

こゝで

$$\widehat{|\xi|^l} = C \cdot |\lambda|^{-1-l}, \quad \widehat{\text{sgn } \xi \cdot |\xi|^l} = C' \text{sgn } \lambda |\lambda|^{-1-l}$$

$C, C'$  : 定数

に注意すると、(5.20) をみたとす  $\widehat{f}(\lambda)$  で  $f(\xi)$  が有界関数になるものは (5.20) で  $q=0$  で  $p \leq 1$  に限ることがわかる。したがって

$$\widehat{f}(\lambda) = \frac{\sum_{\ell=0}^1 a_{\ell} (-i\lambda)^{\ell}}{|\lambda|+1} - \sum_{\ell=0}^1 a_{\ell} \frac{(-i\lambda)^{\ell}}{|\lambda|} + b_0 \delta_{\{0\}}$$

である。

よって求める  $f$  は

$$(i) \quad \widetilde{f}(\lambda) = c \delta_{\{0\}}$$

$$(ii) \quad \widetilde{f}(\lambda) = \frac{1}{|\lambda|+1} - \frac{1}{|\lambda|}$$

$$(iii) \quad \widetilde{f}(\lambda) = \frac{-i\lambda}{|\lambda|+1} + \frac{i\lambda}{|\lambda|}$$

に対応する  $f$  の一次結合になる。そこで上の (i), (ii), (iii) に対応するものを実際求めると

$$(i)' \quad f(\xi) = c \text{ (定数)}$$

$$(ii)' \quad f(\xi) = \frac{1}{\pi} \int_1^{\infty} \frac{e^{-t} t}{t^2 + \xi^2} dt + \frac{1}{2\pi} \log(1 + \xi^2) + \frac{1}{\pi} \int_0^1 \frac{(e^{-t} - 1)t}{t^2 + \xi^2} dt$$

$$(iii)' \quad f(\xi) = \frac{1}{\pi} \frac{\xi}{1 + \xi^2} - \frac{2\xi}{\pi} \int_1^{\infty} \frac{e^{-t} t}{(t^2 + \xi^2)^2} dt - \frac{2\xi}{\pi} \int_0^1 \frac{(e^{-t} - 1 + t)t}{(t^2 + \xi^2)^2} dt \\ + \frac{2}{\pi} \text{sgn } \xi \int_0^{\frac{1}{|\xi|}} \frac{t^2}{(t^2 + 1)^2} dt$$

こゝで (ii)' に対応するものは有界でない。(iii)' に対応するものは

$$\int_0^1 \frac{(e^{-t} - 1 + t)t}{(t^2 + \xi^2)^2} dt = 0 \left( \int_0^{\frac{1}{|\xi|}} \frac{t^3}{(t^2 + 1)^2} dt \right) \sim \log \frac{1}{|\xi|}, \quad |\xi| \rightarrow 0$$

に注意すれば確かに有界になる。よって(5.17)をみたす  $f$  は

$$(5.22) \quad f(\xi) = a \left[ \frac{1}{\pi} \frac{\xi}{1+\xi^2} - \frac{2\xi}{\pi} \int_1^{\infty} \frac{e^{-t} t dt}{(t^2+\xi^2)^2} - \frac{2\xi}{\pi} \int_0^1 \frac{(e^{-t}-1+t)t}{(t^2+\xi^2)^2} dt \right. \\ \left. + \frac{2}{\pi} \operatorname{sgn} \xi \int_0^{|\xi|} \frac{t^2}{(t^2+1)^2} dt \right] + b$$

ここで  $a$  と  $b$  は定数である。逆に(5.22)の形の  $f$  が(5.17)をみたすことはつぎのようにしてわかる。

(5.22)で  $b=0$  で  $a=1$  ならば

$$f \in \mathcal{L}_2(\mathbb{R}^1, dx) \subset \mathcal{D}'_{\mathcal{L}_2}(\mathbb{R}^1)$$

がわかる。すると

$$T = \delta_{\{0\}}^{(2)} + \frac{1}{\pi} \frac{1}{|\xi|^2} \in \mathcal{D}'_{\mathcal{L}_2}(\mathbb{R}^1)$$

であるから

$$\widetilde{(T * f)} = \widetilde{T} \widetilde{f} = -(|\lambda|^2 + |\lambda|) \left( \frac{i\lambda}{|\lambda|+1} + i \operatorname{sgn} \lambda \right) \\ = -i\lambda = \widetilde{\delta_{\{0\}}^{(1)}}$$

となり、

$$T * f = \delta_{\{0\}}^{(1)}$$

(5.17)がみたされる。一意性は明らかである。

(証明終り)。

補題 5.1 (5.22)の形の関数  $f_1(\xi)$  で

$$(5.23) \quad \lim_{\xi \rightarrow 0^-} f_1(\xi) = 0, \quad \lim_{\xi \rightarrow 0^+} f_1(\xi) = 1$$

となるものが唯1つ存在する。

証明 実際(5.22)で

$$b = \frac{1}{2}, \quad a = \frac{\pi}{4} \left( \int_0^{\infty} \frac{t^2}{(t^2+1)^2} dt \right)^{-1}$$

とおけばよい。

(証明終り)。

補題 5.1 の  $f_1$  をとって来て

$$(5.24) \quad u_1(\xi) = \frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{|\xi_2|}{\xi_2^2 + (\xi_1 - \eta)^2} f_1(\eta) d\eta$$

とおく。その時つきのことが言える。

補題 5.2 (i)  $f_1 \geq 0$  ,  $\lim_{|\xi| \rightarrow \infty} f_1(\xi) = 1/2$

(ii)  $u_1 \geq 0$  ,  $\lim_{|x| \rightarrow \infty} u_1(\xi) = 1/2$

(iii)  $\lim_{x_1 \rightarrow 0+} u_1(x_1, \alpha x_1) = \frac{1}{\pi} \int_{-\frac{1}{|\alpha|}}^{\infty} \frac{d\eta}{1+\eta^2}$

証明 (i)は明らか

(ii)の前半は(5.15)より示せる。後半は(i)と(5.24)を併せるとよい。

(iii)は

$$u_1(x_1, \alpha x_1) = \frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{1 + (\frac{1}{\alpha} - \eta)^2} f_1(\alpha x_1, \eta) d\eta$$

に注意して補題 5.1 を用いると得られる。

(証明終り)

注意 5.1 原点から出る半直線  $L$  が  $L_1$  と一致しなければ

$$(5.25) \quad \sup_{x \in L} u(x) < 1$$

が上に示したことから言えている。

注意 5.2 命題 5.3 に出て来る

$$f_2(\xi) = \frac{1}{\pi} \int_1^{\infty} \frac{e^{-t} t}{t^2 + \xi^2} dt + \frac{1}{2\pi} \log(1+t^2) + \frac{1}{\pi} \int_0^1 \frac{(e^{-t} - 1)t}{t^2 + \xi^2} dt$$

も(5.17)をみたして、

$$(5.26) \quad u_2(x) = \frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{|x_2|}{x_2^2 + (x_1 - \xi)^2} f_2(\xi) d\xi$$

は II の下に有界な1つの元になっている。

以上を利用して  $X$  の性質を考えてみよう。

定義 5.3  $X_t$  が  $L_1$  で tangentially に 0 に近づくとはつぎのことである。

任意の  $\varepsilon > 0$  に対してつぎのような  $\delta$  が存在することである。

$\tau_{\{0\}} - \delta \leq \forall t < \tau_{\{0\}}$  に対して  $X_t \in U_\varepsilon$  , ただし  $U_\varepsilon$  は  $x_2 = \varepsilon x_1$  ,  $x_1 > 0$  と  $x_2 = -\varepsilon x_1$  ,  $x_1 > 0$  とで囲まれた領域。

$X_t$  が  $L_2$  上で tangentially に 0 に近づくことも同様に定める。

いま

$$\xi_t = u_1(X_t) , \quad t < \tau_{\{0\}}$$

とおけば

補題 5.3  $\xi_\infty = \lim_{t \uparrow \tau_{\{0\}}} u_1(X_t)$  が存在し,  $\xi_t$  ,  $t \geq 0$  , は非負な有界 martingale  $(P_x) (x \neq 0)$  になる。

証明  $X_t$  の定義と  $u_1$  の性質を用いて伊藤の変換公式を用いれば

$$\begin{aligned} u_1(X_t) - u_1(X_0) &= \sum_{i=1}^2 \int_0^t \frac{\partial u_1}{\partial x_i}(X_s) dX_s^{(i)} + \frac{1}{2} \int_0^t \left[ \frac{\partial^2 u_1}{\partial x_1^2}(X_s) + \frac{\partial^2 u_1}{\partial x_2^2}(X_s) \right] \\ &\quad \times I_{R^2 \setminus (L_1 \cup L_2 \cup \{0\})}(X_s) ds + \int_0^t \left[ 2 \frac{\partial^2 u_1}{\partial x_2^2}(X_s) + \left[ \frac{\partial u_1}{\partial m} \right](X_s) \right] d\varphi_s \end{aligned}$$

よって martingale になる。非負, 有界は明らかであるので結論が出る。(証明終り)。

補題 5.4  $\xi_\infty = 1$  or  $0$  a. s.  $(P_x) x \neq 0$ 。

証明 このことは補題 5.1 とつぎの事実から言える。

$$P_x \left[ \exists \varepsilon > 0 , \quad \tau_{\{0\}} - \varepsilon \leq \forall t < \tau_{\{0\}} , \quad X_t \in R^2 \setminus [L_1 \cup L_2 \cup \{0\}] \right] = 0$$

なおこのことは  $X$  は  $\forall x \in R^2 \setminus (L_1 \cup L_2 \cup \{0\})$  では Brown 運動に等しいことから言える。

(証明終り)。

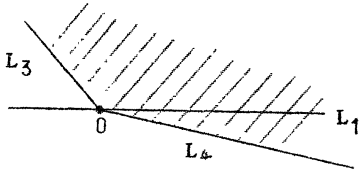
定理 5.1 (i)  $u_1(x) = P_x[\xi_\infty = 1]$  ,

(ii)  $\{\xi_\infty = 1\} = \{X_t \text{ が } L_1 \text{ 上で tangentially に } 0 \text{ に近づく}\}$  a. s

$\{\xi_\infty = 0\} = \{X_t \text{ が } L_2 \text{ 上で tangentially に } 0 \text{ に近づく}\}$  a. s

証明 (i) は  $u_1(x) = E_x[\xi_\infty]$  が補題 5.3 より言えるのでよい。(ii)は補題 5.4 と (5.2.5) を併せると言える。

さらに、0を共有する半直線  $L_3, L_4$  で  $L_1, L_2$  と相異なるものを考え、それらで囲まれた開領域を  $D$  とする。いま  $D$  の中に  $L_1$  があるようにする。



$$\tau = \inf \{ t ; X_t \in L_3 \cup L_4 \}$$

とおく。

定理 3.2 (i)  $P_x [\tau_{\{0\}} < \tau] > 0, x \in D$

(ii)  $\lim_{\substack{x \in L_1 \\ x \rightarrow 0}} P_x [\tau_{\{0\}} < \tau] = 1$

証明 いま  $P_x [\tau_{\{0\}} < \tau] \equiv u(x) = 0$  on  $D$  としよう。

$$\sup_{x \in L_3 \cup L_4} u_1(x) \equiv \beta < 1$$

であるので

$$\begin{aligned} u_1(x) &= P_x [\xi_\infty = 1] = E_x [P_{X_\tau} (\xi_\infty = 1)] \\ &= E_x [u_1(X_\tau)] \leq \beta \end{aligned}$$

となり、 $\lim_{\substack{x \in L_1 \\ x \rightarrow 0}} u_1(x) = 1$  に矛盾する。よって(i)が示された。

つぎに  $\epsilon < 1 - \beta$  とする。

$$\begin{aligned} u_1(x) &= P_x [\xi_\infty = 1] = P_x [\xi_\infty = 1, \tau_{\{0\}} < \tau] + P_x [\xi_\infty = 1, \tau_{\{0\}} > \tau] \\ &= P_x [\xi_\infty = 1, \tau_{\{0\}} < \tau] + E_x [P_{X_\tau} [\xi_\infty = 1]; \tau < \tau_{\{0\}}] \\ &\leq P_x [\xi_\infty = 1, \tau_{\{0\}} < \tau] + \beta P_x [\tau < \tau_{\{0\}}] \\ &\leq P_x [\xi_\infty = 1, \tau_{\{0\}} < \tau] + \beta P_x [\xi_\infty = 1, \tau < \tau_{\{0\}}] + \beta P_x [\xi_\infty = 0] \\ &\leq \beta P_x [\xi_\infty = 1] + (1 - \beta) P_x [\xi_\infty = 1, \tau_{\{0\}} < \tau] + \beta P_x [\xi_\infty = 0] \end{aligned}$$

故に

$$(5.27) \quad P_x [\tau_{\{0\}} < \tau] \geq P_x [\xi_\infty = 1] - \frac{\beta}{1 - \beta} P_x [\xi_\infty = 0]$$

いま  $u_1(x) = P_x[\xi_\infty = 1] > 1 - \varepsilon$  とする。そうすると

$$P_x[\xi_\infty = 0] < \varepsilon$$

となる。そこで (5.27) を用いると

$$P_x[\tau_{\{0\}} < \tau] \geq 1 - \varepsilon - \frac{\beta\varepsilon}{1-\beta} = 1 - \frac{\varepsilon}{1-\beta}$$

よって,

$$\varepsilon < 1 - \beta \text{ の時}$$

$$(5.28) \quad u_1(x) > 1 - \varepsilon \quad \text{ならば} \quad P_x[\tau_{\{0\}} < \tau] \geq 1 - \frac{\varepsilon}{1-\beta}$$

が言えたことになる。この事実と補題 5.1 を併せると (ii) を得る。

定理 5.3  $v \geq 0$  なる  $D$  上で定義された有界関数とする。

もし  $\lim_{t \uparrow \tau_{\{0\}}} v(X_t)$  a. s on  $\{\tau_{\{0\}} < \tau\}$  ならば  
 $\exists C : \text{定数.} \quad \lim_{t \uparrow \tau_{\{0\}}} v(X_t) = C$  a. s on  $\{\tau_{\{0\}} < \tau\}$ .

証明 もしある  $a$  があつて

$$P_x[\lim_{t \uparrow \tau_{\{0\}}} v(X_t) > a, \tau_{\{0\}} < \tau] > 0,$$

$$P_x[\lim_{t \uparrow \tau_{\{0\}}} v(X_t) \leq a, \tau_{\{0\}} < \tau] > 0$$

ならば矛盾を出せばよい。いま  $v$  は適当に  $\mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$  に拡張してそれを改めて  $\tilde{v}$  と書く。

$$W_1(x) = P_x[\overline{\lim_{t \uparrow \tau_{\{0\}}} \tilde{v}(X_t)} > a; \xi_0 = 1] > 0$$

$$W_2(x) = P_x[\overline{\lim_{t \uparrow \tau_{\{0\}}} \tilde{v}(X_t)} \leq a; \xi_0 = 1] > 0$$

とおく。そうすると  $W_1, W_2 \in \underline{H}_b$  かつ

$$u_1 = W_1 + W_2, \quad 0 \leq W_1$$

となる。よって命題 5.3 を用いると

$$\exists C > 0 : \quad W_1 = CW_2$$

となる。故に

$$(5.29) \quad \lim_{t \uparrow \tau_{\{0\}}} W_1(X_t) = C \lim_{t \uparrow \tau_{\{0\}}} W_2(X_t)$$



他方

$$(5.30) \quad \lim_{\uparrow \tau_{\{0\}}} W_1(X_t) = I_{\left[ \overline{\lim_{\uparrow \tau_{\{0\}}} v(X_t)} > a ; \xi_0 = 1 \right]}$$

$$\lim_{\uparrow \tau_{\{0\}}} W_2(X_t) = I_{\left[ \overline{\lim_{\uparrow \tau_{\{0\}}} v(X_t)} \leq a ; \xi_0 = 1 \right]}$$

となる。但し  $I_A$  は  $A$  の特性関数である。明らかに (5.29) と (5.30) は矛盾する。

(証明終り)。

注意 5.3 標準生成要素 (5.2) をもつ Dirichlet 空間の確率論を使わない構成は Fukushima [17] で論じられている。

このようにエネルギー測度が特異になる場合の拡散過程は Brown 運動等ときわだっただけの違いを示している。この  $X$  は  $x_1$ -軸上の点では補題 5.4, 定理 5.1 からその両側から  $x_1$ -軸に tangentially へのみ近づくことが出来る。上の考察は  $x_1$ -軸上では  $x_1$ -軸方向の path の振動と  $x_2$ -軸方向の振動を比較する時前者がきわだって大きいことを示している。

注意 5.4 福島 [15] に従って集合  $E$  の  $\alpha_0$ -容量の概念をつぎの形で定義する。

$E$  は開集合でその閉包が compact の時

$$G_E = \{ u \in \mathcal{F} ; u \geq 1 \text{ a. e. (m) on } E \}$$

とし,

$$C(E) \equiv \text{Cap}(E) = \inf_{u \in G_E} \epsilon_{\alpha_0}(u, u)$$

とおき  $E$  の  $\alpha_0$ -容量という。

この概念を用いるとこの節で論じた拡散過程の性質と Brown 運動の対応する性質の相互関係の一部は dominate される時の一般論であることがわかる。

いま  $X^{(2)}$  が  $X^{(1)}$  によって dominate されるとする。  $X^{(1)}$  に対応する  $\mathcal{L}_2$ -Dirichlet 空間を  $\mathcal{F}_\alpha^{(1)}$  とし, その双線型形式を  $e_\alpha^{(1)}$  とする。集合  $E$  の  $X^{(1)}$  に関する  $\alpha_0$ -容量をそれぞれ  $C^{(1)}(E)$  とすれば

$$C^{(1)}(E) \geq C^{(2)}(E)$$

となる。実際

$$C^{(1)}(E) = \inf_{\substack{u \in \mathcal{F}^{(1)} \\ u \geq 1 \text{ on } E, a, e(m)}} \varepsilon_{\alpha_0}^{(1)}(u, u) \cong \inf_{\substack{u \in \mathcal{F}^{(2)} \\ u \geq 1 \text{ on } E, a, e(m)}} \varepsilon_{\alpha_0}^{(1)}(u, u)$$

$$\cong \inf_{\substack{u \in \mathcal{F}^{(2)} \\ u \geq 1 \text{ on } E, a, e(m)}} \varepsilon_{\alpha_0}^{(2)}(u, u) = C^{(2)}(E)$$

## §6 回転不変な拡散過程

微分方程式論の形式的な応用ではその存在が自明ではないが、実際構成的な存在証明の出来るクラスとして回転不変な拡散過程があることは Ito-McKean[26] や Galmarino[19] によって示された。ここではそれらの結果を Wentzell[56] の方法で整理して紹介する。こゝでの考えは一般の拡散過程の構成に役にたつ。

$D = R^3$  とし、 $O(3)$  は  $R^3$  の直交変換全体の作る群とする。 $D$  の極座標を  $D \ni x = (r, \xi)$  ,  $r \in [0, \infty)$  ,  $\xi \in S^{(2)}$  で表わす。

定義 6.1  $D$  上の拡散過程  $X$  が回転不変であるとは次の条件がみたされることである：

$P(t, x, A)$  を  $X$  の推移確率とすると、

$$(6.1) \quad P(t, x, A) = P(t, gx, gA), \quad \forall g \in O(3), \quad \forall x \in D, \quad \forall A \in \mathcal{F}(D).$$

これからの話では事情を簡単にするためにつぎのことを仮定する。

仮定 6.1 (i)  $G_\alpha$  を  $X$  の Green 作用素とすると、

$$G_\alpha: C_0(D) \rightarrow C_0(D)$$

(ii) 任意の  $t > 0$  に対して

$$P_x \left[ \int_0^t I_{\{0\}}(X_s) ds > 0 \right] = 0, \quad \forall x \in D.$$

まづ 2, 3 の補題を準備するための記号を導入する。

$$C_{(n)} = \{ f; f \text{ は } (0, \infty) \text{ で連続で, } \lim_{x \rightarrow 0} f(x) = \lim_{x \rightarrow \infty} f(x) = 0 \}, \quad n > 1,$$

$$C_{(0)} = \{ f; f \text{ は } [0, \infty) \text{ で連続で, } \lim_{x \rightarrow \infty} f(x) = 0 \}$$

とする。

$\{ S_n^\ell; \ell = 0, 1, \dots, 2n \}$  は通常の order  $n$  の球面調和関数の族とする。

$$\underline{I} = \left\{ \sum_n \sum_\ell f_{n,\ell}(\gamma) S_n^\ell(\xi); f_{n,\ell} \in C_{(n)}, \text{ 有限和} \right\}$$

とおけば

補題 6.1 (Wentzell[56])。  $\underline{I}$  は  $C_0(D)$  の中で dense である。

証明  $\sum_n \sum_{\ell} z_{n,\ell} S_n^{\ell}(\xi)$  の形の有限和の全体は  $S^{(2)}$  上の連続関数の空間で dense である。このことと Weirstrass の近似定理を用いると結論が出る。 (証明終り)

補題 6.2 (Wentzell[56])。線型作用素

$$B : C_0(D) \longrightarrow C_0(D)$$

が回転不変とする。その時つぎのことが言える。

(i)  $D(B)$  を  $B$  の定義域とし、 $S_n^{\ell}(\xi) f(\gamma) \in D(B)$ 、 $f \in C^{(n)}$  ならば

$$(6.2) \quad B(S_n^{\ell} f)(\gamma, \xi) = S_n^{\ell}(\xi) B(P_n(\cos \theta(\xi, \cdot)) f)(\gamma, \xi)$$

ここで  $P_n$  はルジャンド多項式で  $\theta(\xi, \eta)$ 、 $\xi, \eta \in S^{(2)}$  は  $\xi$  と  $\eta$  の間の角を表わす。

(ii) (i) の  $f$  に対して

$$(6.3) \quad B^{(n)}(f) = B[P_n(\cos \theta(\xi, \cdot)) f]$$

とおけば

$$B^{(n)} : C^{(n)} \longrightarrow C^{(n)} \quad \text{線型}$$

になる。

(iii) (6.3) の  $B^{(n)}$  は  $B$  が有界ならば  $B^{(n)}$  もそうで、 $B^{(n)}$  のノルムは  $B$  のノルムをこえない。

証明  $\xi \in S^{(2)}$  とし、 $\vartheta_k^{(\xi)}$  を  $\xi$  のまわりの角  $2\pi k/p$  だけの回転とする。  $p > n$  なる整数をとる。その時

$$(6.4) \quad \frac{1}{p} \sum_{k=1}^p \vartheta_k^{(\xi)} S_n^{\ell}(\eta) = S_n^{\ell}(\xi) P_n(\cos \theta(\xi, \eta))$$

である。

$$\begin{aligned} B(S_n^{\ell} f)(\gamma, \xi) &= \frac{1}{p} \sum_{k=1}^p \vartheta_k^{(\xi)} B(S_n^{\ell} f)(\gamma, \xi) \\ &= B\left(\frac{1}{p} \sum_{k=1}^p \vartheta_k^{(\xi)} (S_n^{\ell} f)\right)(\gamma, \xi) \\ &= B(S_n^{\ell}(\xi) P_n(\cos \theta(\xi, \cdot)) f)(\gamma, \xi) \\ &= S_n^{\ell}(\xi) B(P_n(\cos \theta(\xi, \cdot)) f)(\gamma) \end{aligned}$$

となり(i)が言える。(6.3)の  $B^{(n)}$  が  $\xi$  に無関係になることは  $B$  が回転不変なことより出る。  $B^{(n)}$

が線型なことおよび(Ⅲ)は上の  $B^{(n)}$  の形より明らかである。

(証明終り)。

いま補題 6.2 を用いると

$$(6.5) \quad T_t^{(n)} : C_{(n)} \longrightarrow C_{(n)}$$

$$T_t^{(n)} f(\gamma) = T_t [P_n(\cos \theta(\xi, \cdot)) f](\gamma)$$

なる線型作用素が定まる。たゞし  $T_t$  は  $X$  の定める半群である。

補題 6.3 (6.5) の  $\{T_t^{(n)}; t \geq 0\}$  は非負 contraction な線型作用素の強連続な半群である。

証明 半群を作ることは補題 6.2 の(i)と  $\{T_t; t \geq 0\}$  が半群を作っていることは明らか。強連続なことは  $T_t$  がそうで、(6.5) の形と補題 6.2 の(Ⅲ)とを用いると言える。contraction な作用素であることは  $T_t$  がそうであることと、補題 6.2 の(Ⅲ)を併せると示せる。

つぎに  $P_0(\cos \theta(\xi, \eta)) = 1$  に注意すれば

$$\{T_t^{(c)}; t \geq 0\}$$

が非負な線型作用素の半群であることが言える。つぎに

$$(6.6) \quad |P_n(\cos \theta)| \leq 1$$

に注意する。いま  $\{T_t^{(n)}; t \geq 0\}$  に対応する Hille-Yosida の意味の生成作用素を  $A_n$  とし、その定義域を  $D(A_n)$  とする。

$f \in D(A_n)$  で  $\gamma_0$  は  $f$  の正の最大値をとる点とする。

$$T_t^{(n)} f(\gamma_0) = T_t^{(c)} f(\gamma_0) - T_t [(1 - P_n(\cos \theta(\xi, \cdot))) f](\gamma_0)$$

$$\leq f(\gamma_0) - T_t [(1 - P_n(\cos \theta(\xi, \cdot))) f](\gamma_0)$$

そこで  $T_t$  が拡散に対応していることに注意すれば (6.6) より

$$(6.7) \quad A_n f(\gamma_0) \leq 0$$

が言える。この (6.7) より Hille-Yosida の定理より  $T_t^{(n)}$  が非負な作用素であることが言える。

(証明終り)

この補題 6.3 より回転不変な拡散過程  $X$  が 1 つあると、半群の集まり  $\{T_t^{(n)}; t \geq 0; n \geq 0\}$  が対応している。  $X$  が拡散であることから  $\{T_t^{(n)}; t \geq 0\}$  も拡散に対応することは容易に確かめられる。したがってそれに対応する 1 次元拡散過程を  $X^{(n)}$  とすれば

$$(6.8) \quad X \longleftrightarrow \{X^{(n)}; n \geq 0\}$$

の対応が得られる。ところが

$$(6.9) \quad T_t^{(n)} f = T_t^{(n)} f - T_t \left[ (1 - P_n(\cos \theta(\xi, \cdot))) f \right]$$

と(6.6)を用いると  $X^{(n)}$  は  $X^{(0)}$  の subprocess であることが言える。

Galmarino[19]は一般の場合を決定しているが、こゝでは対称な拡散過程を目標にしていることを考えに入れてつぎのことを仮定する。

仮定 6.2  $X^{(0)}$  は  $(0, \infty)$  を正則区間として持つ。

上の注意と併せると  $X^{(n)}$  が  $(0, \infty)$  を正則区間に持っている。よって一次元拡散過程の結果を用いるとつぎのことが言える。

$$(6.10) \quad k_n^{(t)}(dr) = t^{-1} (1 - T_t^{(n)} 1(r)) dr$$

とおく。こゝで  $n \geq 1$  に対しては  $T_t^{(n)} : C_{(0)} \rightarrow C_{(0)}$  であるがそれが拡散に対応しているので自然に有界可測関数までひろげられるのでその意味に用いている。

補題 6.4  $f$  を  $(0, \infty)$  の compact な台を持つ関数で  $C_{(0)}$  に属するとすれば、ある測度  $k_n$  が存在して

$$(6.11) \quad \lim_{t \downarrow 0} \int_0^\infty f(r) k_n^{(t)}(dr) = \int_0^\infty f(r) k_n(dr)$$

となる。

証明は一次元拡散過程の研究で知られている。(Ito-McKean[26])。

さらにつぎのことが言える。

補題 6.5 任意の  $n \geq 1$  に対して

$$k_n(dr) = \frac{n(n+1)}{2} k_1^*(dr) + k_0(dr), \quad k_1^*(dr) = k_1(dr) - k_0(dr)$$

となる。

証明 証明を始める前に

$$(6.12) \quad \lim_{\theta \downarrow 0} \frac{1 - P_n(\cos \theta)}{1 - \cos \theta} = \frac{1}{2} n(n+1)$$

に注意する。(6.11)を考える時に使ったような  $f$  に対して、

$$\begin{aligned} \int_0^\infty f(r) k_n(dr) &= \lim_{t \downarrow 0} \int_0^\infty f(r) \frac{1 - T_t [P_n(\cos \theta(\xi, \cdot))](r, \xi)}{t} dr \\ &= \lim_{t \downarrow 0} \int_0^\infty f(r) \frac{1 - T_t 1(r)}{t} dr + \lim_{t \downarrow 0} \int_0^\infty f(r) \frac{T_t [1 - P_n(\cos \theta(\xi, \cdot))](r, \xi)}{t} dr \\ &= \int_0^\infty f(r) k_0(dr) + \lim_{t \downarrow 0} \int_0^\infty f(r) \frac{T_t [1 - P_n(\cos \theta(\xi, \cdot))](r, \xi)}{t} dr \end{aligned}$$

が成り立つ。ところで

$$\begin{aligned} &\lim_{t \downarrow 0} \int_0^\infty f(r) \frac{T_t [1 - P_n(\cos \theta(\xi, \cdot))](r, \xi)}{t} dr \\ &= \lim_{t \downarrow 0} \int_0^\infty f(r) \frac{T_t [1 - \cos \theta(\xi, \cdot)](r, \xi)}{t} dr \frac{n(n+1)}{2} \\ &+ \lim_{t \downarrow 0} \int_0^\infty f(r) \frac{T_t \left\{ (1 - \cos \theta(\xi, \cdot)) \left[ \frac{1 - P_n(\cos \theta(\xi, \cdot))}{\frac{1}{2} n(n+1)(1 - \cos \theta(\xi, \cdot))} - 1 \right] \right\}}{t} dr \frac{n(n+1)}{2} \end{aligned}$$

となる。

上式の最後の式の第1項は

$$\frac{n(n+1)}{2} k_I^*(dr)$$

に等しいことは定義より明らか。

つぎに任意の  $\varepsilon > 0$  に対し  $U_\varepsilon(\xi)$  なる  $\xi$  の近傍が存在し

$$(6.13) \quad \left| \frac{1 - P_n(\cos \theta(\xi, \eta))}{\frac{1}{2} n(n+1)(1 - \cos \theta(\xi, \eta))} - 1 \right| \leq \varepsilon \quad \eta \in U_\varepsilon(\xi) \subset S^{(2)}$$

となっている。一方

$$\lim_{t \downarrow 0} \frac{T_t [(1 - \cos \theta(\xi, \cdot)) I_{U_\varepsilon(\xi)}(\cdot)](r, \xi)}{t} = 0$$

しかもこの収束は任意の閉区間  $[r_0, r_1]$ ,  $r_0 > 0$ , に属する  $r$  に関して一様である。故に

$$\lim_{t \downarrow 0} \left| \int_0^\infty f(r) \frac{T_t \left\{ (1 - \cos \theta(\xi, \cdot)) \left[ \frac{1 - P_n(\cos \theta(\xi, \cdot))}{\frac{1}{2} n(n+1)(1 - \cos \theta(\xi, \cdot))} - 1 \right] \right\}}{t} dr \right| = 0$$

である。故に以上のことを併せると

$$\int_0^\infty f(r) k_n(dr) = \int_0^\infty f(r) k_0(dr) + \frac{n(n+1)}{2} \int_0^\infty f(r) k_1^*(dr)$$

が言えて結論を得る。

(証明終り)。

定理 6.1  $X^{(n)}$ ,  $n \geq 1$ , は  $X^{(0)}$  とその非負, 連続な additive functional  $\varphi_t$  によって  
 つぎの形で定まる:

$$(6.14) \quad T_t^{(n)} f(r) = E^{(0)} \left[ e^{-\frac{n(n+1)}{2} \varphi_t} f(r(t)) \right]$$

ただし,  $X^{(0)} = \{ r(t); t \geq 0, P_r^{(0)}, r \in [0, \infty) \}$  とする。

証明  $X^{(n)}$ ,  $n \geq 1$  が  $X^{(0)}$  の subprocess になっていることは先に注意したが, 補題 6.5 は一  
 次元拡散過程に関する結果によれば,  $X^{(n)}$  を決める  $X^{(0)}$  の非負, 連続な additive functional  
 $\varphi_t^{(n)}$  が

$$\varphi_t^{(n)} = \frac{n(n+1)}{2} \varphi_t^{(1)}$$

の形をしていることを示している (Ito-McKean[26])。

(証明終り)。

よって(6.8)の対応は

$$(6.15) \quad X \longleftrightarrow \{ T_t^{(0)}, k_1^* \}$$

の対応と考えるとよいことになる。

いま

$$(6.16) \quad r(t) = \| X(t) \|^2$$

とおけば  $\underline{r} \equiv \{ r(t), t \geq 0, P_{(r, \xi)} \}$  が  $X^{(0)}$  と同等な拡散過程である。いま  $\{ r(t); t \geq 0 \}$   
 より生成される  $\sigma$ -field を  $\mathcal{F}^{(r)}$  とすれば(6.14)は

$$(6.17) \quad E_{(r, \xi)} [ S_n^\xi (f(t)) / \mathcal{F}^{(r)} ] = e^{-\frac{n(n+1)}{2} \varphi_t}$$

を意味している。ここで  $X_t = (r(t), \xi(t))$ ,  $\varphi_t$  は  $k_1^*$  に対応する  $\underline{r}$  の非負, 連続な  
 additive functional である。一方  $S^2 \ni \xi = (\psi, \theta)$ ,  $\psi$ : colatitude とした時, 球面ラプラス  
 作用素は



$$(6.18) \quad \Delta = \frac{1}{\sin \phi} \frac{\partial}{\partial \phi} \sin \phi \frac{\partial}{\partial \phi} + (\sin \phi)^{-2} \frac{\partial^2}{\partial \theta^2}$$

で表わされるが  $\frac{1}{2} \Delta$  を Hille-Yosida の意味の生成作用素とする球面上の Brown 運動  $\{\eta(t), t \geq 0, P_r\}$  に対して

$$(6.18) \quad E_r [ S_n^\ell (\eta(t)) ] = e^{-\frac{n(n+1)}{2} t}$$

が成り立つことに注意すれば定理 6.1 は回転不変な拡散過程が球面上の Brown 運動と  $X^{(0)}$  のいわゆる skew-product で構成されていることを示している。

つぎに上の skew-product の方法が解析的な定式化をしたらどうなるかを示す。

$X^{(n)}$  の Green 作用素を  $G_\alpha^{(n)}$  とする。

$$\mathbb{I}^* = \left\{ \sum_n \sum_\ell f_{n,\ell}(r) S_n^\ell(\xi); f_{n,\ell} = G_\alpha^{(n)} g_{n,\ell}, g_{n,\ell} \in C_{(n)} \right\}$$

の形の集まりを考えると、 $X$  の Hille-Yosida の意味の生成作用素  $A$  についてつぎのことが言える。

任意の  $v = \sum_n \sum_\ell f_{n,\ell} S_n^\ell \in \mathbb{I}$  に対して

$$(6.19) \quad \begin{cases} (\alpha - A) u = v \\ u = \sum_n \sum_\ell G_\alpha^{(n)} g_{n,\ell} S_n^\ell \in \mathbb{I}^* \end{cases}$$

なる解  $u$  が存在する。(6.19) は  $\{X^{(n)}, n \geq 0\}$  から  $X$  を構成して行く方法を指示している。

つぎに仮定 6.1, 6.2 の下で  $X$  の生成要素を考えたいが、§ 3 ですでに注意しておいたようにこの場合は全体での座標を考えるより局所的座標を採用した方が都合がよい。すなわち  $S^*(\phi)$  を

$$ds^*(\phi) = \frac{d\phi}{\sin \phi}$$

なるように定めると、 $(S(r), S^*(\phi), \theta)$  が局所座標を与える。ただし、ここで  $S(r)$  は  $X^{(0)}$  の標準尺度である。(Ito-McKean[26])。

$X$  が

$$\begin{cases} m(dx) = m^*(dr) d\xi \\ m^*(dr) : X^{(0)} \text{ の速度測度} \\ d\xi : \text{正規化された } S^{(2)} \text{ 上の一様測度} \end{cases}$$

とする時、 $X$  が  $m$  に関し、仮定 3.1, 3.2 をみたすことは本質的には § 5 の時と同じにして示される。そのためには  $X^{(0)}$  に関し、仮定 6.1 から次のことが言えることに注意すればよい。

$$P_{(r,\xi)}[\varphi_t \in ds, r_t \in dr'] = q(ds; t, r, r') m^*(dr')$$

と書け、 $q(ds; t, r, r')$  は  $r$  と  $r'$  に関して対称である。後は § 5 と同じであるので省略する。

つぎに Ito の公式を使って § 5 と同じ計算をすれば、充分小さな台を持った  $C^\infty$  - 関数に関して

$$(6.20) \quad \begin{aligned} \varepsilon(u, v) = & \int_D v(r, \xi) \left[ D_s^+ u(dr, \xi) + \frac{1}{2} \Delta_\xi u(r, \xi) k_1^*(dr) \right] d\xi \\ & + \int_D v(r, \xi) u(r, \xi) k_0(dr) d\xi \end{aligned}$$

が得られる。ここで  $D_s^+$  は  $S(r)$  による  $u(r, \xi)$  の  $r$  の関数としての右微分を表わし、 $\Delta_\xi$  は  $u(r, \xi)$  を  $\xi$  の関数として球面上のラプラスの作用素をほどこすこと。このことから  $X$  の生成要素

$$\{ (S(r), S^*(\phi), \theta), m(dx), (v_{ij}), k \}$$

はつぎの形で与えられる。

$$(6.21) \quad \begin{cases} v_{ij} = 0 & , \quad i \neq j \\ v_{11} = ds(r) d\xi \\ v_{22} = \frac{1}{2} dk_1^*(dr) ds^*(\phi) d\theta \\ v_{33} = \frac{1}{2} dk_1^*(dr) ds^*(\phi) d\theta \\ k = k_0(dr) d\xi \end{cases}$$

## § 7 skew-productで構成される拡散過程

前の2つの節での考察から拡散過程の構成で skew-product の方法が非常に役に立つことがわかった。ここではその方法を  $R^n$  で系統的に使うことを考えてみる。

$D = R^n$  上の拡散過程  $X = \{ X_t, t \geq 0, \underline{M}_t, P_x \}$  で、つぎのような標準生成要素  $G = \{ (s_1, \dots, s_n), m, (\nu_{ij}), k \}$  :

$$(7.1) \quad \left\{ \begin{array}{l} s_j(x) = x_j, \quad x = (x_1, \dots, x_n) \\ m(dx) = dx \\ \nu_{ij} = 0 \quad i \neq j \\ \nu_{11}(dx) = \dots = \nu_{n-1, n-1}(dx) = \frac{1}{2} dx \\ \nu_{nn}(dx) = e(dx_1 \dots dx_{n-1}) dx_n, \quad e \text{ は } R^{n-1} \text{ 上の非負 Radon 測度} \\ k = 0 \end{array} \right.$$

をもつものを構成するのが目標である。そのためにまず  $n$  次元 Brown 運動  $B = \{ B_t, t \geq 0, \underline{M}_t, P_x \}$  を考える。

$$B_t = (B_t^{(1)}, \dots, B_t^{(n)}) \in R^n$$

の形に座標表示しておいて、

$$\underline{M}^* = \{ (B_t^{(1)}, \dots, B_t^{(n-1)}), t \geq 0 \} \text{ で生成される } \sigma\text{-field}$$

とする。

仮定 7.1  $\underline{M}^*$  可測な  $B$  の非負連続な additive functional  $\varphi_t$  が存在し、任意の  $f \in \mathcal{O}(D)$  に対して

$$(7.2) \quad E_x \left[ \int_0^\infty e^{-\alpha t} f(B_t) d\varphi_t \right] = 2 \int_{R^2} g_\alpha(x, y) f(y) \nu_{nn}(dy), \quad \forall \alpha > 0$$

ただし、

$$g_\alpha(x, y) = \int_0^\infty e^{-\alpha t} \left( \frac{1}{\sqrt{2\pi t}} \right)^n e^{-\frac{\|x-y\|^2}{2t}} dt$$

さらに

$$P_x [\varphi_t : \text{狭い意味の } t \text{ に関する増加関数}] = 1, \quad x \in D,$$

をみます。

注意 7.1 仮定 7.1 は任意の  $R^{n-1}$  上の非負 Radon 測度に対しては成立しない。それらの事情については McKean-Tanaka[40] または Ito-McKean[26] 参照。

以下の話に役にたつのは次の事実である。

補題 7.1 任意の  $f \in \mathcal{D}(R^{n-1})$ ,  $\alpha > 0$  に対して

$$(7.3) \quad E_{(\xi, x_0)} [e^{-\alpha \varphi_t} f((B_t^{(1)}, \dots, B_t^{(n-1)})] = \int_0^\infty \int_{R^{n-1}} e^{-\alpha s} f(\eta) g(ds; t, \xi, \eta) d\eta$$

が成立つような  $q(ds; t, \xi, \eta)$  が存在し、つぎの性質をもつ：

(i) 任意に因定した  $(t, \xi)$  に関して

$$\mu(ds d\eta) \equiv q(ds; t, \xi, \eta) d\eta$$

は確率測度である。

(ii)  $q(ds; t, \xi, \eta)$  は  $\xi$  と  $\eta$  に関して対称である。

証明 (7.3) をみます  $q$  が存在することは  $n-1$  次元 Brown 運動の推移確率が Lebesgue 測度に関して密度を持つので、その  $e^{-\alpha \varphi_t}$  - subprocess も同様な性質をもつことから言える。(i) の性質は定義より明らか。(ii) の性質も  $n-1$  次元 Brown 運動の  $e^{-\alpha \varphi_t}$  - subprocess の推移確率が対称な密度を持つことから言える。

またこれらの事情をしらべるには Hunt [22] の考えも使える。

(証明終り)。

そこで

$$(7.4) \quad \begin{cases} X_t^{(i)} = B_t^{(i)}, & i = 1, 2, \dots, n-1, \\ X_t^{(n)} = B_{\varphi_t}^{(n)} \\ X_t = (X_t^{(1)}, \dots, X_t^{(n)}) \end{cases}$$

とおけばつぎのことが言える。

$$\underline{M}_t^0 = \{ X_s ; s \leq t \} \text{ で生成される } \sigma\text{-field}$$

とする。

定理 7.1  $X = \{ X_t; t \geq 0, \underline{M}_t, P_x \}$  は  $R^n$  上の拡散過程でその生成要素は (7.1) で与えられ, 推移確率は

$$(7.5) \quad \begin{cases} P(t, x, dy) = p(t, x, y) dy \\ p(t, x, y) = \int_0^\infty \frac{1}{\sqrt{2\pi s}} e^{-\frac{(x_n - y_n)^2}{2s}} q(ds; t, (x_1, \dots, x_{n-1}), (y_1, \dots, y_{n-1})) \end{cases}$$

となる。

証明 任意の  $f \in \mathcal{D}(R^{n-1})$ ,  $g \in \mathcal{D}(R^1)$  に対してつぎの式がなりたつ。

$$\begin{aligned} & E_x \left[ f(X_{t+s}^{(1)}, \dots, X_{t+s}^{(n-1)}) g(X_{t+s}^{(n)}) / \underline{M}_t^0 \right] \\ &= E_x \left[ f(B_{t+s}^{(1)}, \dots, B_{t+s}^{(n-1)}) g(B_{\varphi_t + \varphi_s}^{(n)}(\theta_t w)) / \underline{M}_t^0 \right] \\ &= E_x \left[ f(B_{t+s}^{(1)}, \dots, B_{t+s}^{(n-1)}) E_x \left[ g(B_{\varphi_t + \varphi_s}^{(n)}(\theta_t w)) / \underline{M}_t^0 \otimes \underline{M}_s^* \right] / \underline{M}_t^0 \right] \\ &= E_x \left[ f(B_{t+s}^{(1)}, \dots, B_{t+s}^{(n-1)}) \int_{R^1} g(y_n) \frac{1}{\sqrt{2\pi\varphi_s}(\theta_t w)} e^{-\frac{(B_{\varphi_t}^{(n)} - y_n)^2}{2\varphi_s(\theta_t w)}} d y_n / \underline{M}_t^0 \right] \\ &= E_{(B_t^{(1)}, \dots, B_t^{(n-1)}, B_{\varphi_t}^{(n)})} \left[ f(B_s^{(1)}, \dots, B_s^{(n-1)}) g(B_{\varphi_s}^{(n)}) \right] \\ &= E_{X_t} \left[ f(X_s^{(1)}, \dots, X_s^{(n-1)}) g(X_s^{(n)}) \right] \end{aligned}$$

よって Markov 性が成りたつ。道の連続性は明らかで, 推移確率が (7.5) の形になることも明らかであるので後は生成要素をみればよい。

仮定 3.1, 3.2 をみたまことは  $q$  の  $\xi$  と  $\eta$  についての対称性より示される。

つぎに Ito の変換公式 (1.1) を用いると任意の  $u \in \mathcal{D}(R^n)$  に対して

$$u(X_t) - u(X_0) = \sum_{i=1}^n \int_0^t \frac{\partial}{\partial x_i} u(X_s) dx_s^i + \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{n-1} \int_0^t \frac{\partial^2}{\partial x_i^2} u(X_s) ds + \frac{1}{2} \int_0^t \frac{\partial^2}{\partial x_n^2} u(X_s) d\varphi_s$$

となる。故に

$$T_t u(x) - u(x) = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{n-1} \int_0^t \int_{R^n} p(s, x, y) \frac{\partial^2}{\partial x_i^2} u(y) dy + \frac{1}{2} \int_0^t \int_{R^n} p(s, x, y) \frac{\partial^2}{\partial x_n^2} u(y) d\nu_{nn}(y) \times 2$$

となり,

$$(7.6) \quad \alpha G_\alpha u(x) - u(x) = \sum_{i=1}^n \int_{\mathbb{R}^n} g_\alpha^*(x, y) \frac{\partial^2}{\partial x_i^2} u(y) \nu_{ii}(dy)$$

$$g_\alpha^*(x, y) = \int_0^\infty e^{-\alpha t} p(t, x, y) dt$$

が示される。(7.6)より任意の  $u, v \in \mathcal{D}(D)$  に対して

$$(7.7) \quad e(u, v) = \sum_{i=1}^n \int_D \frac{\partial u}{\partial x_i}(x) \frac{\partial v}{\partial x_i}(x) \nu_{ii}(dx), \quad \mathcal{D}(D) \subset \mathcal{F}_\alpha$$

を示すのは § 5 の補題 5.1 の場合と全く同じである。(証明終り)

注意 7.2 § 5 の場合と同じ考えで仮定 3.3 がみたされていることも示せる。

(7.1) の  $e$  としては  $\mathbb{R}^1$  上の  $\sigma$ -finite な Radon 測度  $m_i^*$ ,  $i=1, 2, \dots, n-1$ , より

$$e(dx_1 \cdots dx_{n-1}) = m_1^*(dx_1) \cdots m_{n-1}^*(dx_{n-1})$$

として作ったものをふくむ。しかし仮定 7.1 はその形でないものも実際ふくんでいることは良く知られている。

注意 7.3 例 4.1 と同じ考えで、定理 7.1 の  $X$  は生成要素が

$$\left\{ \begin{array}{l} s_j(x) = x_j, \quad x = (x_1, \dots, x_{n-1}) \\ m(dx) = e(dx_1 \cdots dx_n) \\ \nu_{ij}(dx) = 0 \quad i \neq j \\ \nu_{ii}(dx) = \frac{1}{2} dx, \quad i=1, 2, \dots, n-1 \\ k = 0 \end{array} \right.$$

なる  $n-1$  次元の拡散過程と 1 次元 Brown 運動の直積として出来る拡散過程と同じ到達確率を持つことがわかる。そのように考えると  $n \geq 3$  の時は例 4.1 で作ったもので定理 7.1 で作ったものにふくまれないものもあるが、逆もまた言える。

前の節で注意した skew-product と Wentzell の方法の関連を具体的に示すために便宜的に  $D$  は

$R^n$ でなく,

$$D = R^{n-1} \times (0, \pi)$$

として考える。記号として

$$h_k(\xi) = \sin k \xi, \quad \xi \in (0, \pi)$$

を固定する。

$$\underline{I} = \left\{ \sum_k f_k(x_1, \dots, x_{n-1}) h_k(x_n); f_k \in C_0(R^{n-1}), \text{和は有限和} \right\}$$

とする。 $e(dx)$ は $R^{n-1}$ 上の非負Radon測度で、任意の $k \geq 0$ に対して

$$(7.8) \quad \forall u(x) = \frac{e_u(dx) - k^2 e(dx)u}{2dx}$$

が $C_0(R^{n-1})$ 上の非負, contractionな線型作用素の強連続な半群 $T_t^{(k)}$ の生成作用素を作るようなものとする。さらに任意の空でない開集合 $A$ に対して $e(A) > 0$ とする。たゞし,  $-e_u(dx)$ は $n-1$ 次元のニュートン・ポテンシャル論における $u$ のRiesz測度とする。

$\{T_t^{(k)}; t \geq 0\}$ のGreen作用素を $G_\alpha^{(k)}$ とする。

$$\underline{I}^* = \left\{ \sum_k g_k(x_1, \dots, x_{n-1}) h_k(x_n); g_k = G_\alpha^{(k)} f_k, f_k \in C_0(R^{n-1}) \right\}$$

とおけば

$$(7.9) \quad \begin{aligned} A &: \underline{I}^* \longrightarrow \underline{I} \\ Au(x) &= \frac{e_u(dx_1 \cdots dx_{n-1}; x_n) + \left( \frac{\partial^2}{\partial x_n^2} u(x_1 \cdots x_n) \right) e(dx_1 \cdots dx_{n-1}) dx_n}{2dx} \end{aligned}$$

が定義出来る。こゝで $e_u(dx_1 \cdots dx_{n-1}; x_n)$ は $u(x_1, \dots, x_{n-1}, x_n)$ で $x_n$ は固定して $(x_1, \dots, x_{n-1})$ の関数と考えた時の(7.8)の $e_u$ に相当するものである。

### 補題 7.2 方程式

$$(7.10) \quad (\alpha - A)u = v, \quad \alpha > 0,$$

は任意の $v \in \underline{I}$ に対して $u \in \underline{I}^*$ なる解をもつ。

証明  $v \in \underline{I}$ で

$$v(x_1, \dots, x_n) = \sum_k f_k(x_1, \dots, x_{n-1}) h_k(x_n)$$

の時

$$u(x_1, \dots, x_n) = \sum_k G_\alpha^{(k)} f_k(x_1, \dots, x_{n-1}) h_k(x_n)$$

とおけば (7.10) をみたす。実際

$$\begin{aligned}
 (\alpha - A)u(x) &= \sum_k \left\{ \alpha G_\alpha^{(k)} f_k - \frac{e_{\alpha}^{(k)}(dx_1 \cdots dx_{n-1}) - k^2 G_\alpha^{(k)} f_k(x_1 \cdots x_{n-1}) e(dx_1 \cdots dx_{n-1})}{2 dx_1 \cdots dx_{n-1}} \right\} h_k(x_n) \\
 &= \sum_k f_k(x_1, \dots, x_{n-1}) h_k(x_n) = v(x)
 \end{aligned}$$

となる。

(証明終り)

補題 7.3 (7.9) の  $A$  は  $C_0(D)$  で最小の閉拡大をもつ。

証明  $u_n \in \mathbb{T}^*$ ,  $u_n \rightarrow 0$  in  $C_0(D)$

$$Au_n \rightarrow g \text{ in } C_0(D)$$

の時,

$$g = 0$$

を言えばよい。

$$(7.11) \quad u_n = \sum_k f_k^{(n)}(x_1, \dots, x_{n-1}) h_k(x_n) \quad (\text{有限和})$$

の形に表わされる。仮定より任意の  $k$  に対して

$$(7.12) \quad f_k^{(n)} \rightarrow 0 \text{ in } C_0(\mathbb{R}^{n-1})$$

である。このことは

$$f_k^{(n)}(x_1, \dots, x_{n-1}) = A_k \int_0^\pi u_n(x_1, \dots, x_{n-1}, x_n) h_k(x_n) dx_n$$

に注意すればよい。また (7.11) より

$$Au_n(x) = \sum_k \mathcal{A}^{(k)} f_k^{(n)}(x_1, \dots, x_{n-1}) h_k(x_n)$$

と  $Au_n \rightarrow g$  を併せると (7.12) の場合と同じにして

$$\exists g_k: \mathcal{A}^{(k)} f_k^{(n)}(x_1, \dots, x_{n-1}) \rightarrow g_k(x_1, \dots, x_{n-1}) \text{ in } C_0(\mathbb{R}^{n-1})$$

となる。故に

$$(7.13) \quad \begin{cases} f_k^{(n)} \rightarrow 0 & \text{in } C_0(\mathbb{R}^{n-1}) \\ \mathcal{A}^{(k)} f_k^{(n)} \rightarrow g_k & \text{in } C_0(\mathbb{R}^{n-1}) \end{cases}$$



故に  $\mathcal{G}_k^{(k)}$  が閉作用素なことに注意すれば

$$g_k = 0$$

よって

$$g = 0$$

が言える。

(証明終り)

定理 7.2 A の最小の閉拡大  $\bar{A}$  は

$$T_t : C_0(D) \rightarrow C_0(D)$$

なる非負, contraction な線型作用素の強連続な半群を作る。それに対応する拡散過程の生成要素  $G$  は (7.1) で与えられる。

証明 条件(1)は  $\underline{1}^*$  が  $C_0(D)$  で密なことを言えばよいが, § 6 の時と同じにして示される。条件(3)は補題 7.3 である。そこで定理 1.2 を応用するには条件(2)を確かめるとよい。ところが  $x^0$  で  $u$  が正の最大値をとれば

$$\frac{\partial^2}{\partial x_n^2} u(x_1^0, \dots, x_n^0) \leq 0$$

であるので, それを (7.9) に適用すれば後は  $x_n^0$  は固定されていて,  $(x_1, \dots, x_{n-1})$  に関する作用素として  $A$  を考えると (ii) の性質を持っているので条件(2)が言えたことになる。よって定理の前半が言える。

定理の后半を示すのには, (7.8) のような  $e(dx)$  に対しては (7.2) のような狭義増加で連続な additive functional  $\varphi_t$  が存在し, 定理 7.1 の skew-product の拡散過程を作れば,  $f \in C_0(R^{n-1})$  に対して

$$\begin{aligned} & E_{(x_1, \dots, x_{n-1}, x_n)} [ f(X_t^{(1)}, \dots, X_t^{(n-1)}) h_k(X_t^{(n)}) ] \\ &= E_{(x_1, \dots, x_{n-1}, x_n)} [ f(B_t^{(1)}, \dots, B_t^{(n-1)}) h_k(B_{\varphi_t}^{(n)}) ] \\ &= E_{(x_1, \dots, x_{n-1}, x_n)} [ f(B_t^{(1)}, \dots, B_t^{(n-1)}) e^{-k^2 \varphi_t} ] h_k(x_n) \end{aligned}$$

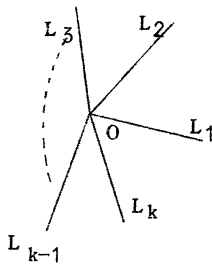
となるので, 構成した拡散過程の半群が定理 7.2 の  $T_t$  に一致することから言える。

(証明終り)

## § 8 Brown運動を dominate する拡散過程 (II)

これまで一般論としての生成要素のあり方とその逆としての生成要素から拡散過程を構成する問題を考えて来た。後の方のことは主として直積や *skew-product* の方法を用い一次元のものから積重ねて行く方法によって来た。現在のところそれ以外に有力な方法がみつからないが、それでは本質的に座標から決まるマルチンゲールが直交する場合はみ出すことが出来ない。この範囲にとまっている限り例えば1点から道が出て行く時どんな可能性があるかの基本的な問題の1つが解決されない。一般的にこの種の問題は Ito[28]で分析されたが、標語的に言えばその点の近傍の状態で規定される。ここでは § 5 の *skew-product* の場合の分析を基礎に拡散過程の可能性を広げて行く。まづ § 5 の結果の拡張から始める。

§ 5 と同様に  $0$  を共有する  $k$  本の直線  $L_1, L_2, \dots, L_k$  を考える。ただし  $(0 \in L_i, i=1, 2, \dots, k)$



$\mathbb{R}^2 - \{0\}$  上につぎの性質をみたす拡散過程

$$(8.1) \quad X = \{X_t; t \geq 0, \underline{M}_t, P_x\}$$

を考える:

- (i)  $x \in \mathbb{R}^2 \setminus [\bigcup_{i=1}^k L_i \cup \{0\}]$  の近傍で  $\mathbb{R}^2 \setminus [\bigcup_{i=1}^k L_i \cup \{0\}]$  にふくまれるところでは 2次元 Brown 運動に等しい。

(ii) 各  $x \in L_i$  の近傍で他の  $L_j, j \neq i$  をふくまないようなところでは、その  $L_i$  を  $x_1$ -軸に回転し重ね併せた時に  $x$  の対応する  $x'$  の対応する近傍における § 5 の拡散に等しい。

このような拡散過程が唯々1つ存在することは、 $\mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$  の各点の近傍では § 5 の結果より確かに存在するので後はつなぎ合せ (*recollement*) によって  $\mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$  上にひろげられることからわかる。(例えば Courrège-Priouret[11]参照)。

問題はこの (8.1) の  $X$  を  $\mathbb{R}^2$  全体へひろげることであるが、それより先に補助定理 5.3 の拡張より始める。記号は § 5 と同じ意味に用いる。

**定義 8.1**  $u \in \underline{H}$  とは  $u$  がつぎの (i), (ii), (iii) をみたすことである。

- (i)  $u$  は  $\mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$  で連続

- (ii)  $u$  は  $R^2 \setminus \left[ \bigcup_{i=1}^k L_i \cup \{0\} \right]$  で調和  
 (iii)  $u \in C^{(2)}(L_i)$ ,  $i=1, 2, \dots, k$  かつ

$$2 \frac{\partial^2 u}{\partial \ell^2} + \left[ \frac{\partial u}{\partial m} \right] = 0 \quad \text{on } L_i, \quad i=1, 2, \dots, k.$$

そのときつぎのことが成り立つ。

命題 8.1  $\underline{H}_b = \{ u \in \underline{H} ; u : \text{有界} \}$  とすれば  $k$  個の基底をもつ。すなわち  $u_1, u_2, \dots, u_k \in \underline{H}_b$  が存在し、任意の  $u \in \underline{H}_b$  は

$$(8.2) \quad u = \sum_{i=1}^k c_i u_i, \quad c_i : \text{定数}, \quad i=1, 2, \dots, k$$

と書け、その表現は一意的である。

注意 8.1 いま原点  $0$  への到達時間

$$\tau_0 = \begin{cases} \inf \{ t ; \lim_{s \uparrow t} X_s = 0 \} & , \quad \{ \} \neq \emptyset \\ \infty & , \quad \text{他の場合} \end{cases}$$

とおけば以下の証明をみればわかるように (8.2) の  $u_i$  としては

$$(8.3) \quad u_i(x) = P_x [ X_t \rightarrow 0, \text{tangentially on } L_i, t \uparrow \tau_0 ]$$

ととれる。

命題の証明 まづ

$$\eta_1 = \begin{cases} \inf \{ t ; X_t \in L_1 \cup L_2 \cup \dots \cup L_{i-1} \cup L_{i+1} \cup \dots \cup L_k \}, \{ \} \neq \emptyset \\ \infty & , \quad \text{他の場合} \end{cases}$$

すなわち、 $L_1 \cup L_2 \cup \dots \cup L_{i-1} \cup L_{i+1} \cup \dots \cup L_k$  への到達時間とする。

まづ一般的に  $R^2 \setminus \{0\}$  の任意の  $x$  の近傍で考えると  $X$  は §5 の場合と同じなことで強マルコフ性を用いると

$$(8.4) \quad u_i(x) = P_x [ \{ \tau_0 < \infty \} \cup \{ X_t \rightarrow 0 \text{ tangentially on } L_i, t \uparrow \tau_0 \} ]$$

とおけば

$$(8.5) \quad u_i \in \underline{H}_b, \quad i=1, 2, \dots, k,$$

が言える。

つぎに

$$P_x [\exists r : \text{有理数} < \tau_0 : X_t \in R^2 \setminus [\bigcup_{i=1}^k L_i \cup \{0\}], r \leq \forall t < \tau_0.] = 0$$

が2次元Brown運動の性質から言える。こゝで定理5.2を用いると

$$(8.6) \quad u_i(x) \geq P_x [\tau_0 < \eta_i] \rightarrow 1, \quad x \in L_i, \quad x \rightarrow 0$$

が言える。故に

$$(8.7) \quad u_i(x) \leq 1 - P_x [\tau_0 < \eta_j] \rightarrow 0, \quad x \in L_j, \quad x \rightarrow 0, \quad i \neq j$$

も言える。そこで

$$u(x) = P_x [\tau_0 < \infty]$$

とおけば定義より

$$u(x) \geq \sum_{i=1}^k u_i(x)$$

となる。いま(8.6)を用いると  $x \in \bigcup_{i=1}^k L_i$  で  $x \rightarrow 0$  とすれば

$$u(x) \rightarrow 1$$

となる。また一般的な事実から  $u(x)$  は  $R^2 \setminus [\bigcup_{i=1}^k L_i \cup \{0\}]$  で調和である。以上併せると

$$(8.8) \quad \lim_{\substack{x \neq 0 \\ x \rightarrow 0}} u(x) = 1$$

が言える。つぎにこれを用いて

$$(8.9) \quad u(x) = P_x [\tau_0 < \infty] \equiv 1$$

を示す。BをOを中心とする任意の円とする。もし

$$(8.10) \quad P_x [\tau_B < \infty] = 1, \quad x \in R^2 \setminus B$$

$$\tau_B = \begin{cases} \inf \{ t ; X_t \in B \}, & \{ \cdot \} \neq \emptyset, \\ \infty & \text{他の場合,} \end{cases}$$

が言えれば(8.8)と併せて(8.9)が言える。故に(8.10)を示せば充分である。

$$(8.11) \quad u_\lambda(x) = E_x [e^{-\lambda \tau_B}], \quad x \in R^2 \setminus B,$$

とおく。さらに2次元Brown運動に対して  $\tau_B$  および (8.11) 式の右辺と同じ量を考え、それを  $v_\lambda(x)$  とおく。いま

$$B = \{x; |x| \leq r_0\}$$

とおけば良く知られているように

$$(8.12) \quad \lambda v_\lambda(x) - \frac{1}{2} \Delta v_\lambda(x) = 0, \quad x \in \mathbb{R}^2 \setminus B$$

$$\lambda w_\lambda(r) - \frac{1}{2} \left( w_\lambda''(r) + \frac{w_\lambda'(r)}{r} \right) = 0, \quad r > r_0.$$

ただし、 $w_\lambda$  は  $w_\lambda(|x|) = v_\lambda(x)$  なるものとして定まる関数。

(8.12) より

$$(8.13) \quad w_\lambda'' = 2\lambda w_\lambda - \frac{w_\lambda'}{r} > 0, \quad r > r_0.$$

が言える。そこで  $X, t < \tau_B$  に対して Ito の変換公式 (1.1) を適用すれば §5 の時の考察から

$$(8.14) \quad e^{-\lambda t} v_\lambda(X_t) - v_\lambda(X_0) = A_t + \int_0^t e^{-\lambda s} (\lambda v_\lambda - \frac{1}{2} \Delta v_\lambda)(X_s) ds \\ + \sum_{i=1}^k \int_0^t e^{-\lambda s} \frac{1}{2} \nabla_{\ell_i}^2 v_\lambda(X_s) d\varphi_s^{(i)}$$

ただし、 $A_t, 0 \leq t < \tau_0$ , はマルチンゲールで、 $\varphi_s^{(i)}, 0 \leq s < \tau_0$ . は連続な非負な additive functional である。いま

$$\nabla_{\ell_1}^2 v_\lambda(x) = w_\lambda''(|x|)$$

に注意し、(8.12), (8.13) を用いると

$$(8.15) \quad E_x [e^{-\lambda \tau_B \wedge n}] \geq E_x [e^{-\lambda \tau_B \wedge n} v_\lambda(X_{\tau_B \wedge n})] \geq v_\lambda(x)$$

となる。そこで  $n \uparrow \infty$  とすると

$$E_x [e^{-\lambda \tau_B}] \geq v_\lambda(x), \quad x \in \mathbb{R}^2 \setminus B$$

が言える。ところが  $\lambda \downarrow 0$  とすれば、 $v_\lambda(x) \uparrow 1$  であるので

$$(8.16) \quad P_x [\tau_B < \infty] = 1, \quad x \in \mathbb{R}^2 \setminus B,$$

となり (8.9) が示される。

(8.9)の事実を用いると(8.4)の $u_1(x)$ と(8.3)の $u_1(x)$ が一致する。

いま

$$\bar{u}(x) = \sum_{i=1}^k u_i(x)$$

とおけば(8.6)によって  $x \in \bigcup_{i=1}^k L_i$  ,  $x \rightarrow 0$  の時に

$$\bar{u}(x) \rightarrow 1$$

となる。一方 $\bar{u}$ は  $R^2 \setminus \left[ \bigcup_{i=1}^k L_i \cup \{0\} \right]$  で調和であるので上のことと併せると

$$\lim_{\substack{x \rightarrow 0 \\ x \neq 0}} \bar{u}(x) = 1$$

となる。これと(8.9)を併せると

$$\lim_{t \uparrow \tau_0} \bar{u}(X_t) = 1 \quad \text{a. s. } (P_x)$$

であり、 $\bar{u}$ の定義を併せると

$$\bar{u}(x) = E_x \left[ \lim_{t \uparrow \tau_0} \bar{u}(X_t) \right] = 1, \quad x \in R^2 \setminus \{0\},$$

となる。このことは

$$P_x \left[ \bigcup_{i=1}^k \{X_t \rightarrow 0, \text{ tangentially on } L_i, t \uparrow \tau_0\} \right] = 1, \\ x \in R^2 \setminus \{0\}$$

を意味する。

つぎに任意の $v \in \underline{H}_b$ に対し、

$$Y_t = v(X_t), \quad t < \tau_0$$

とおけば

$$\lim_{t \uparrow \tau_0} v(X_t)$$

が定義出来、 $\{Y_t\}$ は有界なマルチンゲールになる。いま

$$B_i = \{w; X_t(w) \rightarrow 0 \text{ tangentially on } L_i, t \uparrow \tau_0\}$$

とおけば、

$$(8.18) \quad \exists c_i : \text{定数} : Y_\infty \equiv \lim_{t \uparrow \infty} Y_t = c_i \text{ on } B_i \quad (\text{a. s.})$$

となることが言える。実際、もし(8.18)が成立しないとすれば  $\exists a, \exists \delta > 0, \exists x_k \in L_i,$

$x_k \rightarrow 0$ で次のようなものがある

$$P_{x_k} [Y_\infty > a; B_i] \geq \delta$$

$$P_{x_k} [Y_\infty \leq a; B_i] \geq \delta$$

他方

$$\{\tau_0 < \eta_i\} \subset B_i, \quad \text{a. s } P_x, \quad x \in L_i$$

で、さらに定理 5.2 を用いると、 $x \in L_i$ 、 $x \rightarrow 0$  の時に

$$P_x[\tau_0 < \eta_i] \rightarrow 1$$

となる。故に  $\exists x \in L_i$  で

$$P_x[Y_\infty > a; \tau_0 < \eta_i] > 0$$

$$P_x[Y_\infty \leq a; \tau_0 < \eta_i] > 0$$

となる。これは定理 5.3 に矛盾する。よって (8.18) が言えた。

そこで

$$\tilde{v}(x) = \sum_{i=1}^k c_i u_i(x) \in \underline{H}_b$$

とおくと、

$$\lim_{t \uparrow \tau_0} (v - \tilde{v})(X_t) = 0, \quad \text{a. s.}$$

よって

$$(v - \tilde{v})(x) = E_x[\lim_{t \uparrow \tau_0} (v - \tilde{v})(X_t)] = 0$$

となり、

$$v = \tilde{v}$$

となり、任意の  $v \in \underline{H}_b$  が (8.3) の  $u_1, \dots, u_k$  の一次結合で書けたことになる。一意性は明らかである。 (証明終り)。

注意 8.2 上の証明は  $u_i \in \underline{H}_b$ ,  $i = 1, 2, \dots, k$  の他に

$$(8.19) \quad P_x\left[\bigcup_{i=1}^k \{X_t \rightarrow 0 \text{ tangentially on } L_i, t \uparrow \tau_0\}\right] = 1, \quad x \in \mathbb{R}^2 \setminus \{0\},$$

も同時に示している。( (8.17) ), このことは考えている  $\mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$  での拡散過程  $X$  の道の 0 への近づき方を完全に規定している。したがって  $X$  を  $\mathbb{R}^2$  全体に拡張する時にこの関係に制約されることになる。すでに §5 で注意したようにこのような近づき方は古典的な拡散過程ではみられないことである。

補題 8.1  $\mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$  上の拡散過程  $X$  は Lebesgue 測度  $dx$  に関して対称な Green 密度  $g_\alpha(x, y)$  をもつ。

証明  $\mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$  上の任意の点について局所的に考えれば対称な Green 密度を持つことは §5 の結果から言える。しかもその近傍を  $U$  とすれば  $C_0(U)$  を  $C_0(U)$  に Green 作用素はうつす。しかも Hille - Yosida の意味の作用素は局所的である。これらの事実から上の補題を示すことが出来るが、詳細は省略する。 (証明終り)

いま

$$u_i^\alpha(x) = E_x [e^{-\alpha\tau_0}; X_t \rightarrow 0 \text{ tangentially on } L_i, t \uparrow \tau_0]$$

とおけば通常の方法を用いると

$$u_i^\alpha(x) = u_i(x) - \alpha \int_{\mathbb{R}^2 \setminus \{0\}} g_\alpha(x, y) u_i(y) dy$$

と書ける。

$$a_i = \int_{\mathbb{R}^2 \setminus \{0\}} u_i^1(x) dx$$

とし、

$$(8.20) \quad w_i(x) = u_i(x) / a_i$$

とおく。もちろん

$$(8.21) \quad H_b^+ = \left\{ \sum_{i=1}^k c_i w_i; c_i \geq 0 \text{ 定数} \right\}$$

である。

これだけの準備の下で、K. Ito [28] の意味で  $\mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$  の拡散過程  $X$  の  $\mathbb{R}^2$  上への拡張を考える。

$$(8.22) \quad \eta_i(dx) = w_i(x) dx$$

とおけば  $\eta_i$  は  $X$  に関する excessive measure である。従って  $\eta_i$  を measure potential とする approximate process

$$X^{(i)} = \{ X_t, \alpha \equiv 0, \beta, E^1 \}$$



が一意的に定まる。(例えばWeil[55]参照)。こゝで $E^1$  はつぎのようにして定まる $\Omega$ 上の測度である:

$$\Omega = \{ \omega ; [0, \infty) \ni t \mapsto \omega(t) \in \mathbb{R}^2 \}$$

$$\exists \sigma_0(\omega) < \infty : t < \sigma_0 \implies \omega(t) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$$

$$t \geq \sigma_0 \implies \omega(t) = 0 \quad \}$$

定理 8.1  $X$  の  $\mathbb{R}^2$  上の拡散への Ito[28] の意味の拡張はつぎのパラメータ:  $p_1, p_2, \dots, p_k, m$  できまる。ただし

$$p_1 + p_2 + \dots + p_k + m = 1, \quad p_i \geq 0, m \geq 0$$

実際上の拡張した拡散過程の原点 0 に関する Ito の意味の excursion law は

$$(8.23) \quad \underline{n} = \sum_{i=1}^k p_i E^i$$

で与えられる。

証明 命題 8.1 と (8.3) と注意 8.2 にまづ注意する。このことと Ito[28] の一般論および (8.2.2) に対応する approximate process の存在を併せると可能性が上のだけしかないことが言える。

$p_1, p_2, \dots, p_k, m$  を与えたときの process の構成法は次のとおりである。強 Markov 性によつて 0 から出発する path が構成できればよい。 $\underline{n} = \sum_{i=1}^k p_i E^i$  を characteristic measure にもつ  $\Omega$  値の Poisson point process  $Y$  をまず用意する (Ito[28], Theorem 3.2),  $Y$  は  $\Omega$  値の point function: すなわち  $p: D_p \rightarrow \Omega$ ,  $D_p$  は  $(0, \infty)$  のある可算部分集合, なる写像の全体  $\pi(\Omega)$  上の確率測度 (同じことであるが  $\pi(\Omega)$  一値の確率変数) であることを注意しよう。

各 point function  $p: D_p \rightarrow \omega$  に対し次の量に対応させる; 各  $s \in [0, \infty)$  に対し

$$S(s) = ms + \sum_{\substack{t \leq s \\ t \in D_p}} \sigma_0(\omega_t)$$

ここで  $\omega_t \in \Omega$  に対し  $\sigma_0(\omega_t) = \inf \{ u ; \omega_t(u) = 0 \}$  .

$S(s)$  は  $Y$  が定義されている確率空間上の確率過程であり,  $Y$  が Poisson point process ということから  $S(s)$  は時間的に一様な加法過程である。しかも増加する path を持っているのでいわゆ

る subordinator と い わ れ る も の で あ る 。 こ の  $S(s)$  と Poisson point process  $p : t \in D_p \mapsto \omega_t \in \Omega$  を用いて

$$X(u) = \begin{cases} \omega_t(u - S(t-)) & , S(t-) \leq u < S(t) \\ 0 & , u = S(t-) = S(t) \end{cases}$$

この  $X(u)$  が原点 0 から出発する拡散過程の path を与える。くわしくは Ito[28] を参照されたい。  
 (証明終り)

注意 8.3 定理 8.1 の拡散過程とつなぎ合せの方法が結合すると  $R^2$  上の新たな型の拡散過程が作れる。ある可算集合  $D^*$  があって、任意の点  $x \in D^*$  に対して充分小さな  $R^2$  での近傍をとるとその中には  $x$  以外の  $D^*$  の点はないとする。そのような場合  $D^*$  の各点が定理 8.1 の拡散過程の原点と同じ種類になっている拡散が構成出来る。

例 8.1  $l_1, l_2, \dots, l_s$  を原点を通る直線群とし、原点をのぞいて得られる半直線群を  $L_1, L_2, \dots, L_{2s}$  とする。そのとき、次の量を考える

$$(8.23) \quad \begin{cases} s_j(x) = x_i, & x = (x_1, x_2) \in R^2, \\ m(dx) = dx \\ \nu_{ij}(dx) = \frac{1}{2} \delta_{ij} dx + \sum_{\alpha=1}^s l_{x_1}^\alpha l_{x_2}^\alpha d\ell_\alpha, & i, j = 1, 2 \\ k(dx) = 0 \end{cases}$$

ただし、 $(l_{x_1}^\alpha, l_{x_2}^\alpha)$  は直線  $l^\alpha$  の方向ベクトルとする。  $d\ell_\alpha$  は直線  $l_\alpha$  上の line element、これを生成要素とする拡散過程が存在する。

実際定理 8.1 で

$$(8.24) \quad \begin{cases} m = 0 \\ p_1 = p_2 = \dots = p_{2s} = \frac{1}{2s} \end{cases}$$

をパラメータとする拡散過程  $X$  を考えるとそれが目的の拡散過程  $X$  になっている。

$m = 0$  であるので、Ito[28] の一般論より

$$\int_0^t X_{\{0\}}(X_s) ds = 0 \quad \forall t \geq 0$$

になっている。拡張する前のことと併せると Green 密度 ( Lebesgue 測度  $dx$  に関する )  $g_\alpha(x, y)$  は確かに存在する。後は ( 8.2.4 ) より excursion law が

$$\underline{n} = \frac{1}{2s} \sum_{i=1}^{2s} E^i$$

となっていることと, ( 8.2.2 ) および  $l_1$  の相反する方向の半直線が  $L_{i_1}, L_{i_2}$  ならば  $w_{i_1}(x) = w_{i_2}(x^*)$  ( たゞし,  $x^*$  は  $x$  の原点に関する対称点 ) を併せ  $g_\alpha(x, y)$  の  $x$  と  $y$  に関する対称性が出る。それらによって仮定 3.1, 3.2 が対応し,  $\mathcal{L}_2$  - Dirichlet 空間が考えられる。後はこれまで同様伊藤の公式を用いると

$$( 8.25 ) \quad e(u, v) = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^2 \int_D \frac{\partial u}{\partial x_i}(x) \frac{\partial v}{\partial x_i}(x) dx + \sum_{i=1}^s \int_{l_i} \frac{\partial u}{\partial l_i}(x) \frac{\partial v}{\partial l_i}(x) dl_i$$

$u, v \in \mathcal{D}(R^2),$

が示される。これから ( 8.2.3 ) を示すのは容易である。

$l_1, l_2$  がそれぞれ  $x_1$ -軸,  $x_2$ -軸の場合は, 例 4.1 で作った特別の場合で例 4.1 の記号で

$$m^{(1)}(d\xi) = d\xi + \delta_{\{0\}}(d\xi), \quad m^{(2)}(d\xi) = d\xi + \delta_{\{0\}}(d\xi)$$

とし例 4.1 で出来たものを  $m(dx) = dx$  となるように time-change したものである。

## § 9 拡散過程の similarity とその不変量

拡散過程の similarity の概念は § 1, 1.3 で定義された2つの拡散過程が(少なくとも局所的に) similar であるか否かを知ることは拡散過程の理論においては、きわめて基本的な問題の一つと考えられる。そのためには similarity のもとでどのような拡散過程の性質が不変になるかをまず知らねばならない。以下でこのような性質で特に局所的なものをいくつか導入し、色々な例でどうなっているかを調べてみた。たゞ気づいたものを列記しただけで極めて不十分のものであり、今後さらにくわしい検討がなされなければならないが、とりあえずこの機会にまとめておくことにした。

### 9.1 Skorohod の rank ([53])

拡散過程  $X$  (この節では簡単のため局所的な killing はないような拡散過程のみ考察する) の martingale additive functional ( § 1. 1.2 参照) の全体を  $\mathcal{M}$  であらわす,  $\mathcal{M} = \mathcal{M}^c$  である。Motoo-Watanabe[44] で次のことが示されている:  $A_1, A_2, \dots, A_n, \dots \in \mathcal{M}$  が存在し, それは  $\mathcal{M}$  の base で  $\langle A_i, A_j \rangle = 0 \quad i \neq j$ , かつ,  $\langle A_1 \rangle \gg \langle A_2 \rangle \gg \dots \gg \langle A_n \rangle \dots$ 。

ここで  $\gg$  は non-negative a.f の絶対連続性をあらわす: すなわち  $\varphi \gg \psi$  とはある  $a \in \mathcal{B}^+(E)$  に対し  $\psi_t = \int_0^t a(X_s) d\varphi_s$  とかけること。

さらに別に上の性質をもつ  $A'_1, A'_2, \dots, A'_n, \dots \in \mathcal{M}$  があれば

$$\langle A_i \rangle \gg \langle A'_i \rangle \quad \text{かつ} \quad \langle A_i \rangle \ll \langle A'_i \rangle$$

がなりたつ。この事実に基づいて次の定義をあたえよう

定義 9.1  $X = (X_t, P_x)$  を  $E$  上の拡散過程とする,  $X$  が  $x \in E$  で rank  $k$  をもつとは

どんな  $x$  の近傍  $V$  をとっても

$$\int_0^t I_V(X_s) d\langle A_i \rangle_s \neq 0, \quad i = 1, 2, \dots, k$$

であるがある近傍  $U$  が存在し

$$\int_0^t I_U(X_s) d\langle A_{k+1} \rangle_s = 0$$

となることである。

この定義が  $a, f, A_1, A_2, \dots$  のとり方によらないことは上の注意より明らかである。又この定義はあきらかに  $X$  の  $x$  での局所的性質であり、又 similarity のもとで不変な概念である。なお Skorohod[53] ではやや違った形になっているが本質的には同じである。

例 9.1  $E$  が  $R^n$  のある領域で  $X$  の local generator が  $x \in E$  のある近傍で uniformly elliptic, Hölder 連続な微分作用素であたえられるときは  $x$  で rank  $n$  をもつ。

例 9.2  $E$  が  $R^n$  のある領域で、 $X$  の local generator が  $x \in E$  のある近傍で uniformly elliptic な self-adjoint form であたえられるときも  $x$  で rank  $n$  をもつ。

この事実は Kunita[34] p. 298 の定理 3.1 を用いて証明される。

一般に  $X$  が確率微分方程式の解として与えられるとき rough にいって、 $X$  のある点における rank と係数行列のその点における rank とは一致する。このことについては Bonami, Karoui Reinhard, Roynette[5] 参照。

又 rank は、その拡散過程に含まれるランダム性の量を独立な Brown 運動の数であらわしたものと考えることができる。(Skorohod[53], Knight[31])

## 9.2 elliptic point

定義 9.2  $X = (X_t, P_x)$  を  $E$  上の拡散過程とする  $x \in E$  に対し次の条件がみたされるとき  $x$  を elliptic point という； $x$  の近傍の基本系  $\{V\}$  で次のようなものがとれる、

$$H_x^V(d\xi) = P_x(\sigma_{\partial V} \in d\xi, \sigma_{\partial V} < \infty), \quad d\xi \subset \partial V$$

とおくとき  $H_x^V$  の support =  $\partial V$

$E$  のすべての点が elliptic point であるという条件は axiomatic potential theory では Brelot の axiom として知られ、それと同値な条件が調和函数の有向列, absorbing set, Harnack 型不等式などに関して研究されている (Bauer[2])、1次元拡散過程に関して言えば、elliptic point の概念と regular point の概念は一致する。

例 9.3  $E$  を  $R^n$  のある領域とし  $X$  の local generator が  $x \in E$  の近傍で uniformly elliptic , Hölder 連続な微分作用素であたえられるときは  $x$  は elliptic point である。

例 9.4  $E$  を  $R^n$  のある領域とし  $X$  の local generator が  $x \in E$  のある近傍で uniformly elliptic な self-adjoint form であたえられるとき  $x$  は elliptic point である。( Bauer[2] )。

例 9.5  $E$  を  $R^n$  のある領域とし ,  $X$  の local generator  $L$  が  $x \in E$  のある近傍で  $C^\infty$  級の vector field  $X_0, X_1, \dots, X_k$  によって

$$L = X_1^2 + X_2^2 + \dots + X_k^2 + X_0.$$

と表わされているとき ,  $X_1, \dots, X_k$  の張る Lie 環  $\mathcal{L}(X_1, X_2, \dots, X_k)$  の rank がその近傍の各点で  $n$  であれば elliptic point である ( Bony[7] ) このことはほとんど必要条件でもあり , 実際 Bony[8] はその近傍のすべての点が elliptic point ならばその近傍の dense open subset の各点で  $\mathcal{L}(X_1, X_2, \dots, X_k)$  の rank は  $n$  になることを示している。

この条件は非常に degenerate している場合でもみたされる :

$$D = R^n \ni (y, x_1, \dots, x_{n-1})$$

$$L = \left( \frac{\partial}{\partial y} \right)^2 + \left( y \frac{\partial}{\partial x_1} + y^2 \frac{\partial}{\partial x_2} + \dots + y^{n-1} \frac{\partial}{\partial x_{n-1}} \right)^2$$

$$X_1 = \frac{\partial}{\partial y}, \quad X_2 = y \frac{\partial}{\partial x_1} + \dots + y^{n-1} \frac{\partial}{\partial x_{n-1}}$$

このとき  $\mathcal{L}(X_1, X_2)$  は各点で rank  $n$  である。したがってすべての点が elliptic point である。

注意 9.1 例 3 において Hölder 連続性を単に連続性でおきかえることができるか?!

注意 9.2 一般に 9.1 で定義した rank と elliptic point の概念にはどのような関係があるのだろうか。  $E$  を  $R^n$  の領域とし  $x \in E$  の近傍の各点で rank  $n$  ならば elliptic point になるだろうか。この逆はなりたたない , 実際例 9.5 の中で与えた

$$\text{例 } L = X_1^2 + X_2^2, \quad X_1 = \frac{\partial}{\partial y}, \quad X_2 = y \frac{\partial}{\partial x_1} + \dots + y^{n-1} \frac{\partial}{\partial x_{n-1}}$$

では rank は各点で 2 である。

9.3 strongly elliptic point(pathのsupport)

$X = (X_t, P_x)$  を  $E$  上の拡散過程とする。  $x \in E$ ,  $V$  を  $x$  のある近傍とし

$$C_V^x = \{ \omega : [0, \infty) \ni t \mapsto \omega(t) \in \bar{V}, \omega(0) = x, \text{かつ} \\ \omega(t) \in \partial V \implies \omega(t') \in \partial V \quad (\forall t' \geq t) \}$$

$X$  の  $V$  での stopped diffusion  $X^V = (X_t \wedge \sigma_{\partial V})$  を考えると  $P_x$  は  $X^V$  によって  $C_V^x$  上の確率測度を induce する。これを  $P_V^x$  とする。

$C_E^x$  で  $\omega(0) = x$  なる  $E$  値連続関数  $\omega : [0, \infty) \rightarrow E$  の全体をあらわす。これはコンパクト一様収束の topology で Fréchet 空間である。もちろん  $C_V^x \subset C_E^x$

定義 9.3  $x \in E$  が strongly elliptic point

$$\iff \exists V : x \text{ の近傍}; P_V^x \text{ の } (C_E^x \text{ における}) \text{ support を } \pi_V^x \text{ であらわすと } \pi_V^x \cap C_V^x = C_V^x$$

注意 9.3 strongly elliptic point なら elliptic point であることは見やすい。

注意 9.4  $x$  が strongly elliptic point ならば  $x$  の基本近傍系  $\{V\}$  での性質をもつものが存在することもすぐわかる。

例 9.6  $E = R^n$ ,  $X$  を  $n$  次元 Brown 運動とするとき  $\forall x \in E$  は strongly elliptic point である。この証明には  $R^n$  値の滑らかな path の  $\varepsilon$  近傍の Wiener measure が正 (Cameron-Martin の一連の研究) ということに注意すればよい。同様にして  $X$  の local generator が uniformly elliptic,  $C^1$  一級ならばその点は strongly elliptic point である。

例 9.7 拡散過程  $X$  は確率微分方程式

$$(9.1) \quad dx_t^i = \sum_{k=1}^r \sigma_k^i(x_t) dB_t^k + b^i(x_t) dt, \quad i = 1, 2, \dots, n$$

与えられているとする。ここで  $\sigma_k^i, b^i$  は  $C^\infty$  一級の関数とする。vector field  $X_0, X_1, \dots, X_r$  を

$$X_0 = \sum_{i=1}^n b^i \frac{\partial}{\partial x_i}, \quad X_k = \sum_{i=1}^n \sigma_k^i \frac{\partial}{\partial x_i} \quad k=1, 2, \dots, r$$

で定義する。すると(9.1)はシンボリックには次のような random coefficient の dynamical system として与えられる:

$$x_t = (x_t^1, \dots, x_t^n) \text{ として}$$

$$(9.1)' \quad \dot{x}_t = \sum_{k=1}^r X_k(x(t)) \left( \frac{dB_t^k}{dt} \right) + X_0(x(t))$$

今 continuous curve  $y(t)$  が class  $C(X_0, X_1, \dots, X_r)$  に属すとは分点  $t_0 = 0 < t_1 < t_2 < \dots < t_n \rightarrow \infty$  があって  $t \in (t_i, t_{i+1})$  では  $y(t)$  はある  $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_r \in \mathbb{R}$  に対し dynamical system

$$\dot{y}(t) = \sum_{k=1}^r \alpha_k X_k(y(t)) + X_0(y(t))$$

の解になっていることとする, すると(9.1)'から直観的に次のことがなりたつと予想される:  $X$  の  $C_{\mathbb{R}^n}^x$  上の分布の support  $\pi^x$  は

$$\pi^x = \overline{C(X_0, X_1, \dots, X_r)} \quad (\text{---は } C_{\mathbb{R}^n}^x \text{ での閉包をあらわす})$$

この事実が正しいとすると (Stroock-Varadhan[54]でこのことを論じているようであるが現段階ではこの論文は入手していないのでこれ以上ふれられない), もし  $\mathcal{L}(X_1, \dots, X_r)$  の rank が  $x$  の近傍の各点で  $n$  に等しければ,  $x$  は strongly elliptic なことがいえる。それはこの仮定のもとで  $C(X_0, X_1, \dots, X_r)$  の元で  $V$  上の curve が一様近似できるからである (Bony [7])

注意 9.5 elliptic point は必ずしも strongly elliptic point とはかぎらない。

例 9.8 (Kolmogorov[33])

$E = \mathbb{R}^2$  で vector field  $X_0 = x_1 \frac{\partial}{\partial x_2}, X_1 = \frac{\partial}{\partial x_1}$  を考え生成作用素  $L = \frac{1}{2} X_1^2 + X_0$  をもつ拡散過程を  $X = (X_t, P_x)$  とする。このとき各点で  $\mathcal{L}(X_0, X_1)$  の rank は 2 である。Hörmander[21]は  $L = X_1^2 + \dots + X_r^2 + X_0$  なる微分作用素は  $\mathcal{L}(X_0, X_1, \dots, X_r)$  の rank がある domain  $D \subset \mathbb{R}^n$  の各点で  $n$  であるとき  $D$  で hypoelliptic i. e.  $Lu = f, f \in C^\infty(D)$  をみたす distribution solution は  $D$  で  $C^\infty$  であることを示した。この条件は例 9.5 の条件:  $\mathcal{L}(X_1, \dots, X_r)$  の rank がある domain の各点で  $n$  というのよりは弱く space-



time の Brown 運動やこの Kolmogorov の例なども含んでいる。この kolmogorov の例は Hörmander[21] の研究の出発点になったものである。

さてこの拡散過程  $X = (X_t, P_x)$  は具体的に次のように構成できる： $x = (x_1, x_2)$  とし  $B_t$  を 1次元 Brown 運動とする。

$$X_t^{(1)} = x_1 + B_t$$

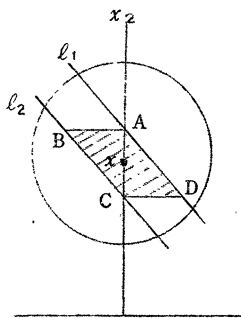
$$X_t^{(2)} = x_2 + \int_0^t B_s ds$$

とおくと  $X_t = (X_t^{(1)}, X_t^{(2)})$  が求める拡散過程である。さらに  $X$  の推移確率は

$$P(t, x, dy) = p(t, x, y) dy$$

$$p(t, x, y) = \frac{8\sqrt{3}}{\pi t^2} e^{-\frac{(y_1 - x_1)^2}{2t} - \frac{6(y_2 - x_2 - \frac{x_1 + y_1}{2})^2}{t^3}}$$

で与えられる。



今  $x_2$  軸上に一点  $x$  をとるとこれは elliptic point であるが, strongly elliptic point でない, 実際  $x$  を出て  $l_1, l_2$  ではさまれた部分に入る path は四角形  $ABCD$  の外へ(確率 1 で) 出ることとは不可能である。

$x_2$  軸以外の点は, 局所的に space-time Brown 運動とほぼ同様の行動をするので elliptic point ではない。

**注意 6** ある点の近傍のすべての点が elliptic point ならばその点は strongly elliptic point になることはおそらく正しいのではないと思われる。

#### 9.4 局所調和空間と調和示性数

$X = (X_t, P_x)$  を  $E$  上の拡散過程とする。  $V$  を  $E$  の開集合とし関数  $u(x)$  は  $V$  で定義されているものとする。  $u(x)$  が  $X$  に関し  $V$  で調和であるとは

$$\forall x \in V, \exists x \text{ の近傍 } U(x), (\overline{U(x)} \subset V)$$

$$E_y(u(X_{\sigma_U \wedge c})) = u(y), \quad \forall y \in U(x).$$

がなりたつことである。

いま、 $x \in E$  を一つ固定する。

$u \in \underline{H}(x)$  とは ( $u$  に関する) ある近傍  $U(x)$  が存在して  $u$  は  $U(x) \setminus \{x\}$  で定義されており、しかもそこで調和であることを意味するものとする。

$$\underline{H}_b(x) = \{ u ; u \in \underline{H}(x) \text{ かつ } u \text{ は有界} \}$$

とおく。

次に  $\underline{H}_b(x)$  につきのような同値関係を定義する： $x$  への hitting time を  $\sigma_{\{x\}}$  ( $\leq \infty$ ) とし、 $u_1, u_2 \in \underline{H}_b(x)$  に対し

$$(9.2) \quad u_1 \sim u_2 \iff \lim_{t \uparrow \sigma_{\{x\}}} u_1(X_t) = \lim_{t \uparrow \sigma_{\{x\}}} u_2(X_t) \text{ a. s.}$$

$$\text{on } A_x \equiv \{ \omega : t \uparrow \sigma_{\{x\}} \text{ のとき } X_t \rightarrow x \}$$

$$(\text{for } P_y, \forall y \in E)$$

あきらかに  $\sim$  は同値関係であり、しかも

$$(9.3) \quad u_1 \sim u_2 \iff \text{ある } x \text{ の近傍 } U(x) \text{ に対し}$$

$$\lim_{t \uparrow \sigma_{\{x\}}} u_1(X_t) = \lim_{t \uparrow \sigma_{\{x\}}} u_2(X_t) \text{ a. s.}$$

$$\text{on } A_x \text{ (for } P_y, \forall y \in U(x) \setminus \{x\})$$

であることも容易にわかる。

実は (9.3) よりもっと強く次のことがいえる。

### 補題 9.1

$$(9.4) \quad u_1 \sim u_2 \iff \text{ある近傍 } U(x) \text{ に対し}$$

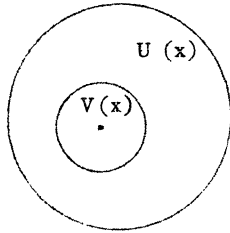
$$\lim_{t \uparrow \sigma_{\{x\}}} u_1(X_t) = \lim_{t \uparrow \sigma_{\{x\}}} u_2(X_t) \text{ a. s.}$$

$$\text{on } A_x^{U(x)} \equiv \{ \omega ; \sigma_{\{x\}} \leq \sigma_{U(x)^c} \text{ かつ } t \uparrow \sigma_{\{x\}} \text{ のとき}$$

$$X_t \rightarrow x \} \text{ (for } P_y, \forall y \in U(x) \setminus \{x\})$$

証明 “ $\implies$ ” は  $A_x^{U(x)} \subset A_x$  だから明らかであるが、逆も次のようにしてわかる。(9.4)

の右辺のなりたつような  $U(x)$  があつたとする。  $V(x)$  を  $\overline{V(x)} \subset U(x)$  がなりたつような  $x$  の近傍とする。



$$\begin{aligned} \sigma_0 &= \sigma_V(x) \\ \tau_1 &= \sigma_0 + \theta \sigma_0 \circ \sigma_U(x)^c \\ \sigma_1 &= \tau_1 + \theta \tau_1 \circ \sigma_V(x) \\ \tau_2 &= \sigma_1 + \theta \sigma_1 \circ \sigma_U(x)^c \\ &\vdots \end{aligned}$$

とする。

$$\text{あきらかに } A_x = \bigcup_{m=1}^{\infty} \{ \omega ; \sigma_{m-1} < \sigma_{\{x\}} \leq \tau_m \text{ かつ } t \uparrow \sigma_x \text{ のとき } X_x \rightarrow x \}$$

$$\equiv \bigcup_{m=1}^{\infty} C_m \quad \text{a. s. } P_y, \quad \forall y \in E \setminus \{x\}$$

故に  $B_x = \{ \omega : \lim_{t \uparrow \sigma_{\{x\}}} u_1(X_t) = \lim_{t \uparrow \sigma_{\{x\}}} u_2(X_t) \}$  とおいて,  $\forall y \in E \setminus \{x\}$  に対し,

$$\begin{aligned} P_y(A_x \cap B_x) &= \sum_{m=1}^{\infty} P_y(C_m \cap B_x) \\ &= \sum_{m=1}^{\infty} E_y [ P_{X_{\sigma_{m-1}}} \{ B_x \cap A_x^{\cup(x)} \} ] \end{aligned}$$

故に仮定より

$$\begin{aligned} &= \sum_{m=1}^{\infty} E_y [ P_{X_{\sigma_{m-1}}} \{ A_x^{\cup(x)} \} ] = \sum_{m=1}^{\infty} P_y(C_m) \\ &= P_y(A_x) \end{aligned}$$

これは (9.2) の右辺がなりたつことを示している。故に  $u_1 \sim u_2$  (証明終り)

$\underline{H}_b^*(x)$  のこの同値関係による商空間を  $\underline{H}_b^*(x)$  であらわす。補題 9.1 より  $\underline{H}_b^*(x)$  は点  $x$  の近傍における  $X$  の行動にのみ関係する；すなわち  $U(x)$  を  $x$  の任意の近傍とすると  $X$  の  $U(x)$  における subprocess  $X^U$  を用いて  $\underline{H}_b^*(x)$  を定義しても全く同じ空間がえられる。したがって  $\underline{H}_b^*(x)$  は  $x$  における  $X$  の局所的性質をあらわしている。

定義 9.4  $\underline{H}_b^*(x)$  を  $X$  の点  $x$  における 局所調和空間, その次元

$$n(x) = \dim \underline{H}_b^*(x)$$

を点  $x$  の  $X$  についての調和示性数という。

又  $x \in E \mapsto n(x) \in \underline{\mathbb{Z}}_+$  なる関数を調和示性関数という。

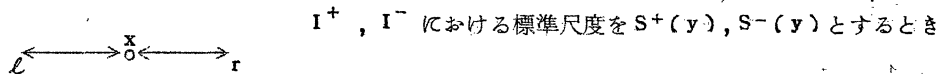
注意 9.7  $n(x) = 0 \iff A_x := \{ \omega : t \uparrow \sigma_{\{x\}} \text{ のとき } X_t \rightarrow x \}$  がどの  $P_y$  ( $y \in E \setminus \{x\}$ ) に関しても

$$P_y(A_x) = 0$$

この注意より

例 9.9  $n$  ( $n \geq 2$ ) 次元の Brown 運動に対しては  $\forall x \in \mathbb{R}^n$  に対し  $n(x) = 0$ , 又 Hölder 連続, uniformly elliptic な微分作用素や, uniformly elliptic self-adjoint form の微分作用素にしたがう拡散過程についても  $n(x) = 0$

例 9.10 1次元拡散過程  $X$  に対し  $x \in E$  が区間  $I^+ = (x, r)$  の左端点区間  $I^- = (\ell, x)$  の右端点であるとし, 又区間  $I^+$ ,  $I^-$  は正則区間であるとしよう。



$$n(x) = 2 \iff \int_{x^+} ds(y) < \infty, \quad \int_{x^-} ds(y) < \infty$$

$$n(x) = 1 \iff \int_{x^+} ds(y), \int_{x^-} ds(y) \text{ のどちらか丁度1つが有限}$$

$$n(x) = 0 \iff \int_{x^+} ds(y) = \infty, \quad \int_{x^-} ds(y) = \infty,$$

注意 9.8 上の例でわかるように  $n(x)$  は,  $x$  からの path の行動とは一応無関係なものである。 $x$  をのぞいた  $x$  の近傍における path の点  $x$  への接近の状態をあらわしていると考えられる。

例 9.11 定理 8.1 の平面  $\mathbb{R}^2$  上の拡散過程を考える。

このとき

- (i) 原点  $0$  では  $n(0) = k$
- (ii)  $L_1$  上の点  $x$  では  $n(x) = 2$
- (iii) (i)(ii)以外の点  $x$  では  $n(x) = 0$

例 9.12  $E$  を  $R^n$  のある領域とし  $x \in E$  のある近傍における  $X$  の local generator  $L$  が

$$Lu = \sum a_{ij}(x) u_{x_i x_j} + \sum b_i(x) u_{x_i}$$

で与えられ  $a_{ij}$  は uniformly elliptic, 連続と仮定する。

このとき  $n(x) \leq 1$

このことは Gilbarg-Serrin[20] における次の結果「 $U(x)$  を  $x$  の近傍とし  $u$  を  $U(x) \setminus \{x\}$  における  $Lu = 0$  の解とする。  $n = 2$  なら  $u \geq -M$  と仮定する (このときは,  $a_{ij}$  は連続でなくともよい)  $n > 2$  なら  $a_{ij}$  は連続で  $|u| \leq M$  と仮定する。

このとき  $\lim_{y \rightarrow x} u(y)$  が存在する」

よりしたがう。実際  $\lim_{t \uparrow \sigma(x)} u_1(X_t)$  は  $A_x$  上で a. s に定数になるから  $A_x$  が a. s に  $\emptyset$  になるか否かによって  $n(x) = 0$  又は  $n(x) = 1$  である。

例9でみたように  $a_{ij}$  が Hölder 連続ならば  $n(x) = 0$  である。単に連続だけでは  $n(x) = 1$  とする点は本当に存在する (Kanda[29][30]) この辺の事情を rotation invariant な拡散過程について詳しく見てみよう。

例 9.13 (回転不変拡散過程)

$X$  を  $R^2$  での原点のまわりの回転に関して不変な拡散過程とする。(cf. §6)。  $X$  は  $(0, \infty)$  上の1次元拡散過程  $r(t)$  とその non-negative a. f  $\varphi(t)$ ,  $r(t)$  と独立な単位円周上の Brown 運動  $\theta(t)$  よりその極座標表示が skew-product :

$$X(t) = (r(t), \theta(\varphi(t)))$$

であらわされることが §6 で示されている。

$r(t)$  の local generator を  $\frac{d}{dm} \frac{d}{ds}$ ,  $\varphi(t)$  の Riesz 測度を  $dk$  とするとき

(i)  $\int_{0+} ds(r) = \infty$  ならば  $\sigma_0 = \infty$  かつ  $t \uparrow \infty$  のとき  $X_t \rightarrow 0$  となることはない。

したがって  $n(0) = 0$  である。

(ii)  $\int_{0+} ds(r) < \infty$  のとき, 次の2つの場合がおこる

以下の議論を簡単にするため  $r(t)$  は  $\infty$  を natural boundary にもっているとしよう。このときすべての  $P_x$  に対し次のどちらがおこりうる。

(i)  $\eta \equiv \lim_{t \uparrow \sigma_{\{0\}}} \varphi(t) = \infty$  a. s.

(ii)  $\eta \equiv \lim_{t \uparrow \sigma_{\{0\}}} \varphi(t) < \infty$  a. s.

(イ)の場合  $\bigcap_{s>0} \sigma\{\theta(t); t \geq s\}$  は trivial であるので  $\underline{H}_b^*\{0\}$  は 1次元 故に  $n(0)=1$ ,

(ロ)の場合 random variable  $\theta(\varphi(\eta))$  の生成する  $\sigma$ -field を  $\mathcal{B}$  とするとき, 任意の  $x \neq 0$  を固定したとき

$$\underline{H}_b^*\{0\} \text{ と } L^\infty(\mathcal{B}, P_x) \text{ とは同型になり,}$$

その同型対応は

$$\underline{H}_b^*\{0\} \ni u(y) \longmapsto \lim_{t \uparrow \sigma_0} u(X_t) \in L^\infty(\mathcal{B}, P_x)$$

$$\underline{H}_b^*\{0\} \ni u(y) = E_y(\xi) \longleftarrow \xi \in L^\infty(\mathcal{B}, P_x) \quad y \neq 0$$

であたえられる。ところで  $\theta(\varphi(\eta))$  は単位円周上の random variable でその分布は Lebesgue 測度と互いに絶対連続である。したがってこの場合  $\underline{H}_b^*\{0\}$  は単位円周上の通常の  $L^\infty$  と同型な空間である。もちろん無限次元である。

この辺の事情を §6 の立場よりより具体的にみてみよう,

次のようにして  $\underline{H}_b^*\{0\}$  の無限個の元で互いに同値にならないものがえられる。  $S_n^\ell(\theta)$ ,

$\theta \in \underline{T}_1 = \mathbb{R}_1 / 2\pi \mathbb{Z}$ ,  $\ell = 1, 2$ , を

$$S_n^\ell(\theta) = \begin{cases} \sin n\theta & , \quad \ell = 1 \\ \cos n\theta & , \quad \ell = 2 \end{cases} \quad n = 0, 1, 2, \dots$$

で定義する。

$$u_n(r)$$

を

$$\frac{D_s^+ u(dr) - n^2 u(r)k(dr)}{m(dr)} = 0 \quad \text{on } (0, \infty)$$

の解とする。(  $n = 0, 1, 2, \dots$  )

これは

$$\frac{d}{dk} \frac{du}{ds} - n^2 u = 0$$

と同じ方程式である。

これが  $r = 0$  の近傍で有界で  $u(0+) > 0$  かつ定数でない解をもつためには, まず  $n = 0$  に対し

$\int_{0+} ds < \infty$  が必要十分であり,

$n > 0$  に対しては

$$\int_0^1 \left( \int_{0+}^r ds(u) \right) dk(r) < \infty \text{ が必要十分である。}$$

このことは、もし  $\int_0^1 (\int_0^r ds(u)) dk(r) = \infty$  なら  $\int_0^1 (\int_r^1 ds(u)) dk(r) = \infty$  になることに注意すれば、Ito-McKean[26] p. 130よりわかる。

このとき  $v_n(r, \theta) = u_n(r) S_n^\ell(\theta)$ ,  $n = 0, 1, 2, \dots$   
 $\ell = 1, 2$

が  $\underline{H}_b\{0\}$  の元で互いに同値でないものをあたえることは見やすい。

次に ① ② の条件を  $dm, ds, dk$  であらわすと

$$\textcircled{1} \quad \int_{0+}^1 \left\{ \int_{0+}^r ds(u) \right\} dk(r) = \infty$$

$$\textcircled{2} \quad \int_{0+}^1 \left\{ \int_{0+}^r ds(u) \right\} dk(r) < \infty$$

となることも 1次元拡散過程の一般論より、あるいは上の解析的な考察からもわかる。

さて  $X$  の local generator が原点の近傍で

$$Lu = \sum a_{ij} u_{x_i x_j}$$

とかけている場合を考える。このとき  $r > 0$  で定義された関数  $a(r) \geq 0$ ,  $b(r) \geq 0$  が存在し

$$a_{ij}(x) = \delta_{ij} b(|x|) + \{ a(|x|) - b(|x|) \} \frac{x_i x_j}{|x|^2}$$

となる。このとき  $r(t)$  の local generator は

$$a(r) \frac{d^2}{dr^2} + \frac{b(r)}{r} \frac{d}{dr}$$

で与えられる。したがって

$$C(r) = \int \frac{1}{r} \frac{b(r)}{a(r)} dr$$

とにおいて

$$ds = e^{-C(r)} dr$$

$$dm = \frac{e^{C(r)}}{a(r)} dr$$

となる。又  $dk$  は

$$dk = \frac{b(r)}{r^2} dm = \frac{b(r)}{a(r)} \frac{e^{C(r)}}{r^2} dr$$

で与えられる。  $a_{ij}$  が  $x=0$  の近傍で uniformly elliptic かつ連続ということと次のことは同等である： 定数  $0 < C_1 < C_2$  が存在し  $0$  の近傍で

$$C_1 \leq a(r), \quad b(r) \leq C_2$$

$$\text{かつ} \quad \lim_{r \downarrow 0} (a(r) - b(r)) = 0$$

例えば  $a(r) = \frac{\log r}{2 + \log r}$  ,  $b(r) = 1$

とおくとこの条件はみたされる。(この例については Kanda[29][30])

このとき

$C(r) = \log r + 2 \log(\log r)$  となるから

$$ds = \frac{1}{r} \frac{1}{(\log r)^2} dr$$

$$dm = \frac{r(\log r)}{2 + \log r} dr$$

であり, したがって  $\int_{0+} ds < \infty$   $\int_{0+} dm < \infty$

この場合  $n(0) = 1$  である:  $\int_0^1 \left\{ \int_0^r ds(u) \right\} dk(r) = \infty$  を直接たしかめることは簡単であるが例 9.1 2 の一般的事実の結果でもある。

又  $a_{ij}$  が連続であっても degenerate するときは, @ の場合がおこりうる: 実際例えば

$a(r) = r$  ,  $b(r) = r^2$  (したがって

$$a_{ij}(x) = \delta_{ij} |x|^2 + \{ |x| - |x|^2 \} \frac{x_i x_j}{|x|^2}$$

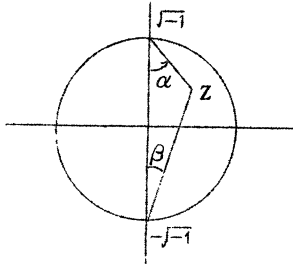
の場合,  $\int_{0+} ds(u) < \infty$  かつ  $\int_0^1 dk(r) \int_{0+}^r ds(u) < \infty$  は容易にたしかめうる。

例 9.1 4 (oblique reflection の調和関数) oblique reflection を持った有界調和関数を求める問題は Poincarè に始まる。D を  $R^n$  で充分なめらかな境界  $\partial D$  を持った領域とする。v(z) は  $\partial D$  上の vector field とする。しかも  $\partial D$  上でなめらかに変化しているとする。その時境界条件

$$\frac{\partial u(z)}{\partial v} = 0, \quad z \in \partial D,$$

をみたすすべての調和関数 u を求めるのがいわゆる oblique reflection の問題である。こゝで  $\frac{\partial}{\partial v}$  はベクトル v 方向の微分を表わす。もし field がある点で tangential になるならば, 自明でない解をもつ。この問題は確率論の立場から Maljutov[38], Dynkin[13], Motoo[43] 等で詳しく論じられた。(文献については Dynkin[13], Petrovsky[45] 参照)。Dynkin[13] にのべてあるように上の事情は対応する拡散過程が v が tangential になる点に近づく時に tangential な方向から近づくことから起きる。この意味で定理 8.1 の拡散過程と同じ性質のことがおきている。こゝでは最も簡単な場合に McKean[39] に従ってのべる。D を単位円で





$z = x + \sqrt{-1}y$  とし, 境界条件  $\frac{\partial u}{\partial \mathbf{x}} = 0$  を持った  
 2次元 Brown 運動  $X$  を考える。

この時,  $\underline{e} = \lim_{n \uparrow \infty} \inf \{ t ; |X_t - \sqrt{-1}| \text{ or } |X_t + \sqrt{-1}| = \frac{1}{n} \}$  とおけば  
 例えば

$$P_z [X_{\underline{e}} = \sqrt{-1}, \lim_{t \uparrow \underline{e}} \alpha(X_t) = \frac{\pi}{2}] = \frac{1}{4} (1+y) + \frac{1}{\pi} (\alpha + \frac{x}{2})$$

$z = x + \sqrt{-1}y$

であり,  $Z = \{\sqrt{-1}, -\sqrt{-1}\}$  とし,

- (a)  $u \in C^\infty(\bar{D} - Z)$
- (b)  $\frac{\partial y}{\partial \mathbf{x}} = 0$  on  $\partial D - Z$
- (c)  $z \in \partial D - Z$  の点が  $Z$  の点に tangentially に近づく時  $u$  は有限値に近づく。

この3条件をみたす  $\Delta u = 0$  なる解は実は  $1, y, \alpha - \frac{x}{2}, \beta - \frac{x}{2}$  で張られる。(McKean  
 [39], § 4.10)

これらのことを併せると

$$n(\sqrt{-1}) = 2, \quad n(-\sqrt{-1}) = 2$$

となる。

なお通常の反射壁の場合は境界上の点で調和示性関数の値は0である。

Motoo[43]は oblique derivative に関して進んだ結果を与えている。上半面を  $D$  とし,

$$L = \{(x_1, 0); x_1 \neq 0\}, \quad L_+ = \{(x_1, 0); x_1 > 0\}, \quad L_- = \{(x_1, 0); x_1 < 0\}$$

とする。いま  $\bar{D}$  上の拡散過程で

$$\frac{\partial u}{\partial x_1} + a(x_1) \frac{\partial u}{\partial x_2} = 0, \quad \text{on } L$$

なる境界条件をみたす Brown 運動を考える。

そこで  $a(x_1)$  は  $L$  で Hölder 連続でかつ有界とする。

(i) ある  $a$  に対してつぎのことがなりたつとする。

$$r_0 < e^{-3\pi} \wedge e^{-\frac{|a|}{2}\pi}, \quad U_{r_0} = \{x; x \in \bar{D}, |x| < r_0\}$$

$$a(x_1) - a < -\frac{2\pi(1+a^2)}{\log|x_1|^{-1}}, \quad (x_1, 0) \in L_+ \cap U_{r_0}$$

$$a(x_1) - a > \frac{2\pi(1+a^2)}{\log|x_1|^{-1}}, \quad (x_1, 0) \in L_- \cap U_{r_0}$$

その時に  $n(0) = 1$

(ii) ある  $a$  に対してつぎのことがなりたつとする。

$$r_0 < e^{-\pi}, \quad U_{r_0} = \{x; x \in \bar{D}, |x| < r_0\}$$

$$a(x_1) - a > -\frac{\pi(1+a^2)}{(\log|x_1|^{-1})^3}, \quad (x_1, 0) \in L_+ \cap U_{r_0}$$

$$a(x_1) - a < \frac{\pi(1+a)}{(\log|x_1|^{-1})^3}, \quad (x_1, 0) \in L_- \cap U_{r_0}$$

その時に  $n(0) = 0$

この事実は Motoo[43] の結果によれば示せる。先代のべた Dynkin[13] の場合は  $a(x)$  が  $\pm\infty$  になる場合を扱っている。それに応じて調和示性数も違って来る。上の結果より  $a(x_1)$  が連続でも  $n(0) = 1$  になる場合があることがわかる。しかし一方  $a(x)$  が  $L \cup \{0\}$  で Hölder 連続ならばこんな事情はおきず  $n(0) = 0$  なることが知られている。

例 9.15 例 4.1 で  $\mathbb{R}^2$  上の直積拡散過程  $X$  で、つぎのような生成要素  $G$  を持ったものを構成した。

$$\left\{ \begin{array}{l} s_i(x) = x_i, \quad x = (x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 \\ m(dx) = m^{(1)}(dx_1) m^{(2)}(dx_2) \\ \nu_{11}(dx) = dx_1 m^{(2)}(dx_2) / 2 \\ \nu_{22}(dx) = m^{(1)}(dx_1) dx_2 / 2 \\ \nu_{12} = \nu_{21} = 0 \\ k = 0 \end{array} \right.$$

この時,

$$n(x) \geq 2, \quad \text{もし } m^{(2)}(\{x_2\}) > 0, \quad x = (x_1, x_2), \text{ である.}$$

まづ  $m^{(2)}(\{x_2\}) > 0, \quad x = (x_1, x_2)$  ならば

$$u(y) = P_y [\sigma_{\{x\}} < \infty]$$

は  $X$ -調和関数で  $u > 0$  である。いま

$$\underline{Z}_t = \{s; X_s^{(2)} = x_2, \quad 0 \leq s < t\}$$

$$\underline{Z} = \underline{Z}_\infty$$

とおく。任意の  $t > 0$  に対して  $\underline{Z}_t$  の Lebesgue 測度は正である。

また

$$\sigma = \inf \{t; X_t^{(1)} = x_1\}$$

とおけば  $\sigma$  の分布は Lebesgue 測度に絶対連続で  $(0, \infty)$  で正の密度関数をもつ。いま  $X$  が直積であることに注意すれば

$$P_y [\sigma_{\{x\}} < \infty] \geq P_y [\sigma \in \underline{Z}] > 0, \quad y \in \mathbb{R}^2, \quad y_1 \neq x_1.$$

一方

$$u_1(y) = P_y [\exists \varepsilon; X_t^{(1)} \in (x_1, \infty), \quad \sigma_{\{x\}} - \varepsilon \leq t < \sigma_{\{x\}}]$$

とおけば  $u_1(y)$  も  $X$ -調和関数である。いま

$$\begin{aligned} & \{ \omega; \sigma(\omega) \in \underline{Z}(\omega) \} \ni \omega \\ \implies & \exists \varepsilon(\omega): X_t^{(1)}(\omega) \in (x, \infty), \quad \sigma_{\{x\}}(\omega) - \varepsilon \leq t < \sigma_{\{x\}}(\omega) \\ & \text{a. s. } P_y, \quad y_1 > x_1 \end{aligned}$$

であるので,

$$u_1(y) \geq P_y [\sigma \in \underline{Z}] \quad y_1 > x_1$$

となる。故に  $u_1 \not\equiv 0$  である。さらに一次元拡散過程の結果より

$$u \not\equiv u_1$$

であるので,

$$n(x) \geq 2 \quad \text{if } m^{(2)}(\{x_2\}) > 0, \quad x = (x_1, x_2).$$

が言える。

全く同じ考察から

$$x = (x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2, \quad m^{(1)}(\{x_1\}), \quad m^{(2)}(\{x_2\}) > 0 \text{ ならば}$$

$$n(x) \geq 4$$

である。

9.5 これまでのべて来た調和示性数は拡散過程の path が点  $x$  に近づく様子に関係した量であったが、さらに出て行く方法にも関係するものとして、つぎのような量も考えられる。

定義9.5 いま、 $\underline{H}_b(x) = \{u; u \text{ は } x \text{ のある近傍 } U(x) \text{ で定義されていて、そこで } X \text{ に関し調和な有界関数を } U(x) \setminus \{x\} \text{ に制限したものの}\}$ 。その時商空間

$$\overline{H}_b^*(x) = \underline{H}_b(x) / \underline{H}_b(x)$$

を考え、その次元を  $n^*(x)$  で表わす。

このように定義すれば明らかに  $n^*(x)$  は局所的に定まる量で、しかも similarity に関する不変量になっている。

例 9.16  $D = (0, 1)$  とその中の1点  $x \in D$  を固定する。 $X$  は  $(0, x), (x, 1)$  を正則区間とする1次元拡散過程で、標準尺度  $S(y)$  は  $S(y) = y, y \in D \setminus \{x\}$  となっているとする。

(a)  $X$  が  $x$  で trap になっている時。

$$n^*(x) = 0$$

である。実際任意の  $u_1, u_2 \in \underline{H}_b(x)$  をとって来れば

$$u_1 - u_2$$

は  $D \setminus \{x\}$  で調和で、 $x$  では trap であるので、ある関数  $v$  が  $x$  で調和なこととは何等の制限にもならない。故に  $u_1 \sim u_2$  となり、 $\underline{H}_b(x)$  の元はすべて0と同値になるので結論が言える。

(b)  $X$  は  $x$  で右側にのみ反射する場合。この時は

$$n^*(x) = 1$$

である。実際この時は任意の  $u \in \underline{H}_b(x)$  は

$$u(y) = \begin{cases} c_1 y + d_1 & , \quad y \in (0, x), \\ d_2 & , \quad y \in (x, 1), \end{cases}$$

の形をしている。したがって、 $u_1, u_2 \in \underline{H}_b(x)$  をとって来れば

$$u_1 \sim u_2 \iff \exists d : \quad u_1 - u_2 = d \quad \text{on } (x, 1)$$

となる。よって  $u_0 \in \underline{H}_b(x)$  で

$$u_0(y) = y - x, \quad y \in (x, 1)$$

をとって来ると、任意の  $u \in \underline{H}_b(x)$  はある  $c$  があって、 $cu_0(y)$  と同値になる。というのは

$$u(y) = c_1(y-x) + d_1, \quad y \in (x, 1)$$

と書けるので、

$$u(y) - c_1 u_0(y) = d_1, \quad y \in (x, 1)$$

となることからわかる。

(c)  $D$  全体が正則区間で、標準尺度が  $s(y) = y$ ,  $y \in D$  となる場合は、

$$n(x) = 2$$

である。いま

$$u_1(y) = \begin{cases} y + d_1^* & , \quad y \in (0, x) \\ 0 & , \quad y \in (x, 1) \end{cases}, \quad d_1^* \neq d_2^*$$

$$u_2(y) = \begin{cases} 0 & , \quad y \in (0, x) \\ y - x + d_2^* & , \quad y \in (x, 1) \end{cases}$$

ととれば  $u_1, u_2 \in \underline{H}_b(x)$  である。

任意の  $u \in \underline{H}_b(x)$  は

$$u(y) = \begin{cases} c_1 y + d_1 \\ c_2 (y-x) + d_2 \end{cases}$$

と書けている。その時は

$$u(y) - (c_1^* u_1(y) + c_2^* u_2(y)) = \begin{cases} (c_1 - c_1^*)y + d_1 - c_1^* d_1^*, & y \in (0, x) \\ (c_2 - c_2^*)(y-x) + d_2 - c_2^* d_2^*, & y \in (x, 1) \end{cases}$$

となる。いま  $d_1^* \neq d_2^*$  なる仮定より、

$$c_1^* - c_2^* = c_1 - c_2$$

$$c_1^* d_1^* - c_2^* d_2^* = d_1 - d_2$$

なる  $(c_1^*, c_2^*)$  はたゞ1組決まる。そのような  $(c_1^*, c_2^*)$  をとって来れば

$$c_1 - c_1^* = c_2 - c_2^*$$

$$d_1 - c_1^* d_1^* = d_2 - c_2^* d_2^*$$

となっているので、

$$u - (c_1^* u_1 + c_2^* u_2) \in \underline{H}_b(x)$$

となる。よって  $u$  と  $c_1^* u_1 + c_2^* u_2$  は同値。したがって、任意の  $u \in \underline{H}_b(x)$  は  $u_1$  と  $u_2$  のある線型結合と同値である。明らかに  $u_1$  と  $u_2$  は同値ではないので、

$$n^*(x) = 2$$

となる。

以上いくつか **similarity** で不変な拡散過程の局所的性質をしらべてきた。始めにのべたとおり単に気のついたものの羅列でありきわめて不十分なものであることをもう一度断っておきたい。例えば上であげた諸性質によっては、Hölder 連続な **uniformly elliptic** 微分作用素を局所生成作用素にもつ拡散過程をさらに分類することは出来ない。滑らかな係数をもつ微分作用素を生成作用素にもつ拡散過程にかぎっても **similarity** の問題は決してやさしくない。以下でその辺の事情をほんの少し眺めてみることにする。

$X$  を  $\mathbb{R}^n$  のある domain  $E$  上の **minimal** な拡散過程とし、その局所生成作用素を

$$Lu = \sum a^{ij}(x) \frac{\partial^2 u}{\partial x^i \partial x^j} + \sum b^i(x) \frac{\partial u}{\partial x^i}$$

とする。但し  $a^{ij}, b^i$  は簡単のため  $C^\infty$  一級、又  $a^{ij}$  は **strictly positive definite** であるとする。 $X$  の Green 測度がある測度に関し対称な密度をもつという性質は容易にわかるように **similarity** で不変な性質である。この性質を“対称化可能”ということにしよう。対称化可能の条件は

$$\exists q(x) \geq 0, \int_E Lu \cdot v \cdot q \, dx = \int_E Lv u q \, dx \quad \forall u, v \in C_x^\infty(E)$$

と同値でこれを直接計算してみると容易に

$$\tilde{b}^i(x) = b^i - \sum_{j=1}^n \frac{\partial a^{ij}}{\partial x^j}$$

とにおいて

$$\sum_j a^{ij} \frac{\partial (\log q)}{\partial x^j} = \tilde{b}^i$$

と同値であることがわかる。今  $\tilde{b}_i = \sum a_{ij} \tilde{b}_j$  (但し  $a_{ij}$  は  $a^{ij}$  の逆行列) とおくとこの条件は

$$\tilde{b}_i = \frac{\partial (\log q)}{\partial x_i}$$

となる。すなわち vector field  $\tilde{b} = (\tilde{b}_1, \tilde{b}_2, \dots, \tilde{b}_n)$  はある関数  $U$  により

$$\tilde{b} = \nabla U \left( = \left( \frac{\partial U}{\partial x^1}, \frac{\partial U}{\partial x^2}, \dots, \frac{\partial U}{\partial x^n} \right) \right)$$

で与えられる。このとき differential form

$$\omega = \sum \tilde{b}_i dx^i$$

は任意の  $E$  内の閉曲線  $c$  に対し

$$\int_c \omega = 0$$

となる。逆にこの条件が満たされているとき

$$q(x) = c \cdot \exp\left(\int^x \omega\right)$$

とおけば  $X$  は  $q(x)$  に関して対称になる。かくして対称化可能の条件は vector field  $\tilde{b}$  がポテンシャル  $U$  をもつこと、又はそれと同値な条件として differential form  $\omega$  に対しその任意の  $E$  内の閉曲線  $c$  上の積分が 0 になることと同値であることがわかった。(cf. E. Nelson: The adjoint Markov Process, Duke Math. J. 25(1958)), したがって閉曲線  $c$  上で  $\int_c \omega = 0$  となるか否かということは similarity で不変な性質である。このことの確率論的な意味を明確にすることは興味ある問題であろう。既に本尾氏はこのことと  $X$  の path が  $c$  にそって右まわりするか左まわりするかの傾向の大小と関連があることを指摘しておられる(未発表)。尚上の対称化の条件は局所的には

$$\frac{\partial \tilde{b}_j}{\partial x^i} = \frac{\partial \tilde{b}_i}{\partial x^j} \quad i, j = 1, 2, \dots, n$$

と同値であるが大域的には同値でない。例えば

$$E = \{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 ; 1 < x^2 + y^2 < 2 \}$$

$$L u = \Delta u + \left( -\frac{y}{x^2 + y^2} \right) \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{x}{x^2 + y^2} \frac{\partial u}{\partial y}$$

にしたがう minimal diffusion は対称化可能でないが  $E$  内の任意の単連結部分領域での sub process は対称化可能である。

§ 4 で注意したように 2次元拡散過程の場合は局所的に

$$Lu = \Delta u + b_1 \frac{\partial u}{\partial x_1} + b_2 \frac{\partial u}{\partial x_2}$$

であたえられる拡散過程と similar である。したがってこのような class のうちでさらに similarity による分類を考えてみよう。まず2次元ブラウン運動と similar なものは  $b_1 = b_2 \equiv 0$  なるものにかぎられる。このことは次のようにしてわかる：この場合 similarity をあたえる座標変換は滑らかなものにかぎられることに注意して座標変換

$$x'_1 = f_1(x_1, x_2)$$

$$x'_2 = f_2(x_1, x_2)$$

によって  $Lu$  が

$$L'u = a(x'_1, x'_2) \left( \frac{\partial^2 u}{\partial x'^2_1} + \frac{\partial^2 u}{\partial x'^2_2} \right)$$

に変換されたとしよう、このときヤコビアン  $\frac{dx'}{dx} = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1} & \frac{\partial f_1}{\partial x_2} \\ \frac{\partial f_2}{\partial x_1} & \frac{\partial f_2}{\partial x_2} \end{pmatrix}$

は直交行列の scalar 関数倍になることはすぐわかる。もし  $\det \frac{dx'}{dx} > 0$  ならばこのことは Cauchy - Riemann 方程式を意味する。すなわち  $x' = f(x)$  は解析関数である。したがって

$$\begin{pmatrix} b'_1 \\ b'_2 \end{pmatrix} = \frac{\begin{pmatrix} dx'_1 \\ dx'_2 \end{pmatrix}}{\left( \det \frac{dx'}{dx} \right)} \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix} \quad \text{と変換される。} \quad b_1 = b_2 \equiv 0 \text{ でないかぎり } b'_1 = b'_2 \equiv 0$$

とならない。

次に  $b_1, b_2$  が定数 (≠ 0) に等しいものは互いに similar であるがこれと similar なクラス の  $b_1, b_2$  は次の条件で特徴づけられる：(すべて局所的な話である)

$$(i) \quad \frac{\partial b_1}{\partial x_2} = \frac{\partial b_2}{\partial x_1}$$

$$(ii) \quad \operatorname{div} \underline{b} = \frac{\partial b_1}{\partial x_1} + \frac{\partial b_2}{\partial x_2} = 0$$

まず  $\Delta + \frac{\partial}{\partial x_1}$



と similar なものは(i)(ii)をみたさなければならない; (i)に対称化可能の条件であった。これが満  
 されると local に  $\underline{b} = \nabla U$  とかける。一方  $\mathbf{b}' = (1, 0) = \nabla U'$  とすると  $U(x_1', x_2') = x_1'$   
 であり解析関数  $\mathbf{x}' = f(\mathbf{x})$  で  $\Delta + b_1 \frac{\partial}{\partial x_1} + b_2 \frac{\partial}{\partial x_2}$  と  $a(\mathbf{x}') (\Delta + c \frac{\partial}{\partial x_1'})$  がうつりあう  
 ものとすると

$$U(\mathbf{x}) = U'(f(\mathbf{x})) \text{ でなければならない。}$$

したがって  $U(\mathbf{x}) = \text{Re } f(\mathbf{x})$ , 故に  $U(\mathbf{x})$  は harmonic でしたがつて  $\text{div } \underline{b} = \text{div } \nabla U = \Delta U = 0$

逆に  $\underline{b} = (b_1, b_2)$  は(i)(ii)をみたすとしよう。

(i)より  $\underline{b} = \nabla U$  とする  $U(\mathbf{x})$  がある。(ii)より

$$\Delta U = \text{div } \underline{b} = 0, \text{ 故に } U \text{ は調和関数である。}$$

$U(\mathbf{x})$  を real part にもつ解析関数  $\mathbf{x}' = f(\mathbf{x})$  でうつすと  $\mathbf{x}'$  座標で  $\Delta + b_1 \frac{\partial}{\partial x_1} + b_2 \frac{\partial}{\partial x_2}$   
 $= |f'(\mathbf{x})|^2 (\Delta' u + \frac{\partial}{\partial x_1'})$  となる。

このように canonical form  $\Delta + b_1 \frac{\partial}{\partial x_1} + b_2 \frac{\partial}{\partial x_2}$  に直して similarity を論ずるといくぶん  
 はつきりする。例えば上の例

$$\Delta u + \left(-\frac{y}{x^2 + y^2}\right) \frac{\partial u}{\partial x} + \left(\frac{x}{x^2 + y^2}\right) \frac{\partial u}{\partial y}$$

も local には  $\Delta u + \frac{\partial u}{\partial x}$  と similar である。しかし  $\Delta u$  とは similar でない。

このようなことがどのような確率論的性質に対応しているのか、その他わからないことはまだまだ多い。

文 献

- 1 L. Ahlfors-L. Bers, Riemann's mapping theorem for variable metrics, Ann. of Math. 72, 385-404 (1960).
- 2 H. Bauer, Harmonische Räume und ihre Potentialtheorie, Lecture notes in Math, Vol. 22 (1966) Springer
- 3 A. Beurling-J. Deny, Dirichlet spaces, Proc. Nat. Acad. Sci. U. S. A. 45 (1959) 208-215
- 4 R. M. Blumenthal-R. K. Gettoor, Markov processes and potential theory, Academic press, New York and London, 1968.
- 5 A. Bonami N. Karoui H. Reinhard B. Roynette; Processus de diffusion associé a un opérateur elliptique dégénéré, Ann Inst. Henri Poincaré Vol.7 (1971) p. 31-80
- 6 J. M. Bony, Ph. Courrège and P. Priouret, Séminaire Brelot-Choquet-Deny (10<sup>e</sup> année) 1965/1966 (Paris 大学)のいくつかの報告
- 7 J. M. Bony; Principe du maximum et inégalité de Harnack pour les operateurs elliptiques dégénérés, Séminaire Brelot-Choquet -Deny (12<sup>e</sup> année) 1967/68 (Paris 大学)
- 8 J. M. Bony; Détermination des axiomatiques de théorie du potentiel dont les fonctions harmoniques sont différentiables, Ann. Inst. Fourier, Grenoble, 17 (1967) 353-382
- 9 S. S. Chern, An elementary proof of the existence of isothermal parameter on a surface, Proc. Amer. Math. Soc. 6 (1955), 781-782
- 10 Courant and Hilbert: Methods of mathematical physics Vol. II Interscience, 1962
- 11 Ph Courrège-P. Priouret, Recollements de processus de Markov, Publ. Inst. Statist. Univ. de Paris 14 (1965), 275-377.
- 12 C. Doléans-Dade et P. A. Meyer, Integrales stochastiques par rapport aux martingales locales, Séminaire de Probabilités IV, Université de Strasbourg, Lecture Notes in Math, Vol. 124 (1970) pp. 77-107. Springer
- 13 E. B. Dynkin: Martin boundary for nonnegative solutions of a boundary value problem

- with oblique derivative prescribed on the boundary, *Uspehi Mat. Nauk* 19, 3-50  
(1964)
- 14 M. Fukushima, A construction of reflecting barrier Brownian motions for bounded domains, *Osaka Jour. Math.* 4(1967), 183-215.
- 15 福島正俊, Dirichlet space とその表現。Seminar on probability, 31(1969).
- 16 M. Fukushima, On boundary conditions for multi-dimensional Brownian motions with symmetric resolvent densities, *Jour. Math. Soc. Japan* 21(1969), 58-93
- 17 M. Fukushima, Regular representations of Dirichlet spaces, *Trans. Amer. Math. Soc.* 155(1971), 455-473.
- 18 M. Fukushima, Dirichlet spaces and strong Markov processes. (to appear).
- 19 A. R. Galmarino, Representation of an isotropic diffusion as a skew product, *Z. Wahrscheinlichkeitstheorie* 1, (1963) 359-378.
- 20 D. Gilbarg and J Serrin; On isolated singularities of solutions of second order elliptic differential equations, *Jour. d'Analyse Math.* 5(1954-56) 309-340
- 21 L. Hörmander; Hypoelliptic second order differential equations, *Acta Math.* 119 (1967) 147-171
- 22 G. Hunt, Some theorems concerning Brownian motion, *Trans. Amer. Math. Soc.* 81(1956), 294-319.
- 23 G. Hunt, Markoff processes and potentials. 1, 2, 3. *Illi. Jour. Math.* 1(1957), 44-93; 1(1957), 316-369; 2(1958), 151-213.
- 24 N. Ikeda, On the construction of two-dimensional diffusion processes satisfying Wentzell's boundary conditions and its application to boundary value problem, *Mem. Coll. Sci. Univ. Kyoto. A. Math.* 33, 368-427(1961).
- 25 N. Ikeda, 拡散過程の局所構造についての注意。確率過程研究会報告集, 数理解析研究所講究録74 1969.
- 26 K. Ito-H. P. McKean, *Diffusion processes and their sample paths*, Springer, Berlin, 1965.
- 27 K. Ito, *Lectures on stochastic processes*, Tata institute of fundamental research, Bombay, 1961.
- 28 K. Ito, Poisson point processes attached to Markov processes, To appear in the Proc.

6-th Berkeley Symp.

- 29 M. Kanda, Regular points and Green functions in Markov processes, *Jour. Math. Soc. Japan*, 19(1967)~46~69.
- 30 神田護 拡散過程と正則点 Seminar on Prob. Vol. 21 (1965).
- 31 F. Knight: An infinitesimal decomposition for a class of Markov processes, *Ann. Math. Stat.* (1970)5, 1510-1529
- 32 M. Kobayasi, Some remarks on the local structure of continuous Markov processes, *Japan-USSR Symposium on probability, Habarovsk*, 1969.
- 33 A. N. Kolmogorov; Zufällige Bewegungen, *Ann. of Math.* (2) 35(1934), 116-117
- 34 H. Kunita; General boundary conditions for multi-dimensional diffusion processes, *J. M. Kyoto Univ.* 10(1970)207-243.
- 35 国田寛. Beurling-Denyの定理の一証明。(未発表ノート).
- 36 H. Kunita-S. Watanabe, On square integrable martingales, *Nagoya Math. Jour.* 30 (1967), 209-245.
- 37 P. Lévy, *Processus stochastiques et mouvement brownien*, Paris, 1948.
- 38 M. B. Maljutov, Brownian motion with reflection and a problem with a directional derivative, *Doklady Akad. Nauk*(1964).
- 39 H. P. McKean, Jr: *Stochastic integrals*, Academic Press (1969)
- 40 H. P. McKean-H. Tanaka, Additive functionals of the Brownian path, *Memoirs Coll. Sci. Univ. Kyoto. A. Math.* 33, 479-506(1961).
- 41 P. A. Meyer, *Integrales stochastiques, I, II. Séminaire de Probabilites I*, Université de Strasbourg, *Lecture Notes in Math.* Vol. 39(1967) Springer
- 42 溝畑茂, 偏微分方程式論. 岩波 1965.
- 43 本尾実: Discontinuous inclined derivative 数理科学講究録57.
- 44 M. Motoo-S. Watanabe, On a class of additive functionals of Markov processes, *Jour. of Math. Kyoto. Univ.* 4(1965), 429-469.
- 45 I. Petrovsky, 偏微分方程式論(渡辺毅訳), 商工出版.
- 46 K. Sato, *Semigroups and Markov processes*, Lecture note, Univ. Minnesota, 1968.
- 47 K. Sato-T. Ueno, Multidimensional diffusion and the Markov process on the

- boundary. Jour. Math. Kyoto Univ. 4(1964), 529-605.
- 48 L. Schwartz. Sous-espaces hilbertiens d'espaces vectoriels topologiques et noyaux associés. (noyaux reproduisants). Journal d'Analyse Mathématique, Jerusalem, 13(1964), 115-256.
- 49 L. Schwartz. Theorie des distributions. Paris, Hermann, 1950-51.
- 50 Seregin. Continuity conditions for stochastic processes. Theory of Prob. and its Appl. 6(1961), 1-26.
- 51 T. Shiga-T. Watanabe. On Markov chains similar to the reflecting barrier Brownian motion. Osaka Jour. Math. 5(1968), 1-33.
- 52 A. V. Skorohod. On homogeneous continuous processes that are martingales. Theory of prob. and its appl. 8(1963).
- 53 A. V. Skorohod. On the local structure of continuous Markov processes. Theory of Prob. and its appl. 11(1966).
- 54 D. W. Stroock-S. R. S. Varadhan; On the range of degenerate diffusions with applications to the strong maximum principle (to appear in the Proc. 6-the Berkeley Symposium)
- 55 M. Weil; Quasi-Processus, Seminaire de Probabilites IV Universités de Strasbourg. Lecture notes in Math. 124(1970), pp. 216-239
- 56 A. D. Wentzell; On lateral conditions for multidimensional diffusion processes. Teor. Veroyat. Primen. 4 172-185(1959).